

## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 1

### Εξοικείωση με το Linux

1. Συνδεθείτε στο σύστημα.

*Ανάλογα με το σύστημα είτε η σύνδεση γίνεται αυτόματα (autologin) είτε με το χέρι καταχωρώντας το login και το password. Στο Ubuntu linux η σύνδεση γίνεται αυτόματα και ο χρήστης μεταφέρεται απευθείας στο γραφικό περιβάλλον.*

2. Εκτελέστε την εντολή whoami για να εκτυπώσετε το login name.

```
amarg@amarg-vbox:~$ whoami
amarg
```

3. Εκτελέστε την εντολή pwd για να εκτυπώσετε τον τρέχοντα κατάλογο.

```
amarg@amarg-vbox:~$ pwd
/home/amarg
```

4. Εκτελέστε τις εντολές ls, ls -l και ls -la. Τι παρατηρείτε?

*Η εντολή ls εκτυπώνει μόνο τα ονόματα των αρχείων και των υποκαταλόγων του καταλόγου που δέχεται ως όρισμα.*

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls
acc1          flength1      myCopy.c      prog.c         sigExample5.c
acc1.o        flength1.c    myCopy.o      prog.o         sigExample5.o
a.out         flength1.o    myCopy.o      Public         sigExample6
awkscript     flength.c     mydir         results        sigExample6a
check         flength.o     mydir2        rfile         sigExample6a.o
```

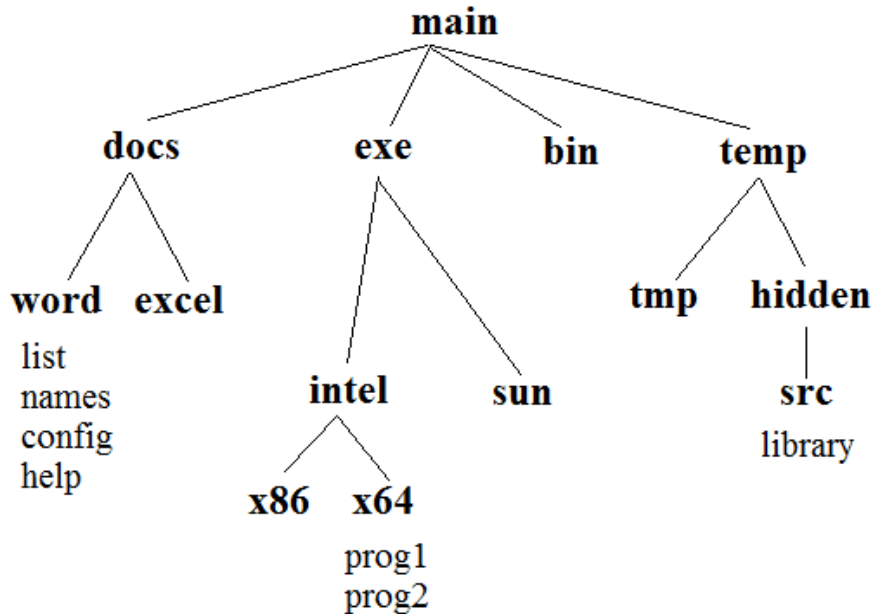
*Η εντολή ls -l εκτυπώνει μία γραμμή για κάθε αρχείο ή υποκατάλογο του τρέχοντος καταλόγου η οποία περιλαμβάνει: τα δικαιώματα πρόσβασης, το πλήθος των συνδέσμων προς το αρχείο ή τον κατάλογο, τον κάτοχο και την ομάδα του κατόχου του αρχείου ή του υποκαταλόγου, το μέγεθός του, την ημερομηνία και την ώρα της τελευταίας προσπέλασης και το όνομά του. Όσες γραμμές ξεκινούν με το γράμμα d αναφέρονται σε καταλόγους, ενώ όσες γραμμές ξεκινούν με μία παύλα (-) αναφέρονται σε κανονικά αρχεία.*

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l
total 49544
-rwxrwxr-x 1 amarg amarg 16872 Σεπ 29 12:13 acc1
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 2264 Σεπ 29 12:13 acc1.o
-rwxrwxr-x 1 amarg amarg 16952 Σεπ 29 20:44 a.out
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 167 Σεπ 22 10:27 awkscript
-rwxrwxr-x 1 amarg amarg 214 Σεπ 22 09:11 check
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 189 Σεπ 29 11:54 chownEx.c
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 1680 Σεπ 29 11:55 chownEx.o
```

*Η εντολή ls -la εκτυπώνει εκτός από τα συνήθη αρχεία που εκτυπώνει η ls -l και τα κρυφά αρχεία και καταλόγους, το όνομα των οποίων ξεκινά με τελεία (.).*

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l -a
total 49608
drwxr-xr-x 28 amarg amarg 4096 Οκτ 11 18:06 .
drwxr-xr-x 3 root root 4096 Σεπ 19 19:57 ..
-rwxrwxr-x 1 amarg amarg 16872 Σεπ 29 12:13 acc1
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 2264 Σεπ 29 12:13 acc1.o
-rwxrwxr-x 1 amarg amarg 16952 Σεπ 29 20:44 a.out
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 167 Σεπ 22 10:27 awkscript
-rw----- 1 amarg amarg 7998 Οκτ 9 12:15 .bash_history
-rw-r--r-- 1 amarg amarg 220 Σεπ 19 19:57 .bash_logout
-rw-r--r-- 1 amarg amarg 3771 Σεπ 19 19:57 .bashrc
drwx----- 11 amarg amarg 4096 Σεπ 19 20:18 .cache
-rwxrwxr-x 1 amarg amarg 214 Σεπ 22 09:11 check
```

5. Να κατασκευάσετε το επόμενο δέντρο καταλόγων (Υποδείξεις: τα ονόματα με έντονη γραφή [**main**, **docs**, **exe**, **bin**, **temp**, **word**, **excel**, **intel**, **x86**, **x64**, **sun**, **tmp**, **hidden**, **src**] είναι ονόματα καταλόγων, ενώ τα υπόλοιπα [**list**, **names**, **config**, **help**, **prog1**, **prog2**, **library**] είναι ονόματα κενών αρχείων κειμένου. Το υποδέντρο με ρίζα το **temp** θα κατασκευαστεί από τον κατάλογο **excel** ενώ όλα τα υπόλοιπα τμήματα του δέντρου από τον κατάλογο **main**.



Μεταφερόμαστε στον προσωπικό μας κατάλογο εκτελώντας την εντολή **cd** και μετά εκτελούμε την εντολή **rm -r main** για να διαγράψουμε το δέντρο με ρίζα το **main** εάν υπάρχει γιατί στην περίπτωση αυτή είναι αδύνατο να δημιουργήσουμε κατάλογο με το ίδιο όνομα **main** στην ίδια θέση. Στη συνέχεια δημιουργούμε τον κατάλογο **main** εκτελώντας την εντολή **mkdir main** και μεταβαίνουμε σε αυτόν τον κατάλογο με την εντολή **cd main** αφού σύμφωνα με την εκφώνηση το μεγαλύτερο τμήμα του δέντρου θα πρέπει να κατασκευαστεί ευρισκόμενοι στον κατάλογο **main**.

```

amarg@amarg-vbox:~$ cd
amarg@amarg-vbox:~$ rm -r main
amarg@amarg-vbox:~$ mkdir main
amarg@amarg-vbox:~$ cd main
amarg@amarg-vbox:~/main$
    
```

Το υπόλοιπο τμήμα του δέντρου μπορεί να κατασκευαστεί με πολλούς τρόπους. Για παράδειγμα, μπορούμε να εργασθούμε οριζόντια, κατασκευάζοντας αρχικά τους καταλόγους **docs**, **exe**, **bin** και **temp**, στη συνέχεια να μπούμε διαδοχικά (α) στον κατάλογο **docs** και να κατασκευάσουμε τους καταλόγους **word** και **excel**, (β) στον κατάλογο **exe** και να κατασκευάσουμε τους καταλόγους **intel** και **sun**, κ.ο.κ. Η άλλη λύση είναι να κινηθούμε κατακόρυφα δηλαδή να κατασκευάσουμε τον κατάλογο **docs** και οτιδήποτε υπάρχει κάτω από αυτόν, ύστερα τον κατάλογο **exe** και οτιδήποτε υπάρχει κάτω από αυτόν, κ.ο.κ. Επειδή η δεύτερη προσέγγιση μας επιτρέπει να εξοικειωθούμε με την έννοια του υποδέντρου, είναι και αυτή που τελικά θα επιλέξουμε. Οι καταλόγοι του δέντρου θα κατασκευαστούν με την **mkdir**, ενώ τα αρχεία που υπάρχουν σε αυτούς θα κατασκευαστούν με την **touch**. Το τελευταίο υποδέντρο με ρίζα το **temp**, θα κατασκευαστεί σε δεύτερο χρόνο, αφού σύμφωνα με την εκφώνηση αυτό θα πρέπει να κατασκευαστεί από τον κατάλογο **excel**. Σε πρώτη φάση λοιπόν έχουμε:

```

amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir docs
amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir docs/word
amarg@amarg-vbox:~/main$ touch docs/word/list
amarg@amarg-vbox:~/main$ touch docs/word/names
amarg@amarg-vbox:~/main$ touch docs/word/config
amarg@amarg-vbox:~/main$ touch docs/word/help
amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir docs/excel
amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir exe
amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir exe/intel
amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir exe/intel/x86
amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir exe/intel/x64
amarg@amarg-vbox:~/main$ touch exe/intel/x64/prog1
amarg@amarg-vbox:~/main$ touch exe/intel/x64/prog2
amarg@amarg-vbox:~/main$ mkdir bin
amarg@amarg-vbox:~/main$ █
    
```

Ο τελευταίος κλάδος του δέντρου που περιλαμβάνει το `temp` και οτιδήποτε βρίσκεται από κάτω, θα κατασκευαστεί από τον κατάλογο `excel`. Αρχικά πρέπει να πάμε σε αυτόν τον κατάλογο και επειδή βρισκόμαστε στη `main` αυτό γίνεται εκτελώντας την εντολή **`cd docs/excel`**. Παρατηρούμε τώρα πως ο κατάλογος `temp` θα πρέπει να κατασκευαστεί κάτω από τον κατάλογο `main` ο οποίος βρίσκεται κάτω από τον προσωπικό μας κατάλογο `~`. Κατά συνέπεια, αυτό το τμήμα του δέντρου θα κατασκευαστεί με την επόμενη αλληλουχία εντολών:

```

amarg@amarg-vbox:~/main/docs/excel$ mkdir ~/main/temp
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/excel$ mkdir ~/main/temp/tmp
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/excel$ mkdir ~/main/temp/tmp/hidden
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/excel$ mkdir ~/main/temp/tmp/hidden/src
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/excel$ touch ~/main/temp/tmp/hidden/src/library
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/excel$ █
    
```

**ΣΧΟΛΙΑ.** Η παραπάνω λύση είναι ενδεικτική αλλά αποτελεί έναν από τους ενδεδειγμένους τρόπους κατασκευής του δέντρου. Ο άλλος τρόπος είναι να μην χρησιμοποιούμε ονόματα διαδρομών αλλά μόνο ονόματα καταλόγων – ωστόσο, επειδή εάν χρησιμοποιήσουμε στην `mkdir` απλά ονόματα καταλόγων, τότε, επειδή ο νέος κατάλογος δημιουργείται στον κατάλογο στον οποίο βρισκόμαστε, θα πρέπει συνέχεια να χρησιμοποιούμε την εντολή `cd` για να μεταφερόμαστε στον κατάλογο μέσα στον οποίο θέλουμε να κατασκευάσουμε το νέο κατάλογο, κάτι που είναι αρκετά χρονοβόρο. Για παράδειγμα, εάν είμαστε στον κατάλογο `main` και θέλουμε να κατασκευάσουμε τον κατάλογο `docs` και μέσα σε αυτόν τον κατάλογο `word`, αντί να γράψουμε `mkdir docs` και μετά `mkdir docs/word` μπορούμε αρχικά να κατασκευάσουμε τον κατάλογο `docs` γράφοντας `mkdir docs`, μετά να μεταβούμε σε αυτόν τον κατάλογο γράφοντας `cd docs` και αφού μπούμε στον κατάλογο `docs` να δημιουργήσουμε τον κατάλογο `word` με την εντολή `mkdir word`. Μετά θα πρέπει να επιστρέψουμε στον κατάλογο `docs` γράφοντας `cd ..` (οι δύο τελείες `..` πάντα συμβολίζουν τον γονικό κατάλογο του καταλόγου στον οποίο βρισκόμαστε) και να δημιουργήσουμε τον κατάλογο `excel` ως `mkdir excel`. Από τον κατάλογο `docs` ανεβαίνουμε στον `main` γράφοντας `cd ..` και κατασκευάζουμε τον κατάλογο `exe` ως `mkdir exe`, κ.ο.κ. Πρόκειται ασφαλώς για μία χρονοβόρα διαδικασία.

Τα παραπάνω είναι ουσιαστικά και θα πρέπει να κατανοηθούν πλήρως προκειμένου να επιλυθούν οι υπόλοιπες ασκήσεις. Από οποιοδήποτε σημείο του δέντρου `A` και αν βρισκόμαστε, η διαδρομή προς ένα οποιοδήποτε άλλο σημείο `B` είναι **μία και μοναδική**. Πώς θα πάμε για παράδειγμα, από τον κατάλογο `x64` στον κατάλογο `word`? Θα πρέπει να ανεβούμε στον κατάλογο `intel` (γονικός κατάλογος του `x64`, άρα `..`), από τον `intel` να ανέβουμε πιο πάνω στον `exe` (γονικός κατάλογος του `intel`, άρα `..`) από τον `exe` να ανέβουμε ακόμη πιο ψηλά, στον `main` (γονικός κατάλογος του `exe`, άρα `..`) και μετά να κατεβούμε αρχικά στον `docs` και μετά στον `word`. Για να πάμε λοιπόν από τον `x64` στον `word` θα πρέπει να εκτελέσουμε την ακόλουθη αλληλουχία εντολών:

```

amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x64$ pwd
/home/amarg/main/exe/intel/x64 ----- εκκίνηση
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x64$ cd ..
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/$ cd ..
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/$ cd ..
amarg@amarg-vbox:~/main/$ cd docs
amarg@amarg-vbox:~/main/docs$ cd word
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ pwd
/home/amarg/main/docs/word ----- τερματισμός
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ █
    
```

Αντί να χρησιμοποιήσουμε πέντε φορές την εντολή `cd` με ορίσματα (1) `..` (2) `..` (3) `..` (4) `docs` και (5) `word` μπορούμε να κατασκευάσουμε τη διαδρομή ανάμεσα στους καταλόγους `x64` και `docs` συνδυάζοντας τα παραπάνω ορίσματα με τον χαρακτήρα `/`. Αυτή η διαδρομή είναι η

**`../..../docs/word`**

Έχοντας κατασκευάσει αυτή τη διαδρομή, μπορούμε να μεταβούμε από τον κατάλογο `x64` στον κατάλογο `word` με μία απλή κλήση της εντολής `cd` που θα δέχεται ως όρισμα την παραπάνω διαδρομή με το αποτέλεσμα να είναι το ίδιο:

```

amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x64$ pwd
/home/amarg/main/exe/intel/x64
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x64$ cd ../..../docs/word
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ pwd
/home/amarg/main/docs/word
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ █
    
```

Με άλλα λόγια, η απλή κλήση της `cd` με όρισμα μία διαδρομή που αποτελείται από πέντε τμήματα, είναι ισοδύναμη με πέντε κλήσεις της `cd` με την κάθε `cd` να παίρνει διαδοχικά τα ορίσματα (1), (2), (3), (4) και (5).

6. Από τον κατάλογο `x64` να εμφανίσετε τα περιεχόμενα του καταλόγου `word`

**Η κατάσταση έχει περιγραφεί στο προηγούμενο σχόλιο. Βέβαια, εδώ δεν χρειάζεται να μεταβούμε στον κατάλογο `word` και κατά συνέπεια, δεν χρειάζεται να καλέσουμε την `cd`. Θα καλέσουμε απλά από τον κατάλογο `x64` την εντολή `ls -l` περνώντας ως όρισμα στην εντολή τη διαδρομή προς τον κατάλογο `word` με σημείο εκκίνησης τον κατάλογο `x64`, έτσι ώστε το λειτουργικό σύστημα να μπορεί να εντοπίσει τον κατάλογο `word` στο δέντρο καταλόγων:**

```

amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x64$ ls -l ../..../docs/word
total 0
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:39 config
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:39 help
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:39 list
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:39 names
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x64$ ----- ΔΕΝ έχουμε φύγει από τον κατάλογο x64 !!!
    
```

7. Ποια είναι η απόλυτη διαδρομή του αρχείου `prog2`? Ποιες είναι οι σχετικές διαδρομές του αρχείου `prog1` όταν ο τρέχων κατάλογος είναι ο (α) `x86`, (β) `excel` και (γ) `hidden`? Πότε η σχετική διαδρομή προς ένα κατάλογο ταυτίζεται με την απόλυτη διαδρομή?

**Η απόλυτη διαδρομή προς ένα αρχείο ή κατάλογο είναι η διαδρομή προς το αρχείο ή τον κατάλογο ξεκινώντας από τη ρίζα του δέντρου ενώ η σχετική διαδρομή είναι διαφορετική ανάλογα με το σημείο εκκίνησης το οποίο μπορεί να είναι οποιοδήποτε. Η σχετική με την απόλυτη διαδρομή ταυτίζονται όταν το σημείο εκκίνησης είναι η ρίζα. Επομένως:**

- Η απόλυτη διαδρομή προς το αρχείο `prog2` είναι η `/home/amarg/main/exe/intel/x64/prog2`.
- Η σχετική διαδρομή προς το αρχείο `prog1` όταν βρισκόμαστε στον κατάλογο `x86` είναι η `../x64/prog1`.
- Η σχετική διαδρομή προς το αρχείο `prog1` όταν βρισκόμαστε στον κατάλογο `excel` είναι η `../exe/intel/x64/prog1`.



- Η σχετική διαδρομή προς το αρχείο prog1 όταν βρισκόμαστε στον κατάλογο hidden είναι η `../../exe/intel/x64/prog1`.

8. Από τον κατάλογο x86 να διαγράψετε με την εντολή rmdir τον κατάλογο exe. Τι παρατηρείτε?

```
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x86$ rmdir ../../
rmdir: failed to remove '../../': Directory not empty
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x86$
```

Ο κατάλογος δεν διαγράφεται γιατί δεν είναι άδειος και κατά συνέπεια θα πρέπει να χρησιμοποιήσουμε την εντολή `rm -r`. Για να δούμε όμως, διαγράφεται με αυτή την εντολή `rm -r`?

```
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x86$ rm -r ../../
rm: refusing to remove '.' or '..' directory: skipping '../../'
amarg@amarg-vbox:~/main/exe/intel/x86$
```

Ο κατάλογος ΔΕΝ διαγράφεται διότι βρίσκομαι σε υποκατάλογό του !! (ο x86 είναι υποκατάλογος του exe) – είναι σαν να κόβω το κλαδί που κάθομαι: εάν διαγράψω τον κατάλογο exe εγώ τι θα γίνω? Είναι ακριβώς το ίδιο παράδοξο με το να γυρίσει κάποιος πίσω στο χρόνο και να σκοτώσει τον παππού του οπότε εξαφανίζεται και ο ίδιος ☺

9. Από τον κατάλογο main να διαγράψετε τους καταλόγους x86 και hidden.

```
amarg@amarg-vbox:~/main$ rm -r exe/intel/x86
amarg@amarg-vbox:~/main$ rm -r temp/hidden
amarg@amarg-vbox:~/main$
```

10. Από τον κατάλογο bin: (α) να αντιγράψετε το αρχείο names στον κατάλογο x64 με όνομα prog3. (β) Να μετακινήσετε το αρχείο prog1 στον κατάλογο sun. (γ) Να μετακινήσετε το αρχείο list στον κατάλογο tmp.

```
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$ cp ../docs/word/names ../exe/intel/x86/prog3
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$ mv ../exe/intel/x64 ../exe/sun
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$ mv ../docs/word/list ../temp/tmp
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$
```

Ας επαληθεύσουμε τις παραπάνω πράξεις: βρίσκονται τα αρχεία στις νέες τους θέσεις? **Φυσικά και βρίσκονται!**

```
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$ ls -l ../exe/intel/x86
total 0
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 20:50 prog3 ←
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$ ls -l ../exe/sun
total 0
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:40 prog1 ←
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:40 prog2
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$ ls -l ../temp/tmp
total 4
drwxrwxr-x 3 amarg amarg 4096 0κτ  11 19:47 hidd
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg  0 0κτ  11 19:39 list ←
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$
```

11. Να μεταβείτε στο root directory του συστήματος αρχείων του και να δημιουργήσετε το αρχείο file1. Τι παρατηρείτε?

```
amarg@amarg-vbox:~/main/bin$ cd /
amarg@amarg-vbox:/$ touch file1
touch: cannot touch 'file1': Permission denied
```

Η διαδικασία δεν είναι επιτρεπτή διότι οι απλοί χρήστες μπορούν να δημιουργήσουν αρχεία μόνο στον προσωπικό τους κατάλογο. Μόνο ο διαχειριστής του συστήματος (*root*) έχει δικαίωμα να δημιουργήσει οπουδήποτε αρχεία.

12. Να καταγράψετε τη μάσκα δικαιωμάτων των αρχείων *list*, *config* και *prog1* στις τρέχουσες θέσεις τους.

Εάν δεν θυμόμαστε πού βρίσκονται τα παραπάνω αρχεία μπορούμε να τα βρούμε με τη *find* (ξέρουμε πως βρίσκονται στο δέντρο καταλόγων με ρίζα τη *main*). Στη συνέχεια εμφανίζουμε τη μάσκα δικαιωμάτων με την *ls -l*.

```
amarg@amarg-vmbox:~$ find main -name list
main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vmbox:~$ ls -l main/temp/tmp/list
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vmbox:~$ find main -name config
main/docs/word/config
amarg@amarg-vmbox:~$ ls -l main/docs/word/config
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 main/docs/word/config
amarg@amarg-vmbox:~$ find main -name prog1
main/exe/sun/prog1
amarg@amarg-vmbox:~$ ls -l main/exe/sun/prog1
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:40 main/exe/sun/prog1
amarg@amarg-vmbox:~$
```

Παρατηρήστε πως η απόλυτη διαδρομή που επέστρεψε η *find* διαβιβάστηκε ως όρισμα στην εντολή *ls -l* έτσι ώστε να εμφανίσει μόνο τη γραμμή που αφορά στο συγκεκριμένο αρχείο. Η μάσκα δικαιωμάτων *rw-rw-r--* (664) είναι κοινή για όλα τα αρχεία κάτι που είναι αναμενόμενο. Από την τιμή αυτή της μάσκας οδηγούμαστε στο συμπέρασμα πως η τιμή της *umask* είναι ίση με 002.

13. Ποιος είναι ο κάτοχος και η ομάδα του αρχείου *list*? Χρησιμοποιώντας τις εντολές *chown* και *chgrp* να αλλάξετε αυτές τις παραμέτρους σε τιμές της αρεσκείας σας.

Από την παραπάνω έξοδο διαπιστώνουμε πως ο κάτοχος και η ομάδα του κατόχου για το αρχείο *list* είναι ο χρήστης *amarg* (σε άλλους υπολογιστές φυσικά θα βγάλει διαφορετικά αποτελέσματα). Ας ορίσουμε ως κάτοχο και ως ομάδα κατόχου για το αρχείο *list* το χρήστη και την ομάδα *sys*. Η διαδικασία ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vmbox:~$ chown sys main/temp/tmp/list
chown: changing ownership of 'main/temp/tmp/list': Operation not permitted
amarg@amarg-vmbox:~$ chgrp sys main/temp/tmp/list
chgrp: changing group of 'main/temp/tmp/list': Operation not permitted
amarg@amarg-vmbox:~$ sudo chown sys main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vmbox:~$ sudo chgrp sys main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vmbox:~$ ls -l main/temp/tmp/list
-rw-rw-r-- 1 sys sys 0 Okt 11 19:39 main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vmbox:~$
```

Παρατηρήστε πως η απλή κλήση των εντολών δεν είναι επιτρεπτή γιατί οι εντολές *chown* και *chgrp* εκτελούνται μόνο από το διαχειριστή του συστήματος (*root*). Για το λόγο αυτό τις εκτελούμε μέσα από την εντολή *sudo* δίδοντας τον κωδικό μας αν και όταν ζητηθεί. Στην περίπτωση αυτή οι εντολές εκτελούνται κανονικά όπως φαίνεται από την έξοδο της τελευταίας εντολής *ls -l*.

14. Η μάσκα δικαιωμάτων του αρχείου list να γίνει 555

```
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 555 main/temp/tmp/list
chmod: changing permissions of 'main/temp/tmp/list': Operation not permitted
amarg@amarg-vbox:~$ sudo chown amarg main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vbox:~$ sudo chgrp amarg main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 555 main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l main/temp/tmp/list
-r-xr-xr-x 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 main/temp/tmp/list
amarg@amarg-vbox:~$
```

Παρατηρούμε πως αρχικά η εντολή `chmod` δεν μπορεί να εκτελεστεί και ο λόγος είναι πως δεν είμαστε ο κάτοχος του αρχείου αφού προηγουμένως ως κάτοχο ορίσαμε το χρήστη `sys`. Εάν όμως χρησιμοποιώντας εκ νέου τις εντολές `chown` και `chgrp` επαναφέρουμε τον κάτοχο και την ομάδα του κατόχου στην τιμή `amarg`, η εντολή εκτελείται χωρίς πρόβλημα. Η εντολή `ls -l` μας λέει πως η μάσκα του αρχείου `list` είναι η `r-xr-xr-x` ή ισοδύναμα `555`, όπως άλλωστε ήταν αναμενόμενο.

15. Η μάσκα δικαιωμάτων του καταλόγου word να γίνει 555.

```
amarg@amarg-vbox:~/main$ chmod 555 docs/word
amarg@amarg-vbox:~/main$ ls -l docs/word
total 0
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 config
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 help
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 names
amarg@amarg-vbox:~/main$
```

16. Να διαγράψετε το αρχείο names και να σχολιάσετε το αποτέλεσμα.

```
amarg@amarg-vbox:~/main$ cd docs/word
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ ls -l
total 0
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 config
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 help
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 Okt 11 19:39 names
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ rm names
rm: cannot remove 'names': Permission denied
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$
```

Παρατηρούμε πως η διαγραφή του αρχείου `names` δεν είναι επιτρεπτή !! Για ποιο λόγο συμβαίνει αυτό? Ο κατάλογος `word` έχει μάσκα δικαιωμάτων `555` δηλαδή `r-xr-xr-x` και κατά συνέπεια καμία ομάδα χρηστών δεν έχει δικαίωμα εγγραφής. Τι σημαίνει εγγραφή για ένα κατάλογο? Το ίδιο ακριβώς που σημαίνει και για ένα αρχείο: δυνατότητα τροποποίησης του περιεχομένου του. Με άλλα λόγια δεν έχουμε δικαίωμα να τροποποιήσουμε τα περιεχόμενα του καταλόγου και ως εκ τούτου η διαγραφή αρχείων από αυτόν (που συνιστά τροποποίηση του περιεχομένου του) δεν είναι επιτρεπτή. Το ίδιο πράγμα θα συνέβαινε και εάν προσπαθούσαμε να δημιουργήσουμε ένα νέο αρχείο σε αυτόν τον κατάλογο όπως φαίνεται στη συνέχεια (αφού και η δημιουργία αρχείου συνιστά τροποποίηση των περιεχομένων του καταλόγου).

```
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ rm names
rm: cannot remove 'names': Permission denied
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ touch newFile
touch: cannot touch 'newFile': Permission denied
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$
```

Είναι ενδιαφέρον πως αυτός ο περιορισμός αφορά μόνο στα περιεχόμενα του καταλόγου και όχι στα περιεχόμενα των αρχείων του, τα οποία τροποποιούνται κανονικά !! στο επόμενο παράδειγμα, η εντολή `ls -l` αποθηκεύει χωρίς

κανένα πρόβλημα την έξοδο της στο αρχείο `names` τα περιεχόμενα του οποίου επομένως τροποποιούνται, χωρίς όμως το ίδιο να μπορεί να διαγραφεί !!!

```
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ ls -l > names
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$ cat names
total 0
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:39 config
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  11 19:39 help
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 0 0κτ  12 00:05 names
amarg@amarg-vbox:~/main/docs/word$
```

17. Η μάσκα του καταλόγου `temp` να γίνει `666`

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l main
total 16
drwxrwxr-x 2 amarg amarg 4096 0κτ  11 19:40 bin
drwxrwxr-x 4 amarg amarg 4096 0κτ  11 19:39 docs
drwxrwxr-x 4 amarg amarg 4096 0κτ  11 20:51 exe
drw-rw-rw- 3 amarg amarg 4096 0κτ  11 20:42 temp
amarg@amarg-vbox:~$
```

18. Να διαγράψετε τον κατάλογο `tmp` και να σχολιάσετε το αποτέλεσμα

```
amarg@amarg-vbox:~$ rm -r main/temp/tmp
rm: cannot remove 'main/temp/tmp': Permission denied
amarg@amarg-vbox:~$ cd main/temp
bash: cd: main/temp: Permission denied
amarg@amarg-vbox:~$
```

Παρατηρούμε πως η διαγραφή του καταλόγου `tmp` δεν είναι επιτρεπτή !! Για ποιο λόγο συμβαίνει αυτό? Ο κατάλογος `temp` έχει μάσκα δικαιωμάτων `666` δηλαδή `r w - r w - r w -` και κατά συνέπεια καμία ομάδα χρηστών δεν έχει δικαίωμα εκτέλεσης. Τι σημαίνει εκτέλεση για ένα κατάλογο? Σημαίνει το να μπορεί κανείς να μεταβεί σε αυτόν τον κατάλογο εκτελώντας την εντολή `cd` (*change directory*). Είναι προφανές πως για να μπορέσει το σύστημα να διαγράψει τον κατάλογο `tmp` ο οποίος είναι υποκατάλογος του `temp`, θα πρέπει πρώτα να μπει σε αυτόν τον κατάλογο με την `cd`, διαδικασία η οποία δεν είναι επιτρεπτή αφού απαγορεύεται από τα δικαιώματα πρόσβασης. Για το λόγο αυτό η διαγραφή του καταλόγου `tmp` δεν επιτρέπεται. Αυτό είναι κάτι που πιστοποιείται και από την εκτέλεση της εντολής `cd tmp` η οποία δεν είναι επιτρεπτή: η μάσκα δικαιωμάτων `666` δεν επιτρέπει τη μετάβαση στον κατάλογο `temp`!!

19. Η μάσκα του καταλόγου `x86` να γίνει `333`

```
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 333 main/exe/intel/x86
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l main/exe/intel
total 4
d-wx-wx-wx 2 amarg amarg 4096 0κτ  11 20:49 x86
amarg@amarg-vbox:~$
```

20. Να εμφανίσετε τα περιεχόμενα του καταλόγου `x64` και να σχολιάσετε το αποτέλεσμα.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls main/exe/intel/x86
ls: cannot open directory 'main/exe/intel/x86': Permission denied
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l main/exe/intel/x86
ls: cannot open directory 'main/exe/intel/x86': Permission denied
amarg@amarg-vbox:~$
```

Παρατηρούμε πως η εμφάνιση των περιεχομένων του καταλόγου `x64` δεν είναι επιτρεπτή !! Για ποιο λόγο συμβαίνει αυτό? Ο κατάλογος `x64` έχει μάσκα δικαιωμάτων `333` δηλαδή `- w x - w x - w x` και κατά συνέπεια καμία ομάδα χρηστών δεν έχει δικαίωμα ανάγνωσης. Τι σημαίνει ανάγνωση για ένα κατάλογο? Σημαίνει να μπορεί κάποιος να



εκτελέσει την `ls` για να εμφανίσει τα περιεχόμενα του καταλόγου. Επειδή όμως η τρέχουσα μάσκα δικαιωμάτων δεν επιτρέπει κάτι τέτοιο, η εντολή `ls` δεν είναι δυνατόν να εκτελεστεί. Αυτό είναι κάτι που συνηθίζεται στους καταλόγους αρχείων των `ftp servers` έτσι ώστε τα περιεχόμενα των καταλόγων του συστήματος να μην είναι ορατά σε όλους.

21. Να οριστεί ως default mode για τους νέους καταλόγους το 744. Ποια είναι η τιμή της μάσκας για τα αρχεία?

Για να ορίσουμε ως default mode για καταλόγους το 744 θα πρέπει να χρησιμοποιήσουμε τιμή `umask` ίση με 033 αφού είναι  $777 - 033 = 744$ . Με άλλα λόγια, όλοι οι κατάλογοι που θα δημιουργηθούν μετά τον ορισμό της μάσκας στο 033 θα έχουν δικαιώματα πρόσβασης `rwxr--r--` (744) ενώ όλα τα αρχεία που θα δημιουργηθούν μετά τον ορισμό της μάσκας στο 033 θα έχουν δικαιώματα πρόσβασης `rw-r--r--` (644) (δηλαδή αφαιρούμε το `x` από όλες τις ομάδες χρηστών) όπως πιστοποιείται από το επόμενο παράδειγμα.

```
amarg@amarg-vbox:~$ umask 033
amarg@amarg-vbox:~$ touch f0003
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l f0003
-rw-r--r-- 1 amarg amarg 0 Okt 12 01:04 f0003
amarg@amarg-vbox:~$ mkdir d0003
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l | grep d0003
drwxr--r-- 2 amarg amarg 4096 Okt 12 01:04 d0003
amarg@amarg-vbox:~$
```

22. Να εμφανίσετε τα περιεχόμενα του αρχείου `/etc/passwd`.

```
amarg@amarg-vbox:~$ cat /etc/passwd
root:x:0:0:root:/root:/bin/bash
daemon:x:1:1:daemon:/usr/sbin:/usr/sbin/nologin
bin:x:2:2:bin:/bin:/usr/sbin/nologin
sys:x:3:3:sys:/dev:/usr/sbin/nologin
sync:x:4:65534:sync:/bin:/bin/sync
games:x:5:60:games:/usr/games:/usr/sbin/nologin
man:x:6:12:man:/var/cache/man:/usr/sbin/nologin
lp:x:7:7:lp:/var/spool/lpd:/usr/sbin/nologin
mail:x:8:8:mail:/var/mail:/usr/sbin/nologin
news:x:9:9:news:/var/spool/news:/usr/sbin/nologin
uucp:x:10:10:uucp:/var/spool/uucp:/usr/sbin/nologin
proxy:x:13:13:proxy:/bin:/usr/sbin/nologin
```

(στο screenshot δεν φαίνονται όλες οι γραμμές αλλά μόνο οι πρώτες εξ αυτών)

23. Να αναζητήσετε τα αρχεία του καταλόγου `/usr` με μέγεθος από 100 έως 500 kbytes και για το καθένα από αυτά να εκτυπώσετε το όνομά τους, το μέγεθός τους και τη μάσκα δικαιωμάτων τους.

```
amarg@amarg-vbox:~$ find /usr -size +100 -size -500 -printf "%f\t%s\t%m\n"
fcnal-test.sh 81322 755
ktest.pl 100428 755
btrfs.h 57736 644
ext4.h 68404 644
emu10k1.h 90803 644
ocelot_hsio.h 56321 644
bmp-abt.h 71087 644
videodev2.h 91601 644
v4l2-controls.h 52087 644
ethtool.h 74798 644
cec-funcs.h 53025 644
bpf.h 138346 644
```

(στο screenshot δεν φαίνονται όλες οι γραμμές αλλά μόνο οι πρώτες εξ αυτών)

24. Να εκτυπωθεί η απόλυτη διαδρομή της εντολής `find`

```
amarg@amarg-vbox:~$ which find
/usr/bin/find
```

25. Να εκτυπωθούν οι απόλυτες διαδρομές των αρχείων που περιέχουν στο όνομά τους τη συμβολοσειρά find.

```
amarg@amarg-vbox:~$ whereis find
find: /usr/bin/find /usr/share/man/man1/find.1.gz /usr/share/info/find.info-1.gz
      /usr/share/info/find.info.gz /usr/share/info/find.info-2.gz
```

26. Να εκτυπωθεί το πλήρες περιεχόμενο του root directory – δηλαδή το δικό του και όλων των υποκαταλόγων του.

Στην εικόνα φαίνονται οι λίγες πρώτες από τις χιλιάδες γραμμές της εξόδου της εντολής

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -lR /
/:
total 970048
lrwxrwxrwx   1 root root          7 Σεπ  19 19:50 bin -> usr/bin
drwxr-xr-x   3 root root    4096 Σεπ  26 09:47 boot
drwxrwxr-x   2 root root    4096 Σεπ  19 19:55 cdrom
drwxr-xr-x  18 root root    4060 Οκτ  12 09:42 dev
drwxr-xr-x 130 root root   12288 Οκτ  11 18:19 etc
drwxr-xr-x   3 root root    4096 Σεπ  19 19:57 home
```

27. Να εκτυπώσετε τις 5 πρώτες και τις 5 τελευταίες γραμμές του αρχείου /etc/passwd.

*Εμφάνιση πέντε πρώτων γραμμών*

```
amarg@amarg-vbox:~$ head -n 5 /etc/passwd
root:x:0:0:root:/root:/bin/bash
daemon:x:1:1:daemon:/usr/sbin:/usr/sbin/nologin
bin:x:2:2:bin:/bin:/usr/sbin/nologin
sys:x:3:3:sys:/dev:/usr/sbin/nologin
sync:x:4:65534:sync:/bin:/bin/sync
```

*Εμφάνιση πέντε τελευταίων γραμμών*

```
amarg@amarg-vbox:~$ tail -n 5 /etc/passwd
gnome-initial-setup:x:124:65534::/run/gnome-initial-setup:/bin/false
gdm:x:125:130:Gnome Display Manager:/var/lib/gdm3:/bin/false
amarg:x:1000:1000:Athanasios Margaris,,,:/home/amarg:/bin/bash
systemd-coredump:x:999:999:systemd Core Dumper:/:/usr/sbin/nologin
vboxadd:x:998:1::/var/run/vboxadd:/bin/false
```

28. Να εμφανίσετε τη δεντρική δομή του ριζικού καταλόγου του συστήματος.

*Η έξοδος της εντολής είναι τεράστια και εκτυπώνεται ταχύτατα. Για να εμφανίσουμε ένα τμήμα της αποθηκεύουμε την έξοδο στο αρχείο treeOut με τον τελεστή ανακατεύθυνσης εξόδου > (το αρχείο που προκύπτει έχει μέγεθος 48 Mbytes και περιέχει περίπου 628 χιλιάδες γραμμές) και στη συνέχεια εμφανίζουμε τις 20 πρώτες γραμμές του με την εντολή head (στον υπολογιστή μου η εντολή tree δεν είχε εγκατασταθεί κατά την εγκατάσταση του λειτουργικού και το σύστημα ζήτησε και την εγκατέστησε επί τόπου).*

```

amarg@amarg-vbox:~$ tree / > treeOut
amarg@amarg-vbox:~$ wc -l treeOut
628428 treeOut
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l treeOut
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 48360825 Οκτ 12 10:06 treeOut
amarg@amarg-vbox:~$ head -n 20 treeOut
/
├── bin -> usr/bin
├── boot
│   ├── config-5.4.0-47-generic
│   ├── config-5.4.0-48-generic
│   ├── grub
│   │   ├── fonts
│   │   │   └── unicode.pf2
│   │   ├── gfxblacklist.txt
│   │   ├── grub.cfg
│   │   ├── grubenv
│   │   ├── i386-pc
│   │   │   ├── 915resolution.mod
│   │   │   ├── acpi.mod
│   │   │   ├── adler32.mod
│   │   │   ├── affs.mod
│   │   │   ├── afs.mod
│   │   │   ├── ahci.mod
│   │   │   ├── all_video.mod
│   │   │   └── aout.mod
└── ...
amarg@amarg-vbox:~$

```

29. Αναφερόμενοι στην άσκηση με το δέντρο καταλόγων, να μετακινήσετε τον κατάλογο exe και όλο το δέντρο που βρίσκεται κάτω από αυτόν στον κατάλογο bin ευρισκόμενοι στον προσωπικό σας κατάλογο.

*Αρχικά θα πρέπει να ορίσουμε τα κατάλληλα δικαιώματα πρόσβασης διότι αυτά που ορίσαμε στις προηγούμενες ασκήσεις δεν επιτρέπουν την εκτέλεση της άσκησης. Από τον προσωπικό μας κατάλογο και χρησιμοποιώντας την εντολή `chmod` με τη μορφή*

**`chmod -R 755 main`**

*ορίζουμε για τον κατάλογο `main` καθώς και για οτιδήποτε βρίσκεται μέσα σε αυτόν (αυτό γίνεται με το διακόπτη `-R`) ως μάσκα δικαιωμάτων, την*

**`755 → 111 101 101 → rwxr-xr-x`**

*και πλέον μπορούμε να εκτελέσουμε την άσκηση. Αν και η εντολή `cp` με το διακόπτη `-r` επιτρέπει την αντιγραφή δεντρικής δομής, ενώ η εντολή `rm` με το διακόπτη `-r` επιτρέπει τη διαγραφή δεντρικής δομής, ωστόσο, η εντολή `mv` δεν διαθέτει διακόπτη `-r` που θα επέτρεπε τη μετακίνηση δεντρικής δομής. Για να το κάνουμε αυτό, θα χρησιμοποιήσουμε πρώτα την `cp -r` για την αντιγραφή στη νέα θέση και στη συνέχεια την εντολή `rm -r` για τη διαγραφή από την παλιά θέση με τελικό αποτέλεσμα τη μετακίνηση της δεντρικής δομής από την παλιά στη νέα θέση. Οι παραπάνω εντολές μαζί με την εικόνα της αρχικής δεντρικής δομής παρουσιάζονται στην επόμενη οθόνη*

```
amarg@amarg-vbox:~$ chmod -R 755 main
amarg@amarg-vbox:~$ tree main
main
├── bin
├── docs
│   ├── excel
│   └── word
│       ├── config
│       ├── help
│       └── names
├── exe
│   ├── intel
│   │   └── x86
│   │       └── prog3
│   └── sun
│       ├── prog1
│       └── prog2
├── temp
│   └── tmp
│       ├── hidden
│       │   └── src
│       │       └── library
│       └── list
└── 12 directories, 8 files
amarg@amarg-vbox:~$ cp -r main/exe main/bin
amarg@amarg-vbox:~$ rm -r main/exe
amarg@amarg-vbox:~$
```

ενώ η νέα δεντρική δομή που προέκυψε από την παραπάνω διαδικασία ακολουθεί στη συνέχεια. Από τη μελέτη της επόμενης οθόνης και από τη σύγκρισή της με την προηγούμενη, διαπιστώνουμε πως το δέντρο καταλόγων με ρίζα τον κατάλογο exe μετακινήθηκε όντως κάτω από τον κατάλογο bin.

```
amarg@amarg-vbox:~$ tree main
main
├── bin
│   └── exe
│       ├── intel
│       │   └── x86
│       │       └── prog3
│       └── sun
│           ├── prog1
│           └── prog2
├── docs
│   ├── excel
│   └── word
│       ├── config
│       ├── help
│       └── names
├── temp
│   └── tmp
│       ├── hidden
│       │   └── src
│       │       └── library
│       └── list
└── 12 directories, 8 files
amarg@amarg-vbox:~$
```



30. Να διαβάσετε το αρχείο βοήθειας της εντολής `sort` και να ταξινομήσετε τα περιεχόμενα του τρέχοντος καταλόγου κατά φθίνουσα διάταξη ως προς το μέγεθος των αρχείων.

Το αποτέλεσμα αυτής της διαδικασίας παρουσιάζεται στη συνέχεια (εκτυπώνονται οι λίγες πρώτες γραμμές).

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l | sort -k 5 -n -r
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 48360825 Οκτ 12 10:06 treeOut
-rw-r--r-- 1 amarg amarg 41492888 Οκτ 9 12:47 full
--wxg--r-- 1 amarg amarg 7959821 Σεπ 20 19:58 file2.doc
-rwxrwxg-x 1 amarg amarg 19624 Σεπ 23 15:10 prog
-rw----- 1 amarg amarg 19624 Σεπ 30 12:13 prog2
-rw----- 1 amarg amarg 19624 Σεπ 29 20:47 prog1
-rwxrwxg-x 1 amarg amarg 17480 Οκτ 7 19:28 sigExample8
-rwxrwxg-x 1 amarg amarg 17328 Σεπ 30 15:59 dirFun
-rwxrwxg-x 1 amarg amarg 17272 Οκτ 2 15:23 pipeEx3
-rwxrwxg-x 1 amarg amarg 17208 Οκτ 2 10:44 pipeEx2
-rwxrwxg-x 1 amarg amarg 17184 Οκτ 6 21:14 sigExample6
```

Ο μοναδικός τρόπος για να ανακτήσουμε το μέγεθος των αρχείων είναι η κλήση της εντολής `ls -l`, η έξοδος της οποίας θα χρησιμοποιηθεί στη συνέχεια από τη `sort`, ως είσοδος, για να πραγματοποιήσει την ταξινόμηση. Αυτό μπορεί να γίνει με δύο τρόπους: είτε να αποθηκεύσει η `ls -l` την έξοδό της σε ένα προσωρινό αρχείο, έστω `tempFile` ως

```
ls -l > tempFile
```

το οποίο στη συνέχεια θα χρησιμοποιηθεί ως `input file` της `sort`, η οποία επομένως θα κληθεί ως

```
sort -k 5 -n -r
```

είτε να στείλει απευθείας η `ls` την έξοδό της στη `sort` μέσω μιας τεχνικής που είναι γνωστή ως διασωλήνωση και η οποία θα μελετηθεί με πολύ μεγάλη λεπτομέρεια σε επόμενο μάθημα

```
ls -l | sort -k 5 -n -r
```

(το αποτέλεσμα σε αμφότερες τις περιπτώσεις είναι το ίδιο). Όσον αφορά στη χρήση της `sort`, ο τρόπος με τον οποίο καλείται τεκμηριώνεται ως εξής: (α) η ταξινόμηση θα πρέπει να γίνει ως προς το μέγεθος του αρχείου, που είναι η πέμπτη στήλη στην έξοδο της `ls -l`. Αυτό είναι κάτι που γνωστοποιείται στη `sort` με το διακόπτη `-k 5` (αντιλαμβάνεστε επομένως πως ένα θέλαμε η ταξινόμηση να γίνει ως προς το όνομα του αρχείου, που είναι η πρώτη στήλη θα γράφαμε `-k 1`, *k.o.k.*). (β) η προεπιλεγμένη συμπεριφορά της `sort` είναι να ταξινομεί την είσοδό της θεωρώντας πως αυτή αποτελείται από λέξεις και όχι από αριθμούς και ως εκ τούτου δεν πραγματοποιεί αριθμητική ταξινόμηση, όπως θέλουμε, αλλά αλφαριθμητική ταξινόμηση, δηλαδή ταξινομεί τις συμβολοσειρές όπως αυτές εμφανίζονται στον τηλεφωνικό κατάλογο. Με άλλα λόγια, μπορεί, ας πούμε, το 1100 ως αριθμός να είναι μεγαλύτερος από το 543, αλλά επειδή λεξικογραφικά το 1 είναι πριν από το 5, πρώτα θα εμφανίσει το 1100 και μετά το 543 που είναι λάθος. Προκειμένου να ενημερώσουμε τη `sort` πως θα πρέπει να πραγματοποιήσει αριθμητική ταξινόμηση, δηλαδή να χειριστεί τις συμβολοσειρές ως αριθμούς, προσθέτουμε το διακόπτη `-n` (από τη λέξη *numeric*), οπότε η είσοδος θα ταξινομηθεί σωστά (για να το δείτε στην πράξη εκτελέστε την παραπάνω εντολή χωρίς το `-n` και εξετάστε το αποτέλεσμα). (γ) Η προεπιλεγμένη συμπεριφορά της `sort` είναι αύξουσα ταξινόμηση, δηλαδή από το μικρότερο προς το μεγαλύτερο. Ωστόσο, εμείς θέλουμε την αντίστροφη, φθίνουσα ταξινόμηση από το μεγαλύτερο προς το μικρότερο και αυτό είναι κάτι που το επιτυγχάνουμε προσθέτοντας το διακόπτη `-r` (από τη λέξη *reverse* → αντίστροφος) (για να το δείτε στην πράξη εκτελέστε την παραπάνω εντολή χωρίς το `-r` και εξετάστε το αποτέλεσμα). Εάν λοιπόν η `sort` κληθεί με τον παραπάνω τρόπο, θα εμφανίσει το αποτέλεσμα της προηγούμενης οθόνης που είναι αυτό που θέλουμε.

## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 2

### Κανονικές εκφράσεις – grep & awk

Άσκηση 1. Δημιουργήστε ένα νέο directory κάτω από τον προσωπικό σας κατάλογο με όνομα της επιλογής σας. Προηγουμένως ελέγξτε αν το όνομα υπάρχει και στη συνέχεια αν έχει δημιουργηθεί.

```
amarg@amarg-vbox:~$ mkdir testDir
```

Άσκηση 2. Από τον κατάλογο /etc/ αντιγράψτε στο νέο directory το αρχείο passwd, με όνομα passwd1. Πριν από την αντιγραφή ελέγξτε (με το μάτι, όχι με κώδικα – αυτό θα το δούμε στο επόμενο εργαστήριο) ότι το αρχείο υπάρχει. Μετά την αντιγραφή ελέγξτε αν η αντιγραφή έγινε σωστά.

```
amarg@amarg-vbox:~$ cp /etc/passwd ~/testDir/passwd1
```

Άσκηση 3. Να δημιουργήσετε ένα νέο αρχείο passwd2 που θα περιέχει μόνον τις γραμμές του passwd1 που αρχίζουν με τα γράμματα A-M και a-m.

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep '^[A-Ma-m]' ~/testDir/passwd1
```

Η παραπάνω κανονική έκφραση επιστρέφει τις γραμμές εκείνες του αρχείου /etc/passwd1 που ξεκινούν από κεφαλαίο γράμμα A έως M ή από μικρό γράμμα a έως m. Αυτό είναι κάτι που το δηλώνουμε ως [A-Ma-m]. Προκειμένου να δείξουμε πως αυτό το γράμμα είναι το πρώτο γράμμα της γραμμής, βάζουμε μπροστά από την παραπάνω έκφραση το χαρακτήρα ^. Το αποτέλεσμα αυτής της διαδικασίας παρουσιάζεται στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep '^[A-Ma-m]' ~/testDir/passwd1
daemon:x:1:1:daemon:/usr/sbin:/usr/sbin/nologin
bin:x:2:2:bin:/bin:/usr/sbin/nologin
games:x:5:60:games:/usr/games:/usr/sbin/nologin
man:x:6:12:man:/var/cache/man:/usr/sbin/nologin
lp:x:7:7:lp:/var/spool/lpd:/usr/sbin/nologin
mail:x:8:8:mail:/var/mail:/usr/sbin/nologin
backup:x:34:34:backup:/var/backups:/usr/sbin/nologin
list:x:38:38:Mailing List Manager:/var/list:/usr/sbin/nologin
irc:x:39:39:ircd:/var/run/ircd:/usr/sbin/nologin
gnats:x:41:41:Gnats Bug-Reporting System (admin):/var/lib/gnats:/usr/sbin/nologin
messagebus:x:103:106:/:nonexistent:/usr/sbin/nologin
avahi-autoipd:x:109:116:Avahi autoip daemon,,,:/var/lib/avahi-autoipd:/usr/sbin/nologin
dnsmasq:x:112:65534:dnsmasq,,,:/var/lib/misc:/usr/sbin/nologin
cups-pk-helper:x:113:120:user for cups-pk-helper service,,,:/home/cups-pk-helper:/usr/sbin/nologin
avahi:x:115:121:Avahi mDNS daemon,,,:/var/run/avahi-daemon:/usr/sbin/nologin
kernoops:x:116:65534:Kernel Oops Tracking Daemon,,,:/usr/sbin/nologin
hplip:x:119:7:HPLIP system user,,,:/run/hplip:/bin/false
colord:x:121:126:colord colour management daemon,,,:/var/lib/colord:/usr/sbin/nologin
geoclue:x:122:127:/:/var/lib/geoclue:/usr/sbin/nologin
gnome-initial-setup:x:124:65534:/:run/gnome-initial-setup:/bin/false
gdm:x:125:130:Gnome Display Manager:/var/lib/gdm3:/bin/false
amarg:x:1000:1000:Athanasios Margaris,,,:/home/amarg:/bin/bash
```

Προκειμένου το παραπάνω αποτέλεσμα να αποθηκευτεί στο αρχείο ~/testDir/passwd2 ανακατευθύνουμε την έξοδο της grep ως

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep '^[A-Ma-m]' ~/testDir/passwd1 > ~/testDir/passwd2
```

Για να επαληθεύσετε το αποτέλεσμα εκτελέστε την εντολή `cat ~/testDir/passwd2`.

Άσκηση 4. Να δημιουργήσετε ένα νέο αρχείο `passwd3` που θα περιέχει όλους τους χρήστες που χρησιμοποιούν φλοιό `bash`.

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep 'bash$' ~/testDir/passwd1
root:x:0:0:root:/root:/bin/bash
amarg:x:1000:1000:Athanasios Margaris,,,:/home/amarg:/bin/bash
```

Η κανονική έκφραση που εμφανίζει μόνο τις γραμμές που τελειώνουν σε `bash` είναι η `'bash$'` με το αποτέλεσμα της εφαρμογής της στο αρχείο `~/testDir/passwd1` να απεικονίζεται παραπάνω. Για να αποθηκεύσουμε την έξοδο της `grep` στο αρχείο `passwd` χρησιμοποιούμε την εντολή

```
grep 'bash$' ~/testDir/passwd1 >> ~/testDir/passwd3
```

και επαληθεύουμε το αποτέλεσμα εκτελώντας την εντολή `cat ~/testDir/passwd3` όπως φαίνεται παρακάτω.

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep 'bash$' ~/testDir/passwd1 >~/testDir/passwd3
amarg@amarg-vbox:~$
amarg@amarg-vbox:~$ cat ~/testDir/passwd3
root:x:0:0:root:/root:/bin/bash
amarg:x:1000:1000:Athanasios Margaris,,,:/home/amarg:/bin/bash
amarg@amarg-vbox:~$
```

Άσκηση 5. Χρησιμοποιείτε την εντολή `wc` για να μετρήσετε πόσες γραμμές αντιστοιχούν στις προηγούμενες δύο περιπτώσεις και να γράψετε το πλήθος τους στο τέλος των αρχείων `passwd2`.

```
wc -l ~/testDir/passwd2 >> ~/testDir/passwd2
wc -l ~/testDir/passwd3 >> ~/testDir/passwd2
```

Οι δύο παραπάνω εντολές είναι και αυτές που υλοποιούν τη ζητούμενη διαδικασία. Η εντολή `wc -l ~/testDir/passwd2` μετράει τις γραμμές του αρχείου `~/testDir/passwd2` και εκτυπώνει το αποτέλεσμα στην οθόνη. Προκειμένου να αποθηκεύσουμε αυτό το αποτέλεσμα στο αρχείο **χωρίς αυτό να επανεγγραφεί** (δηλαδή να διαγραφούν τα υπάρχοντα περιεχόμενά του και να αντικατασταθούν από τα νέα) δεν χρησιμοποιούμε τον τελεστή `>` αλλά τον τελεστή `>>` ο οποίος ανοίγει το αρχείο, πηγαίνει στο τέλος του και γράφει το νέο περιεχόμενο αμέσως μετά το προηγούμενο **χωρίς** αυτό να διαγράφεται. Τα αποτελέσματα αυτών των εντολών ακολουθούν στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ wc -l ~/testDir/passwd2 >> ~/testDir/passwd2
amarg@amarg-vbox:~$ cat ~/testDir/passwd2
daemon:x:1:1:daemon:/usr/sbin:/usr/sbin/nologin
bin:x:2:2:bin:/bin:/usr/sbin/nologin
games:x:5:60:games:/usr/games:/usr/sbin/nologin
man:x:6:12:man:/var/cache/man:/usr/sbin/nologin
lp:x:7:7:lp:/var/spool/lpd:/usr/sbin/nologin
mail:x:8:8:mail:/var/mail:/usr/sbin/nologin
backup:x:34:34:backup:/var/backups:/usr/sbin/nologin
list:x:38:38:Mailing List Manager:/var/list:/usr/sbin/nologin
irc:x:39:39:ircd:/var/run/ircd:/usr/sbin/nologin
gnats:x:41:41:Gnats Bug-Reporting System (admin)/var/lib/gnats:/usr/sbin/nologin
messagebus:x:103:106:/:nonexistent:/usr/sbin/nologin
avahi-autoipd:x:109:116:Avahi autoip daemon,,,:/var/lib/avahi-autoipd:/usr/sbin/nologin
dnsmasq:x:112:65534:dnsmasq,,,:/var/lib/misc:/usr/sbin/nologin
cups-pk-helper:x:113:120:user for cups-pk-helper service,,,:/home/cups-pk-helper:/usr/sbin/nologin
avahi:x:115:121:Avahi mDNS daemon,,,:/var/run/avahi-daemon:/usr/sbin/nologin
kernoops:x:116:65534:Kernel Oops Tracking Daemon,,,:/usr/sbin/nologin
hplip:x:119:7:HPLIP system user,,,:/run/hplip:/bin/false
colord:x:121:126:colord colour management daemon,,,:/var/lib/colord:/usr/sbin/nologin
geoclue:x:122:127:/:/var/lib/geoclue:/usr/sbin/nologin
gnome-initial-setup:x:124:65534:/:/run/gnome-initial-setup:/bin/false
gdm:x:125:130:Gnome Display Manager:/var/lib/gdm3:/bin/false
amarg:x:1000:1000:Athanasios Margaris,,,:/home/amarg:/bin/bash
22 /home/amarg/testDir/passwd2
amarg@amarg-vbox:~$
```

```
amarg@amarg-vbox:~$ wc -l ~/testDir/passwd3 >> ~/testDir/passwd3
amarg@amarg-vbox:~$ cat ~/testDir/passwd3
root:x:0:0:root:/root:/bin/bash
amarg:x:1000:1000:Athanasios Margaris,,,:/home/amarg:/bin/bash
2 /home/amarg/testDir/passwd3
amarg@amarg-vbox:~$
```

Παρατηρήστε πως σε αμφότερες τις περιπτώσεις, η έξοδος της `wc` αποθηκεύεται στο τέλος του αρχείου χωρίς τα περιεχόμενα που ήδη υπήρχαν σε αυτό να έχουν διαγραφεί.

**Άσκηση 6.** Να δημιουργήσετε ένα αρχείο κειμένου με όνομα `test`. Στο αρχείο αυτό θα πρέπει να περιέχονται γραμμές με το παρακάτω περιεχόμενο (προφανώς θα περιέχονται και γραμμές με κανονικό κείμενο):

1. Κενές γραμμές
2. Γραμμές μήκους ενός χαρακτήρα
3. Γραμμές που περιλαμβάνουν αριθμούς που αντιστοιχούν στους αριθμούς μηνών (π.χ. 02, 2, 11, 9, 07 κλπ)
4. Γραμμές που περιλαμβάνουν δεκαδικούς αριθμούς με 1,2 ή 3 το πολύ δεκαδικά ψηφία και 5 το πολύ ακέραια ψηφία (π.χ. 27.59, 1.9, 4589.772)
5. Αναγνωριστικά (identifiers) της γλώσσας Java
6. Ώρα σε 12ωρη βάση με την ένδειξη `am` ή `pm`
7. Γραμμές που τελειώνουν με τελεία (.)

Στη συνέχεια να γράψετε τις κατάλληλες κανονικές εκφράσεις σε εντολές `grep` ώστε να εμφανίσετε στην οθόνη όλες τις γραμμές που αντιστοιχούν στα παραπάνω.

Για την επίλυση της άσκησης δημιουργούμε το αρχείο `test` με τα επόμενα ενδεικτικά περιεχόμενα (μπορείτε να κατεβάσετε αυτό το αρχείο από το `eclass` από το φάκελο Έγγραφα → Εργαστήρια → Λύσεις εργαστηρίων → Εργαστήριο 2 με όνομα `test.txt`)

```
1 Hello world !!
2 Have a nice day !!
3
4 r
5 1
6 $
7
8 02
9 2
10 11
11 9
12 07
13 Department of Digital Systems
14 University of Thessaly
15 Larissa|
16
17
18
19 e
20 0
21 1
22 11
23 456.34
24 12.3434535
25 12132425.01
26 class
27 Mathematics
28 private
29 C++
30 protected
31
32
33
34 12:54
35 03:59
36 45:45
37 Hi.
38 Yes.
39
40
41 11
42
```



Τα ζητούμενα αποτελέσματα προκύπτουν ως εξής:

1. Κενές Γραμμές

```
amarg@amarg-vbox:~$ gedit test
amarg@amarg-vbox:~$ grep '^$' test

amarg@amarg-vbox:~$
```

2. Γραμμές μήκους ενός χαρακτήρα

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep '^.$' test
r
1
$
2
9
e
0
1
amarg@amarg-vbox:~$
```

3. Γραμμές που περιλαμβάνουν αριθμούς που αντιστοιχούν στους αριθμούς μηνών (π.χ. 02, 2, 11, 9, 07 κ.τ.λ)

```
amarg@amarg-vbox:~$ egrep '^(0?[1-9]|1[012])$' test
1
2
11
9
07
1
11
11
amarg@amarg-vbox:~$
```

4. Γραμμές που περιλαμβάνουν δεκαδικούς αριθμούς με 1,2 ή 3 το πολύ δεκαδικά ψηφία και 5 το πολύ ακέραια ψηφία (π.χ. 27.59, 1.9, 4589.772)

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep '^([0-9]{1,5})\{,4\}\.[0-9]{1,3}$' test
456.34
amarg@amarg-vbox:~$
```

5. Αναγνωριστικά (identifiers) της γλώσσας Java

```
amarg@amarg-vbox:~$ egrep 'class|private|protected' test
class
private
protected
amarg@amarg-vbox:~$
```

6. Ώρα σε 12ωρη βάση

```
amarg@amarg-vbox:~$ egrep '^(0[0-9]|1[01]):[0-5][0-9]$' test
03:59
amarg@amarg-vbox:~$
```

7. Που τελειώνουν με τελεία

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep '^.*\.$' test
Hi.
Yes.
amarg@amarg-vbox:~$
```

**Άσκηση 7.** Να κατασκευαστεί κανονική έκφραση που να αναγνωρίζει διευθύνσεις email του Πανεπιστημίου Θεσσαλίας με login name το οποίο να αποτελείται από τουλάχιστον οκτώ γράμματα (κεφαλαία ή/και μικρά) ή/και αριθμούς.

Η ζητούμενη κανονική έκφραση έχει την ακόλουθη μορφή σύμφωνα με την οποία οι λέξεις που παράγονται ή γίνονται δεκτές από την κανονική έκφραση έχουν τουλάχιστον 8 ( $\{8,\}$ ) χαρακτήρες που μπορεί να είναι κεφαλαίοι ( $[A-Z]$ ) ή μικροί ( $[a-z]$ ) αγγλικοί χαρακτήρες ή ψηφία ( $[0-9]$ ) ενώ αμέσως μετά του οκτώ χαρακτήρες ακολουθεί η σταθερή υποσυμβολοσειρά @uth.gr η οποία πρέπει να εμφανίζεται αυτούσια ως έχει (αφού όλα τα emails του Πανεπιστημίου Θεσσαλίας τελειώνουν με αυτή).

**$[A-Za-z0-9]\{8,\}@uth.gr$**

Για τον έλεγχο της ορθότητας της κανονικής έκφρασης κατασκευάσαμε το αρχείο emails περιεχόμενα (μπορείτε να κατεβάσετε αυτό το αρχείο από το eclass από το φάκελο Έγγραφα → Εργαστήρια → Λύσεις εργαστηρίων → Εργαστήριο 2 με όνομα test.txt) με περιεχόμενο

```
amarg@amarg-vbox:~/shared$ cat emails.txt
amarg@uom.gr
atmargaris@uth.gr
isavvas@uth.gr
amarg200x@yahoo.gr
amarg@teilar.gr
karetsos@uth.gr
amarg@amarg-vbox:~/shared$
```

Στην περίπτωση αυτή, η χρήση της egrep με αυτή την κανονική έκφραση και το παραπάνω αρχείο θα μας δώσει

```
amarg@amarg-vbox:~/shared$ egrep '[A-Za-z0-9]\{8,\}@uth.gr' emails.txt
atmargaris@uth.gr
karetsos@uth.gr
amarg@amarg-vbox:~/shared$
```

και δεν είναι δύσκολο να διαπιστώσει κανείς, πως τα αποτελέσματα στα οποία οδηγεί είναι πράγματι σωστά.

Άσκηση 8. Δίδεται το επόμενο αρχείο κειμένου με όνομα `results` το οποίο περιέχει τις επιδόσεις ενός φοιτητή κατά τη διάρκεια ενός χρονικού διαστήματος.

```
PROGRAMMING EAR 2010 7
DATABASES XEIM 2011 6
UNIX EAR 2010 4
NETWORKS EAR 2010 10
JAVA XEIM 2011 8
MATH1 XEIM 2010 2
PHYSICS XEIM 2010 5
C++ XEIM 2011 7
ENGLISH XEIM 2010 9
MATH2 EAR 2011 5
```

Χρησιμοποιώντας τη γλώσσα `awk` να εκτυπώσετε τα μαθήματα που πέρασε ο φοιτητής κατά την εξεταστική περίοδο `XEIM 2010` και να υπολογίσετε το μέσο όρο των βαθμών για αυτά τα μαθήματα.

Το πρόγραμμα `awk` που επιλύει το παραπάνω πρόβλημα μπορεί να κληθεί μέσα από τη γραμμή εντολών ως

```
awk 'BEGIN { count=0; sum=0; mean } /XEIM 2010/ { sum+=$4; count++; print $0 } END {
mean=sum/count; print "Mean="mean}' results
```

ή εναλλακτικά, να αποθηκευτεί σε αρχείο το οποίο θα περαστεί ως όρισμα στην `awk` ως

```
awk -f awkscript results
```

όπου το αρχείο `awkscript` έχει το περιεχόμενο που ακολουθεί στη συνέχεια

<b>BEGIN {</b> <b>count=0;</b> <b>sum=0;</b> <b>mean=0</b> <b>}</b>	Το <code>BEGIN</code> block περιέχει εντολές που εκτελούνται μία και μοναδική φορά στην αρχή. Εδώ συνήθως δηλώνονται και αρχικοποιούνται μεταβλητές. Ο ζητούμενος μέσος όρος θα προκύψει ως $mean = sum / count$ όπου <code>count</code> το πλήθος των μαθημάτων που πληρούν το κριτήριο και <code>sum</code> το άθροισμα των βαθμών για αυτά τα μαθήματα.
<b>/XEIM 2010/ {</b> <b>sum+=\$4;</b> <b>count++;</b> <b>print \$0</b> <b>}</b>	Ο κώδικας που ακολουθεί θα εκτελεστεί ΜΟΝΟ για εκείνες τις γραμμές που περιέχουν οπουδήποτε τη συμβολοσειρά <code>XEIM 2010</code> . Για κάθε τέτοια γραμμή το <code>count</code> αυξάνεται κατά ένα η τιμή του <code>\$4</code> που περιέχει το βαθμό του μαθήματος προστίθεται στο <code>sum</code> ενώ ολόκληρη η γραμμή ( <code>\$0</code> ) εκτυπώνεται στην οθόνη του χρήστη.
<b>END {</b> <b>mean=sum/count;</b> <b>print "Mean="mean</b> <b>}</b>	Το <code>END</code> block περιέχει εντολές που εκτελούνται μία και μοναδική φορά στο τέλος. Οι μεταβλητές <code>sum</code> και <code>count</code> έχουν τις σωστές τιμές οπότε υπολογίζουμε το μέσο όρο τους ως $mean = sum / count$ και εκτυπώνουμε το αποτέλεσμα.

(μπορείτε να κατεβάσετε το αρχείο `results` από το `eclass` από το φάκελο Έγγραφα → Εργαστήρια → Λύσεις εργασιών → Εργαστήριο 2 με όνομα `test.txt`).

Το αποτέλεσμα είναι προκύπτει ως εξής:

```
anarg@anarg-vbox:~$ awk -f awkscript results
MATH1 XEIM 2010 2
PHYSICS XEIM 2010 5
ENGLISH XEIM 2010 9
Mean=5,33333
```

## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 3

### Pipelines & Shell programming

**1. Να προσδιορίσετε το όνομα του φλοιού με τον οποίο συνδέεστε στο σύστημα.**

Το όνομα του φλοιού σύνδεσης στο σύστημα περιέχεται στη μεταβλητή περιβάλλοντος SHELL η τιμή της οποίας εμφανίζεται με τον ακόλουθο τρόπο

```
amarg@amarg-vbox:~$ echo $SHELL
/bin/bash
```

Επομένως ο φλοιός σύνδεσης είναι ο /bin/bash.

**2. Να εμφανίσετε τα κρυφά αρχεία του προσωπικού σας καταλόγου και να εκτυπώσετε στην οθόνη τα περιεχόμενά τους. Ποια από αυτά σχετίζονται με τη διαδικασία σύνδεσης στο σύστημα?**

Στο λειτουργικό σύστημα Linux (και γενικά στο Unix) τα κρυφά αρχεία είναι εκείνα το όνομα των οποίων ξεκινά με τελεία. Προκειμένου να εμφανίσουμε αυτά τα αρχεία καλούμε την εντολή ls με το διακόπτη -a (all) ενώ για να εμφανίσουμε μόνο αυτά τα αρχεία και όχι όλα στέλνουμε την έξοδο της ls στην grep με κανονική έκφραση την '^\.'. Το αποτέλεσμα είναι:

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -a | grep '^\.'
```

- 
- 
- bash\_history
- bash\_logout
- bashrc
- cache
- config
- ddd
- gnupg
- local
- profile
- sudo\_as\_admin\_successful
- vboxclient-clipboard.pid
- vboxclient-display-svgx-x11.pid
- vboxclient-draganddrop.pid
- vboxclient-seamless.pid

```
amarg@amarg-vbox:~$
```

Τα αρχεία που σχετίζονται με τη διαδικασία σύνδεσης που περιέχουν στο όνομά τους τη λέξη bash (επειδή ο φλοιός σύνδεσης είναι το bash shell). Αυτά τα αρχεία είναι τα

```
• bash_history
• bash_logout
• bashrc
```

**3. Να εκτυπώσετε τον κατάλογο των διαθέσιμων φλοιών του υπολογιστικού σας συστήματος.**

Τα ονόματα των διαθέσιμων φλοιών του συστήματος περιλαμβάνονται στο αρχείο /etc/shells τα περιεχόμενα του οποίου εκτυπώνονται με την εντολή cat. Αυτά είναι



```
amarg@amarg-vbox:~$ cat /etc/shells
# /etc/shells: valid login shells
/bin/sh
/bin/bash
/usr/bin/bash
/bin/rbash
/usr/bin/rbash
/bin/dash
/usr/bin/dash
```

4. Να μετρήσετε το πλήθος των χρηστών του συστήματος που συνδέονται στο σύστημα με το φλοιό bash.

Για κάθε χρήστη του συστήματος, ο φλοιός σύνδεσης είναι το τελευταίο πεδίο της γραμμής για αυτόν το χρήστη στο αρχείο /etc/passwd. Για να εμφανίσουμε αυτές τις γραμμές καλούμε την grep με κανονική έκφραση την 'bash\$'.

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep 'bash$' /etc/passwd
root:x:0:0:root:/root:/bin/bash
amarg:x:1000:1000:Athanasios Margaris,,,:/home/amarg:/bin/bash
```

Προκειμένου να μετρήσουμε το πλήθος αυτών των χρηστών θα πρέπει να περάσουμε την παραπάνω έξοδο στην είσοδο της wc με διακόπτη -l για να μετρήσει γραμμές και φυσικά το αποτέλεσμα αυτής της εντολής είναι ίσο με 2, αφού υπάρχουν δύο τέτοιες γραμμές.

```
amarg@amarg-vbox:~$ grep 'bash$' /etc/passwd | wc -l
2
```

5. Να εκτυπώσετε τις τιμές των μεταβλητών περιβάλλοντος USER, HOME και SHELL. Τι παρατηρείτε?

Οι τιμές αυτών των μεταβλητών περιβάλλοντος εκτυπώνονται με την εντολή echo – το αποτέλεσμα είναι

```
amarg@amarg-vbox:~$ echo $USER
amarg
amarg@amarg-vbox:~$ echo $HOME
/home/amarg
amarg@amarg-vbox:~$ echo $SHELL
/bin/bash
```

Παρατηρούμε πως αυτές οι μεταβλητές περιβάλλοντος περιέχουν το όνομα του χρήστη (login name), τον προσωπικό κατάλογο (home directory) και το φλοιό σύνδεσης (login shell).

6. Να βρεθεί το αποτέλεσμα της εκτέλεσης των παρακάτω εντολών :

```
ls | wc -l
who | wc -l
ls *.c | wc -l
who | sort
```

- Η πρώτη εντολή μετρά το πλήθος των περιεχομένων του τρέχοντος καταλόγου.
- Η δεύτερη εντολή μετρά το πλήθος των συνδεδεμένων χρηστών οι οποίοι εκτυπώνονται για την εντολή who.
- Η τρίτη εντολή μετρά το πλήθος των αρχείων του τρέχοντος καταλόγου με κατάληξη .c.
- Η τέταρτη εντολή ταξινομεί τους συνδεδεμένους χρήστες του συστήματος με βάση το όνομά τους.

Εκτελέστε στους υπολογιστές σας τις παραπάνω εντολές και καταγράψτε το αποτέλεσμα.

## PIPELINES

**Άσκηση 1.** Να μετρηθεί το πλήθος των γραμμών του αρχείου `/etc/passwd`

```
amarg@amarg-vbox:~$ cat /etc/passwd | wc -l
48
amarg@amarg-vbox:~$
```

Η `wc` με το διακόπτη `-l` μετρά τις γραμμές της εισόδου της που την λαμβάνει από την `cat` μέσω διασωλήνωσης. Λαμβάνοντας υπόψη πως σε αυτό το αρχείο υπάρχει μία γραμμή για κάθε χρήστη, στον υπολογιστή που εκτελέστηκε η εντολή υπάρχουν συνολικά δηλωμένοι 48 χρήστες.

**Άσκηση 2.** Χρησιμοποιώντας διασωλήνωση να βρείτε το πλήθος των καταλόγων που υπάρχουν στον προσωπικό σας κατάλογο (πριν την εκτέλεση της εντολής εκτελέστε την `cd <ENTER>`).

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l | grep '^d' | wc -l
30
amarg@amarg-vbox:~$
```

Οι γραμμές στην έξοδο της `ls -l` που αναφέρονται σε καταλόγους ξεκινούν με το γράμμα `d`. Προκειμένου να κρατήσουμε μόνο αυτές τις γραμμές διαβιβάζουμε την έξοδο της `ls -l` στην εντολή `grep` με κανονική έκφραση την `^d` η οποία περιγράφει τις γραμμές που ξεκινούν με το γράμμα `d`. Στη συνέχεια η `grep` στέλνει την έξοδό της στην εντολή `wc` η οποία με το διακόπτη `-l` μετρά τις γραμμές που εκτύπωσε η `grep`, δηλαδή τις γραμμές που ξεκινούν από `d` και κατά συνέπεια περιγράφουν καταλόγους. Στον υπολογιστή στον οποίο εκτελέστηκε αυτό το pipeline βρέθηκαν 30 κατάλογοι ενώ σε άλλους υπολογιστές το αποτέλεσμα θα είναι προφανώς διαφορετικό. Για να κατανοήσετε τον τρόπο με τον οποίο κατασκευάζεται σταδιακά το pipeline, αρχικά εκτελέστε την εντολή `ls -l`, ύστερα την εντολή `ls -l | grep '^d'` και τέλος την εντολή `ls -l | grep '^d' | wc -l` και παρατηρήστε τα ενδιάμεσα αποτελέσματα.

**Άσκηση 3.** Να εκτυπωθεί το μήκος του `username` από το αρχείο `/etc/passwd` με τη μέγιστη τιμή.

```
amarg@amarg-vbox:~$ cat /etc/passwd | awk -F: '{print $1}' | wc -L
19
amarg@amarg-vbox:~$
```

Η εντολή `awk` δέχεται ως είσοδο τα περιεχόμενα του αρχείου `/etc/passwd` που της αποστέλλει η `cat`. Επειδή σε αυτό το αρχείο η κάθε γραμμή περιέχει πεδία που διαχωρίζονται μεταξύ τους με το χαρακτήρα `:` θα πρέπει να γνωστοποιήσουμε στην `awk` πως ο διαχωριστής πεδίων σε κάθε γραμμή είναι ο `:` κάτι που γίνεται με το διακόπτη `-F:`. Στην περίπτωση αυτή η `awk` εκτελεί για κάθε γραμμή την εντολή `print $1` η οποία εκτυπώνει στην έξοδό της μόνο το πρώτο πεδίο (`$1`) της κάθε γραμμής, που είναι το `username` του εκάστοτε χρήστη. Με άλλα λόγια, η έξοδος της `awk` είναι μία στήλη με τα `usernames` των χρηστών. Αυτή η έξοδος αποστέλλεται στην εντολή `wc` η οποία με το διακόπτη `-L` προσδιορίζει τη λέξη με το μεγαλύτερο μήκος και εκτυπώνει την τιμή αυτού του μήκους. Στον υπολογιστή που εκτελέστηκε η εντολή, το μέγιστο μήκος `username` είναι το 19. Για να κατανοήσετε τον τρόπο με τον οποίο κατασκευάζεται σταδιακά το pipeline αρχικά εκτελέστε την εντολή `cat /etc/passwd`, στη συνέχεια την εντολή `cat /etc/passwd | awk -F: '{ print $1 }'` και τέλος την εντολή `cat /etc/passwd | awk -F: '{ print $1 } | wc -L` και παρατηρήστε τα ενδιάμεσα αποτελέσματα.

**Άσκηση 4.** Όπως στην Άσκηση 3, αλλά επιπλέον να εκτυπωθεί το `username` που αντιστοιχεί σε αυτό το μήκος καθώς και η γραμμή του αρχείου που το περιέχει.

```
cat /etc/passwd | awk -F: 'BEGIN {line=0;maxlength=0} {if (length($1)>maxlength) {maxlength=length($1);line=$0}} END {print line;print maxlength}'
```

Η εκτέλεση της παραπάνω εντολής στον υπολογιστή που γράφτηκε το πρόγραμμα μας δίνει

```
amarg@amarg-vbox:~$ cat /etc/passwd | awk -F: 'BEGIN {line=0;maxlength=0} {if (length($1)>maxlength)
{maxlength=length($1);line=$0}} END {print line;print maxlength}'
gnome-initial-setup:x:124:65534::/run/gnome-initial-setup:/bin/false
19
amarg@amarg-vbox:~$
```

Με άλλα λόγια, το username με το μέγιστο μήκος είναι το **gnome-initial-setup** με μήκος 19 χαρακτήρες.

**ΣΧΟΛΙΟ.** Επειδή στην προκειμένη περίπτωση το πρόγραμμα είναι αρκετά εκτεταμένο και δυσανάγνωστο, είναι προτιμότερο, όπως έχουμε σχολιάσει και στο μάθημα να το καταχωρήσουμε σε ένα script file το οποίο στη συνέχεια θα περάσουμε ως όρισμα στην awk με το διακόπτη `-f`. Δημιουργούμε λοιπόν το αρχείο `awkScript` με περιεχόμενο

```
BEGIN {
    line=0;
    maxlength=0
}

{
    if (length($1)>maxlength) {
        maxlength=length($1);
        line=$0}
}
END {
    print line;
    print maxlength
}
```

και στη συνέχεια, πολύ απλά γράφουμε (λαμβάνοντας φυσικά το ίδιο αποτέλεσμα με πριν)

```
cat /etc/passwd | awk -F: -f awkscript
```

ή ακόμη πιο απλά

```
awk -F: -f awkscript /etc/passwd
```

**Πώς λειτουργεί το πρόγραμμα:** θυμηθείτε πως στο *BEGIN block* γράφουμε εντολές που εκτελούνται μία και μοναδική φορά στην αρχή, στο *END block* γράφουμε εντολές που εκτελούνται μία και μοναδική φορά στο τέλος, ενώ ενδιάμεσο *block* (*MAIN block*) γράφουμε εντολές που εκτελούνται για κάθε γραμμή του αρχείου εισόδου, δηλαδή για κάθε γραμμή του αρχείου `/etc/passwd`. Για να προσδιορίσουμε το login name με το μεγαλύτερο μήκος αλλά και την τιμή αυτού του μήκους, στο *BEGIN block* ορίζουμε και αρχικοποιούμε δύο βοηθητικές μεταβλητές, την *line* που θα περιέχει σε κάθε επανάληψη τη γραμμή με το login name που έχει το τρέχον μέγιστο μήκος (δηλαδή το μέγιστο μήκος που έχει βρεθεί μέχρι αυτή την επανάληψη) και τη μεταβλητή *maxlength* που περιέχει το τρέχον μέγιστο μήκος. Το login name για την κάθε γραμμή – θυμηθείτε πως ολόκληρη η τρέχουσα γραμμή αποθηκεύεται στο `$0` – περιέχεται στο `$1`, ενώ το μήκος συμβολοσειράς στην awk υπολογίζεται από τη συνάρτηση `length` – δηλαδή η συνάρτηση `length($1)` υπολογίζει το μήκος της συμβολοσειράς `$1`. Τα υπόλοιπα είναι όπως στη C: εάν κατά την τρέχουσα επανάληψη το `length($1)` είναι μεγαλύτερο από το τρέχον *maxlength*, θέτουμε `maxlength=length($1)` και `line=$0`. Στο τέλος της επεξεργασίας το *maxlength* θα περιέχει το μέγιστο μήκος ενώ η μεταβλητή *line* το login name για αυτό το μέγιστο μήκος, οπότε στο *END block* απλά εκτυπώνουμε τις τιμές τους.

**Άσκηση 5.** Να εκτυπωθεί η γραμμή της εξόδου της εντολής `ls -l` εφαρμοζόμενη στον τρέχοντα κατάλογο για το αρχείο με το μεγαλύτερο μέγεθος.

Με χρήση της awk (η λογική είναι **ακριβώς η ίδια** με πριν, αλλά τώρα η είσοδος στην awk έρχεται από το pipeline `ls -l | grep '^-` που εκτυπώνει τις γραμμές της `ls -l` που ξεκινούν με `-` και κατά συνέπεια αναφέρονται σε **αρχεία**)

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l | grep '^-' | awk 'BEGIN {size=0}{ if ($5>size) {size=$5;line=$0}}
END{ print line; print size }'
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 48360825 Okt 12 10:06 treeOut
48360825
amarg@amarg-vbox:~$
```

Με άλλα λόγια, στον υπολογιστή που εκτελέστηκε το πρόγραμμα, το αρχείο με το μεγαλύτερο μέγεθος είναι το `treeOut` ενώ το μέγεθός του είναι **48360825** bytes. Μπορείτε ως άσκηση να αποθηκεύσετε το παραπάνω πρόγραμμα σε ένα αρχείο το οποίο θα περάσετε στην awk με το διακόπτη `-f`.

### Με χρήση της sort

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l | sort -k 5 -n -r | head -n 1
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 48360825 Okt 12 10:06 treeOut
amarg@amarg-vbox:~$
```

Η `ls -l` στέλνει την έξοδό της στη `sort` η οποία κάνει φθίνουσα (`-r`), αριθμητική (`-n`) ταξινόμηση ως προς το μέγεθος του αρχείου που είναι η πέμπτη στήλη στην έξοδο της `ls -l` (`-k 5`). Στη συνέχεια η έξοδος της `sort` διαβιβάζεται στην εντολή `head` η οποία με το διακόπτη `-n` εκτυπώνει μόνο την πρώτη γραμμή της εξόδου της `sort`, η οποία (αφού η `sort` έκανε φθίνουσα ταξινόμηση) αναφέρεται στο αρχείο με το μεγαλύτερο μέγεθος. Για να κατανοήσετε τον τρόπο με τον οποίο κατασκευάζεται σταδιακά το pipeline αρχικά εκτελέστε την εντολή `ls -l`, στη συνέχεια την **εντολή `ls -l | sort -k 5 -n -r`** και τέλος την **εντολή `ls -l | sort -k 5 -n -r | head -n 1`** και παρατηρήστε τα ενδιάμεσα αποτελέσματα.

Για πιο λεπτομερείς οδηγίες σχετικά με τη χρήση της `sort` δείτε τη **λύση της Άσκησης 30** του Εργαστηρίου 1.

**Άσκηση 6.** Για κάθε αρχείο του καταλόγου `/usr/bin` το όνομα του οποίου ξεκινά από `a` να εκτυπώσετε το πλήρες όνομα της διαδρομής του, τα δικαιώματα πρόσβασης και το μέγεθός του. Στη συνέχεια χρησιμοποιώντας τη γλώσσα `AWK` να προσδιορίσετε το άθροισμα των μεγεθών αυτών των αρχείων.

Αρχικά εκτελούμε την εντολή `find` με τον τρόπο που φαίνεται στη συνέχεια όπου εκτυπώνονται οι πρώτες γραμμές της εξόδου της εντολής (τα αρχεία που επιστρέφονται είναι πολύ περισσότερα)

```
amarg@amarg-vbox:~$ find /usr/bin -name 'a*' -printf "%f\t%m\t%s\n"
appres 755      14648
apt-cache 755      88536
apt-sortpkgs 755      47504
apt-get 755     47576
alsabat 755     47552
alsaucm 755     31528
apport-unpack 755     2068
argropos 777      6
avahi-publish-address 777      13
avahi-publish-service 777      13
avahi-resolve 755     22768
```

Προκειμένου να προσδιορίσουμε το άθροισμα των μεγεθών αυτών των αρχείων θα περάσουμε την παραπάνω έξοδο ως είσοδο στην `awk` παρατηρώντας πως σε κάθε γραμμή το μέγεθος εκτυπώνεται στην τρίτη στήλη και κατά συνέπεια θα καταχωρηθεί στη μεταβλητή `$3` (εδώ ως διαχωριστής πεδίων χρησιμοποιείται το `tab` που μαζί με το `space` αποτελούν τους προεπιλεγμένους διαχωριστές και ως εκ τούτου δεν χρειάζεται να κάνουμε κάτι – όπως κάναμε με το αρχείο `/etc/passwd` όπου ως διαχωριστής χρησιμοποιείται ο χαρακτήρας `:` και για το λόγο αυτό χρησιμοποιήσαμε στην `awk` το διακόπτη `-F:`). Για να υπολογίσουμε το άθροισμα των μεγεθών των αρχείων που επιστρέφονται από τη `find` – προσθέτοντας μεταξύ τους τις τιμές της μεταβλητής `$3` για την κάθε γραμμή, αρχικοποιούμε στο `BEGIN` block τη μεταβλητή `sum=0`, η οποία στο `main` block



προσαυξάνεται κατά την τρέχουσα τιμή της μεταβλητής \$3, με μία εντολή της μορφής `sum += $3`. Μετά την ολοκλήρωση της επεξεργασίας της εισόδου, η μεταβλητή `sum` περιέχει τη ζητούμενη τιμή, η οποία εκτυπώνεται στο `END` block. Η παραπάνω διαδικασία και το αποτέλεσμα της παρουσιάζονται στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ find /usr/bin -name 'a*' -printf "%f\t%m\t%s\n"
| awk 'BEGIN {sum=0}{ sum+= $3 } END {print sum}'
1912769
amarg@amarg-vbox:~$
```

## SHELL PROGRAMMING

Για την κατανόηση των παραδειγμάτων και των ασκήσεων που ακολουθούν, θα είναι καλό να κάνετε μία καλή επανάληψη τη σχετική θεωρία από το σχετικό αρχείο παρουσίασης στο eClass (**Εγγραφα → Θεωρία → 03. Προγραμματίζοντας στο κέλυφος**). Για κάθε παράδειγμα ή λυμένη άσκηση (εντός παρενθέσεων και με μπλε χρώμα) αναφέρεται το όνομα του αρχείου που περιέχει τον κώδικα έτσι ώστε να μην χρειαστεί να τον πληκτρολογήσετε από την αρχή (οπότε εστιάστε την προσοχή σας στο να κατανοήσετε τι ακριβώς κάνει). Αυτά τα αρχεία υπάρχουν επίσης eClass (**Εγγραφα → Εργαστήρια → Λύσεις Εργαστηρίων → Εργαστήριο 3**).

### Παραδείγματα

1. **Παράδειγμα While Loop που εκτελείται πέντε φορές (αρχείο lab3ex1)**. Το `while` loop εκτελείται επ' άπειρον αφού η τιμή του `valid` είναι πάντα `true` (δεν αλλάζει μέσα στο loop). Η αρχική τιμή του `count` είναι 1 και σε κάθε κύκλο επανάληψης αυξάνεται κατά μία μονάδα. Όταν η τιμή του `count` γίνει ίση με 5, η συνθήκη στο εσωτερικό `if` γίνεται αληθής και εκτελείται η εντολή `break` η οποία τερματίζει το loop. Επομένως, αυτό το loop εκτελείται πέντε φορές.

```
#!/bin/bash
valid=true
count=1
while [ $valid ]
do
    echo $count
    if [ $count -eq 5 ];
    then
        break
    fi
    ((count++))
done
```

Η έξοδος του προγράμματος παρουσιάζεται στη συνέχεια

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3ex1
1
2
3
4
5
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$
```

2. **Σύγκριση αλφαριθμητικών και λογικοί τελεστές (αρχείο lab3ex2)**. Το πρόγραμμα επιδεικνύει τη διαδικασία σύγκρισης αλφαριθμητικών και τη χρήση λογικών τελεστών. Ο χρήστης καλείται να δώσει ένα `username` και ένα `password`. Εάν ο χρήστης καταχωρήσει ως `login` το `admin` **ΚΑΙ** ως `password` το `secret`, το πρόγραμμα εκτυπώνει το μήνυμα `valid user`, ενώ στην αντίθετη περίπτωση εκτυπώνεται το μήνυμα `invalid user`.

```
#!/bin/bash
echo "Enter username"
read username
echo "Enter password"
read password
if [[ ( $username == "admin" && $password == "secret" ) ]]; then echo "valid user"
else echo "invalid user"
fi
```

Η έξοδος του προγράμματος παρουσιάζεται στη συνέχεια

```

amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3ex2
Enter username
amarg
Enter password
digital
invalid user
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3ex2
Enter username
amarg
Enter password
secret
invalid user

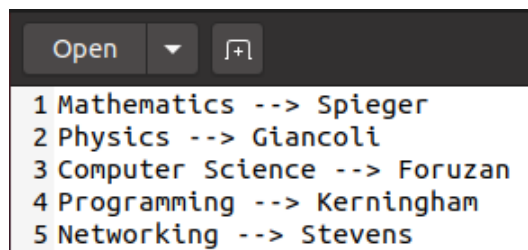
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3ex2
Enter username
admin
Enter password
digital
invalid user
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3ex2
Enter username
admin
Enter password
secret
valid user
    
```

**3. Ανάγνωση αρχείου (αρχείο lab3ex3).** Το πρόγραμμα επιδεικνύει την είσοδο από αρχείο με τον τελεστή < που υπάρχει στο τέλος του κώδικα. Το πρόγραμμα μέσα από ένα βρόχο επανάληψης διαβάζει μία προς μία τις γραμμές του αρχείου ενώ όταν φτάσει στο τέλος του αρχείου και δεν υπάρχει τίποτε άλλο να διαβάσει, η διαδικασία ολοκληρώνεται. Για την εκτέλεση του κώδικα κατασκευάστε ένα αρχείο με όνομα book.txt που να περιέχει κάποιες γραμμές κειμένου – γράψτε ό,τι θέλετε – και αποθηκεύστε το στον ίδιο κατάλογο με το αρχείο του κώδικα. Εναλλακτικά μπορείτε για συντομία να κατασκευάσετε το αρχείο book.txt αποθηκεύοντας σε αυτό την έξοδο κάποιας εντολής, π.χ. ως `ls -l > book.txt`.

```

#!/bin/bash
file='book.txt'
while read line; do
    echo $line
done < $file
    
```

Η έξοδος του προγράμματος → αρχικά κατασκευάζουμε ένα κατάλογο book.txt με ενδεικτικό περιεχόμενο με κάποιον editor (π.χ. με το gedit). Το πρόγραμμα αποθηκεύεται στο ίδιο αρχείο με το shell script.



```

Open [v] [+]
1 Mathematics --> Spiegel
2 Physics --> Giancoli
3 Computer Science --> Foruzan
4 Programming --> Kerningham
5 Networking --> Stevens
    
```

Το αρχείο εισόδου δεν περνά ως όρισμά αλλά υπάρχει μέσα στον κώδικα οπότε απλά καλούμε το αρχείο κελύφους. Το αποτέλεσμα ακολουθεί στη συνέχεια.

```

amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3ex3
Mathematics --> Spiegel
Physics --> Giancoli
Computer Science --> Foruzan
Programming --> Kerningham
Networking --> Stevens
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$
    
```

**4. Σύγκριση των περιεχομένων δύο καταλόγων. (αρχείο lab3ex4)**

```

#!/bin/bash
# cmp_dir - program to compare two directories
    
```

Για να εκτελεστεί το πρόγραμμα θα πρέπει ο χρήστης να δώσει δύο ορίσματα που να περιγράφουν ονόματα καταλόγων. Εάν λοιπόν η τιμή της μεταβλητής \$# που περιέχει το πλήθος των ορισμάτων της

γραμμής εντολών δεν είναι ίσος με 2, το πρόγραμμα δεν μπορεί να εκτελεστεί – για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
# Check for required arguments
```

```
if [ $# -ne 2 ]; then
    echo "usage: $0 directory_1 directory_2"
    exit 1
fi
```

**Για να εκτελεστεί το πρόγραμμα θα πρέπει τα δύο ορίσματα που έδωσε ο χρήστης να αντιστοιχούν αμφότερα σε καταλόγους και όχι π.χ. σε αρχεία. Εάν αυτό δεν συμβαίνει, το πρόγραμμα δεν μπορεί να εκτελεστεί – για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα όπου απαιτείται και τερματίζει τη λειτουργία του.**

```
# Make sure both arguments are directories
```

```
if [ ! -d $1 ]; then
    echo "$1 is not a directory!"
    exit 1
fi
if [ ! -d $2 ]; then
    echo "$2 is not a directory!"
    exit 1
fi
```

**Εάν ο κώδικας φτάσει σε αυτό το σημείο και δεν έχει τερματιστεί προηγουμένως, αυτό σημαίνει πως ο χρήστης έχει δώσει ακριβώς δύο ονόματα που περιγράφουν καταλόγους και κατά συνέπεια πληρούνται οι προϋποθέσεις εκτέλεσης του κώδικα. Η σύγκριση των περιεχομένων των δύο καταλόγων πραγματοποιείται ελέγχοντας εάν το κάθε όνομα αντικειμένου του πρώτου καταλόγου είναι αρχείο και αν ναι, εάν ανήκει στο δεύτερο κατάλογο. Εάν αυτό δεν συμβαίνει, τότε το εν λόγω αρχείο απουσιάζει από τον δεύτερο κατάλογο, οπότε η μεταβλητή *missing* που αρχικά είχε τεθεί στο μηδέν αυξάνεται κατά μία μονάδα. Στο τέλος της σύγκρισης το πρόγραμμα εκτυπώνει το πλήθος των αρχείων που υπάρχουν στον πρώτο κατάλογο αλλά όχι στο δεύτερο.**

```
# Process each file in directory_1, comparing it to directory_2
```

```
missing=0
```

```
for filename in $1/*; do
```

```
    fn=$(basename $filename)
    if [ -f $filename ]; then
        if [ ! -f $2/$fn ]; then
            echo "$fn is missing from $2"
            missing=$((missing + 1))
        fi
    fi
```

```
done
```

```
echo "$missing files missing"
```

Ένας εύκολος τρόπος για να ελέγξουμε το πρόγραμμα είναι να χρησιμοποιήσουμε και στα δύο ορίσματα το ίδιο όνομα καταλόγου οπότε δεν θα παρουσιαστεί καμία απολύτως απόκλιση ανάμεσα στα περιεχόμενά τους, όπως απεικονίζεται στην επόμενη έξοδο.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3ex4 /home/amarg /home/amarg
0 files missing
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$
```

Για μία πιο λεπτομερή επίδειξη, έστω ο κατάλογος Lab3 με τα επόμενα περιεχόμενα.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared$ ls -l Lab3
total 7819
-rwxrwxrwx 1 root root    124 Οκτ  28 17:30 book.txt
-rwxrwxrwx 1 root root   1521 Σεπ  25 12:14 file1.doc
-rwxrwxrwx 1 root root    44 Σεπ  25 12:14 file1.txt
-rwxrwxrwx 1 root root   178 Σεπ  25 12:14 file1.zip
-rwxrwxrwx 1 root root 7959821 Σεπ  25 12:14 file2.doc
-rwxrwxrwx 1 root root    90 Σεπ  25 12:14 file2.txt
-rwxrwxrwx 1 root root   129 Σεπ  25 12:14 file2.zip
-rwxrwxrwx 1 root root   2797 Σεπ  25 12:14 file3.doc
-rwxrwxrwx 1 root root  13600 Σεπ  25 12:14 file3.zip
-rwxrwxrwx 1 root root   550 Σεπ  25 12:14 file4.doc
-rwxrwxrwx 1 root root   201 Σεπ  25 12:06 lab3ex1
-rwxrwxrwx 1 root root   214 Σεπ  25 12:07 lab3ex2
-rwxrwxrwx 1 root root    80 Σεπ  25 12:08 lab3ex3
-rwxrwxrwx 1 root root   707 Σεπ  22 09:14 lab3ex4
-rwxrwxrwx 1 root root   1147 Σεπ  25 12:11 lab3script1.txt
-rwxrwxrwx 1 root root   267 Σεπ  25 12:13 lab3script2.txt
-rwxrwxrwx 1 root root   370 Σεπ  25 12:15 lab3script3.txt
-rwxrwxrwx 1 root root   301 Σεπ  25 12:21 lab3script5.txt
-rwxrwxrwx 1 root root    87 Σεπ  25 12:14 months.txt
-rwxrwxrwx 1 root root    0 Οκτ  20 12:36 newf
```

Τον αντιγράφουμε μαζί με τα περιεχόμενά του στη θέση Lab3a και στη συνέχεια από τον κατάλογο Lab3a διαγράφουμε τα αρχεία lab3ex1, lab3ex2, lab3ex3 και lab3ex4.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared$ cp -r Lab3 Lab3a
amarg@amarg-vbox:~/shared$ rm Lab3a/lab3ex1
amarg@amarg-vbox:~/shared$ rm Lab3a/lab3ex2
amarg@amarg-vbox:~/shared$ rm Lab3a/lab3ex3
amarg@amarg-vbox:~/shared$ rm Lab3a/lab3ex4
```

Εάν καλέσουμε τώρα το αρχείο κελύφους με ορίσματα τους καταλόγους Lab3 και Lab3a, το πρόγραμμα θα αναφέρει τα τέσσερα αρχεία που απουσιάζουν από το δεύτερο κατάλογο καθώς και το πλήθος τους.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared$ Lab3/lab3ex4 Lab3 Lab3a
lab3ex1 is missing from Lab3a
lab3ex2 is missing from Lab3a
lab3ex3 is missing from Lab3a
lab3ex4 is missing from Lab3a
4 files missing
```

Μπορείτε να επαναλάβετε την παραπάνω διαδικασία με δικά σας αρχεία και καταλόγους.

## Ασκήσεις

Άσκηση 1. Να γράψετε ένα σενάριο φλοιού (shell script) που : (αρχείο [labscript1](#))

- 1) Θα δέχεται ως όρισμα εισόδου το όνομα ενός καταλόγου. Το πρόγραμμα θα ελέγχει εάν ο κατάλογος υπάρχει και εάν όχι θα τον δημιουργεί.
- 2) Θα δημιουργεί δύο νέους καταλόγους μέσα στον αρχικό κατάλογο (απαιτείται έλεγχος για το αν υπάρχουν ήδη τα ονόματα των 2 καταλόγων).
- 3) Θα μετακινεί όλα τα αρχεία του καταλόγου στους δύο νέους καταλόγους ως εξής : Ο ένας κατάλογος θα περιλαμβάνει όλα τα αρχεία με όνομα που ξεκινά από τα γράμματα A-L (κεφαλαία και μικρά) ενώ ο άλλος κατάλογος τα υπόλοιπα αρχεία.
- 4) Θα εμφανίζει στην οθόνη το πλήθος των αρχείων σε καθένα από τους δύο νέους καταλόγους

Για την επίδειξη της άσκησης χρησιμοποιήστε την εντολή touch για να κατασκευάσετε στον προσωπικό σας κατάλογο αρχεία με τα κατάλληλα ονόματα, π.χ. 5-6 αρχεία με όνομα που ξεκινά από τα γράμματα A-L (κεφαλαία και μικρά) και άλλα τόσα αρχεία με όνομα που να ξεκινά με τους υπόλοιπους χαρακτήρες έτσι ώστε να δείτε το αποτέλεσμα στην πράξη.

```
#!/bin/bash
```

Για να εκτελεστεί το πρόγραμμα θα πρέπει ο χρήστης να δώσει ένα όρισμα που να περιγράφει κατάλογο. Εάν λοιπόν η τιμή της μεταβλητής \$# δεν είναι ίση με 1, το πρόγραμμα εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if [ $# -ne 1 ]; then
    echo "Usage myScript dirName"
    exit 0
fi
```

**Εάν ο κατάλογος δεν υπάρχει, το πρόγραμμα ρωτάει από το χρήστη εάν επιθυμεί να τον δημιουργήσει ή όχι και ανάλογα με την απάντησή του είτε δημιουργεί τον κατάλογο και συνεχίζει, είτε τερματίζει.**

```
if [ ! -d "$1" ]; then
    echo -n "Directory does not exist. Do you want to create it? (y/n) --> "
    read answer
    if [ $answer = "N" -o $answer = "n" ]; then
        exit 0
    else mkdir $1
    fi
fi
```

**Σε αυτό το σημείο ο χρήστης δίνει τα ονόματα των δύο υποκαταλόγων. Το πρόγραμμα ελέγχει εάν οι δύο υποκατάλογοι υπάρχουν και εάν αυτό δεν συμβαίνει τους δημιουργεί με την mkdir.**

```
echo "Directory exists. Give the names of two subdirectories"
echo -n "Give the name of Subdir 1 --> "
read subdir1
echo -n "Give the name of Subdir 2 --> "
read subdir2
echo "Trying to create subdirectories in the directory $1..."
if [ -d "$1/$subdir1" ]; then
    echo "$subdir1 exists and there is no need to create it"
else mkdir $1/$subdir1
```



```
fi
if [ -d "$1/$subdir2" ]; then
    echo "$subdir2 exists and there is no need to create it"
else mkdir $1/$subdir2
fi
```

**Η εντολή `ls | grep '\<[A-La-l]` επιστρέφει τα ονόματα των αρχείων και καταλόγων το όνομα των οποίων ξεκινά από A έως L ή από a έως l. Στην περίπτωση αυτή, η μεταβλητή `i` του βρόχου `for` παίρνει διαδοχικά ένα προς ένα αυτά τα ονόματα. Με άλλα λόγια σε κάθε κύκλο επανάληψης του βρόχου το `$i` περιέχει το όνομα του επόμενου αρχείου ή καταλόγου. Εάν το `$i` αναφέρεται σε αρχείο οπότε η συνθήκη `if [ -f $i ]` επιστρέφει `true`, το αρχείο αντιγράφεται με την εντολή `cp` στον πρώτο υποκατάλογο (`cp $i $1/$subdir1`) ενώ εάν αναφέρεται σε κατάλογο απλά αγνοείται (μας ενδιαφέρουν μόνο τα αρχεία).**

```
for i in $(ls | grep '\<[A-La-l]')
do
    if [ -f $i ]; then
        echo "Copying $i to $1/$subdir1"
        cp $i $1/$subdir1
    fi
done
```

**Εδώ γίνεται ακριβώς η ίδια διαδικασία με πριν, αλλά αυτή τη φορά ενδιαφερόμαστε για όλα τα υπόλοιπα αρχεία, οπότε στη συνθήκη της `grep` βάζουμε τον τελεστή `^` για να πάρουμε τα ονόματα που ΔΕΝ ξεκινούν από A έως L ή από a έως l. Αυτά τα αρχεία αντιγράφονται στο δεύτερο υποκατάλογο (`cp $i $1/$subdir2`).**

```
for i in $(ls | grep '\<^[A-La-l]')
do
    if [ -f $i ]; then
        echo "Copying $i to $1/$subdir2"
        cp $i $1/$subdir2
    fi
done
```

**Στο τέλος της διαδικασίας εμφανίζουμε το πλήθος των αρχείων που έχουν αντιγραφεί στους δύο υποκαταλόγους.**

```
echo "$1/$subdir1 now has $(ls $1/$subdir1 | wc -w) file(s)"
echo "$1/$subdir2 now has $(ls $1/$subdir2 | wc -w) file(s)"
```

Η έξοδος της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

Εάν ο χρήστης δεν καλέσει το αρχείο με το σωστό πλήθος ορισμάτων εκτυπώνεται το κατάλληλο ενημερωτικό μήνυμα σύμφωνα με αυτά που αναφέραμε παραπάνω.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script1
Usage myScript dirName
```

Εάν το αρχείο κληθεί σωστά, ρωτά το χρήστη εάν ο κατάλογος που όρισε θέλει να δημιουργηθεί (εάν δεν υπάρχει) και στη συνέχεια συμπεριφέρεται σύμφωνα με την εκφώνηση οδηγώντας σε έξοδο σαν και αυτή που παρουσιάζεται στη συνέχεια.

```

amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script1
Usage myScript dirName
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script1 myNewDir
Directory does not exist. Do you want to create it? (y/n) --> y
Directory exists. Give the names of two subdirectories
Give the name of Subdir 1 --> newSubdir1
Give the name of Subdir 2 --> newSubdir2
Trying to create subdirectories in the directory myNewDir...
Copying book.txt to myNewDir/newSubdir1
Copying file1.doc to myNewDir/newSubdir1
Copying file1.txt to myNewDir/newSubdir1
Copying file1.zip to myNewDir/newSubdir1
Copying file2.doc to myNewDir/newSubdir1
Copying file2.txt to myNewDir/newSubdir1
Copying file2.zip to myNewDir/newSubdir1
Copying file3.doc to myNewDir/newSubdir1
Copying file3.zip to myNewDir/newSubdir1
Copying file4.doc to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3ex1 to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3ex2 to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3ex3 to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3ex4 to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3script1 to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3script2 to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3script3 to myNewDir/newSubdir1
Copying lab3script5 to myNewDir/newSubdir1
Copying book.txt to myNewDir/newSubdir2
Copying file1.txt to myNewDir/newSubdir2
Copying file1.zip to myNewDir/newSubdir2
Copying file2.txt to myNewDir/newSubdir2
Copying file2.zip to myNewDir/newSubdir2
Copying file3.zip to myNewDir/newSubdir2
Copying months.txt to myNewDir/newSubdir2
Copying newf to myNewDir/newSubdir2
myNewDir/newSubdir1 now has 18 file(s)
myNewDir/newSubdir2 now has 8 file(s)

```

**Άσκηση 2.** Να γράψετε ένα σενάριο φλοιού (shell script) το οποίο θα δέχεται ως ορίσματα εισόδου το όνομα ενός καταλόγου (η ύπαρξη του οποίου θα ελέγχεται) και μια επέκταση ονόματος αρχείων. Το σενάριο φλοιού θα ελέγχει το πλήθος των ορισμάτων εισόδου και στη συνέχεια θα βρίσκει και θα εμφανίζει όλα τα ονόματα των αρχείων του καταλόγου που έχουν την ίδια επέκταση με το δεύτερο όρισμα εισόδου. ([αρχείο labscript2](#))

```
#!/bin/bash
```

Για να εκτελεστεί το πρόγραμμα θα πρέπει ο χρήστης να δώσει δύο ορίσματα που να ορίζουν ένα όνομα καταλόγου και μία επέκταση. Εάν λοιπόν η τιμή της μεταβλητής \$# δεν είναι ίση με 2, το πρόγραμμα εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```

if [ $# -ne 2 ]; then
    echo "Usage myScript dirName extension"
    exit 0
fi

```

Εάν το όρισμα που έδωσε ο χρήστης είναι ένας κατάλογος που δεν υπάρχει, το πρόγραμμα δεν μπορεί να συνεχίσει, οπότε εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και ξανά τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if [ ! -d "$1" ]; then
    echo "Directory $1 does not exist. Aborting ... "
    exit 0
fi
```

**Εάν ο κώδικας φτάσει σε αυτό το σημείο και δεν έχει τερματιστεί προηγουμένως, αυτό σημαίνει πως ο χρήστης έχει δώσει τα σωστά ορίσματα και κατά συνέπεια πληρούνται οι προϋποθέσεις εκτέλεσης του κώδικα. Στην περίπτωση αυτή, για κάθε αρχείο που υπάρχει στον κατάλογο \$1 (που έχει δοθεί ως πρώτο όρισμα) το πρόγραμμα ελέγχει εάν το όνομα του αρχείου (που είναι αποθηκευμένο στη μεταβλητή \$file) τελειώνει σε \$2 (δηλαδή στην επέκταση που έχει ορίσει ο χρήστης) και εάν ισχύει κάτι τέτοιο τότε το όνομα του αρχείου εκτυπώνεται στην οθόνη με την εντολή echo. Με τον τρόπο αυτό, με την ολοκλήρωση του προγράμματος, θα έχουν εκτυπωθεί στην οθόνη τα ονόματα των αρχείων που τελειώνουν με την κατάληξη που έχει ορίσει ο χρήστης.**

```
for file in "$1"/*; do
    if [[ $file == *.$2 ]]; then
        echo $file
    fi
done
```

Ακολουθεί παράδειγμα εξόδου του προγράμματος. Στην παραπάνω έξοδο η τελεία αναφέρεται στον τρέχοντα κατάλογο. Για να ελέγξετε το πρόγραμμα μπορείτε να κατασκευάσετε όλα τα παρακάτω αρχεία με την touch.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script2 . doc
./file1.doc
./file2.doc
./file3.doc
./file4.doc
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script2 . zip
./file1.zip
./file2.zip
./file3.zip
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script2 . txt
./book.txt
./file1.txt
./file2.txt
./months.txt
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$
```

**Άσκηση 3.** Να αναπτύξετε ένα πρόγραμμα σεναρίου κελύφους με όνομα `isEmpty` το οποίο θα δέχεται ως όρισμα ένα όνομα καταλόγου η ύπαρξη του οποίου θα ελέγχεται (επίσης θα ελέγχεται και το σωστό πλήθος ορισμάτων). Το πρόγραμμα θα ελέγχει εάν ο κατάλογος είναι κενός ή όχι εκτυπώνοντας το κατάλληλο μήνυμα ενώ εάν ο κατάλογος δεν είναι κενός, θα εκτυπώνονται τα περιεχόμενά του καθώς και το πλήθος τους. ([αρχείο labscript3](#))

```
#!/bin/bash
```

Για να εκτελεστεί το πρόγραμμα θα πρέπει ο χρήστης να δώσει ένα όρισμα που να περιγράφει κατάλογο. Εάν λοιπόν η τιμή της μεταβλητής \$# δεν είναι ίση με 1, το πρόγραμμα εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if [ $# -ne 1 ]; then
    echo "Usage: isEmpty dirName"
```

```
exit 0
fi
```

Εάν το όρισμα που έδωσε ο χρήστης είναι ένας κατάλογος που δεν υπάρχει, το πρόγραμμα δεν μπορεί να συνεχίσει, οπότε εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και ξανά τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if [ ! -d "$1" ]; then
    echo "Directory $1 does not exist. Aborting ... "
    exit 0
fi
```

Το πρόγραμμα αρχικοποιεί έναν μετρητή στη μηδενική τιμή. Στη συνέχεια καλεί την εντολή `ls` με όρισμα το όνομα του καταλόγου που έχει ορίσει ο χρήστης (που είναι αποθηκευμένο στη μεταβλητή `$1`) και αποστέλλει το αποτέλεσμά της στο `for loop` μέσα από το οποίο η μεταβλητή `i` παίρνει ένα προς ένα όλα τα ονόματα που επέστρεψε η `ls`. Για κάθε τέτοιο όνομα η μεταβλητή `count` αυξάνεται κατά μία μονάδα.

```
count=0
for i in $(ls $1); do
    echo $i
    count=$((count+1))
done
```

Εάν με την ολοκλήρωση της διαδικασίας η τιμή του `count` είναι ίση με το μηδέν, αυτό σημαίνει πως ο κατάλογος είναι κενός και εκτυπώνεται το κατάλληλο μήνυμα, ενώ στην αντίθετη περίπτωση ο κατάλογος δεν είναι κενός και το πρόγραμμα εκτυπώνει το πλήθος των περιεχομένων του.

```
if [ $count -ne 0 ]; then
    echo "Directory $1 is not empty and contains $count items"
else
    echo "Directory $1 is empty"
fi
```

Παράδειγμα εξόδου ακολουθεί στη συνέχεια αρχικά με έναν κενό κατάλογο και στη συνέχεια με ένα κατάλογο που περιέχει αρχεία και καταλόγους.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script3 testDir
Directory testDir is empty
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$ ./lab3script3 myNewDir
newSubdir1
newSubdir2
Directory myNewDir is not empty and contains 2 items
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab3$
```

**Άσκηση 4 (Προς επίλυση).** Να αναπτύξετε ένα πρόγραμμα σεναρίου κελύφους με όνομα `mycopy` το οποίο χρησιμοποιεί δύο παραμέτρους που αντιστοιχούν σε δύο ονόματα αρχείων. Το πρόγραμμα να αντιγράφει το πρώτο αρχείο στο δεύτερο, λειτουργώντας με τον ακόλουθο τρόπο:

1. Να ελέγχει αν τα ορίσματα είναι δύο. Αν δεν είναι, να τερματίζει εμφανίζοντας το κατάλληλο ενημερωτικό μήνυμα.
2. Να ελέγχει αν το αρχείο πηγή υπάρχει. Αν δεν υπάρχει να τερματίζει εμφανίζοντας το κατάλληλο ενημερωτικό μήνυμα.

3. Να ελέγχει αν υπάρχει το αρχείο - στόχος. Αν δεν υπάρχει να κάνει την αντιγραφή. Αν υπάρχει να ρωτάει το χρήστη εάν επιθυμεί να συνεχίσει την αντιγραφή πάνω στο παλιό αρχείο, να διαβάζει την απάντησή μας και να πράττει ανάλογα.
4. Να ελέγχει την περίπτωση το δεύτερο όρισμα να μην είναι αρχείο αλλά κατάλογος και να λειτουργεί όπως και πριν.

**Άσκηση 5.** Να γράψετε ένα σενάριο φλοιού (shell script) το οποίο θα δέχεται ως όρισμα εισόδου το όνομα ενός καταλόγου. Το πρόγραμμα θα ελέγχει εάν καλείται με το σωστό πλήθος ορισμάτων και εάν ο κατάλογος που έχει οριστεί υπάρχει και εάν πληρούνται αυτές οι δύο προϋποθέσεις θα υπολογίζει και θα εκτυπώνει το συνολικό μέγεθος των αρχείων που υπάρχουν σε αυτόν τον κατάλογο. (αρχείο [labscript5](#))

```
#!/bin/bash
```

Για να εκτελεστεί το πρόγραμμα θα πρέπει ο χρήστης να δώσει ένα όρισμα που να περιγράφει κατάλογο. Εάν λοιπόν η τιμή της μεταβλητής \$# δεν είναι ίση με 1, το πρόγραμμα εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if [ $# -ne 1 ]; then
    echo "Usage myScript dirName"
    exit 0
fi
```

Εάν το όρισμα που έδωσε ο χρήστης είναι ένας κατάλογος που δεν υπάρχει, το πρόγραμμα δεν μπορεί να συνεχίσει, οπότε εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και ξανά τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if [ ! -d "$1" ]; then
    echo "Directory $1 does not exist. Aborting ... "
    exit 0
fi
```

Η στήλη με τις τιμές των μεγεθών των αρχείων του καταλόγου που καταχώρησε ο χρήστης (η πέμπτη στήλη στην έξοδο της `ls -l $1`) και βρίσκεται στη μεταβλητή \$1 υπολογίζεται από το pipeline `ls -l $1 | grep '^-' | awk '{ print $5}'` (μετά από τόσα παραδείγματα που έγιναν ελπίζω να είναι κατανοητό τι ακριβώς γίνεται εδώ). Αυτά τα μεγέθη μέσα από το for loop στο οποίο αποστέλλεται το αποτέλεσμα της παραπάνω διαδικασίας εκχωρούνται ένα προς ένα στη μεταβλητή i και προστίθενται μεταξύ τους με το γνωστό τρόπο. Στο τέλος το πρόγραμμα εκτυπώνει το ζητούμενο αποτέλεσμα.

```
size=0
for i in $(ls -l $1 | grep '^-' | awk '{ print $5}')
do
    size=$((size+$i))
done
echo "Total size of files in $1 is $size"
```

Παράδειγμα της εξόδου ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./lab3script5 shared
Total size of files in shared is 1298499
amarg@amarg-vbox:~$
```



## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 4

### Διαχείριση διεργασιών

1. Να εκτελεστούν οι εντολές (α) `ps`, (β) `ps -x`, (γ) `ps -elf` και να σχολιαστεί το αποτέλεσμα. Για πληροφορίες σχετικά με τις επιλογές που χρησιμοποιούνται κατά την κλήση της εντολής, ανατρέξτε στη σελίδα βοήθειας της εντολής `ps` που εμφανίζεται εκτελώντας την εντολή `man ps`.

Η εντολή `ps` εκτυπώνει τα στοιχεία των διεργασιών που έχουν το ίδιο ενεργό αναγνωριστικό χρήστη (effective user id, `euid`) με αυτό του τρέχοντος χρήστη (δηλαδή του χρήστη που εκτελεί την εντολή και το όνομα του οποίου εκτυπώνεται από την εντολή `whoami`). Εάν η εντολή κληθεί χωρίς ορίσματα εκτυπώνει τις διεργασίες που έχουν ξεκινήσει από τον τρέχοντα φλοιό, συμπεριλαμβανομένου και του ίδιου του φλοιού.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ps
  PID TTY          TIME CMD
 2546 pts/0        00:00:00 bash
 2637 pts/0        00:00:00 ps
```

Η εντολή `ps` με το διακόπτη `-x` εμφανίζει όλες τις διεργασίες του συστήματος με κάτοχο τον τρέχοντα χρήστη.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ps -x
  PID TTY          STAT       TIME COMMAND
 1830 ?            Ss         0:00 /lib/systemd/systemd --user
 1831 ?            S          0:00 (sd-pam)
 1836 ?            S<sSl      0:00 /usr/bin/pulseaudio --daemonize=no --
 1838 ?            SNsl       0:00 /usr/libexec/tracker-miner-fs
 1841 ?            Sl         0:00 /usr/bin/gnome-keyring-daemon --daemo
```

Η εντολή `ps` με το διακόπτη `-e` εμφανίζει όλες τις ενεργές διεργασίες χρησιμοποιώντας το προεπιλεγμένο στυλ εμφάνισης του Linux (generic Linux format).

```
amarg@amarg-vbox:~$ ps -e
  PID TTY          TIME CMD
    1 ?            00:00:01 systemd
    2 ?            00:00:00 kthreadd
    3 ?            00:00:00 rcu_gp
    4 ?            00:00:00 rcu_par_gp
    6 ?            00:00:00 kworker/0:0H-kblockd
    7 ?            00:00:00 kworker/u2:0-events_unbound
    8 ?            00:00:00 mm_percpu_wq
    9 ?            00:00:00 ksoftirqd/0
   10 ?            00:00:00 rcu_sched
   11 ?            00:00:00 migration/0
   12 ?            00:00:00 idle_inject/0
```

Προκειμένου να εμφανίσουμε το μέγιστο πλήθος πληροφοριών που εκτυπώνει η εντολή, χρησιμοποιούμε μαζί με το διακόπτη `-e` (που όπως είδαμε εμφανίζει όλες τις ενεργές διεργασίες), μαζί με τους διακόπτες `-f` (full listing) και `-l` (long format). Για να το κάνουμε αυτό γράφουμε `ps -e -l -f` ή πιο απλά `ps -elf`. Το αποτέλεσμα είναι

```
amarg@amarg-vbox:~$ ps -elf
F S UID          PID     PPID    C  PRI  NI ADDR  SZ  WCHAN    STIME TTY          TIME CMD
4 S root           1         0    0   80   0 - 25532 -          09:43 ?          00:00:01 /sbin/init splash
1 S root           2         0    0   80   0 -          09:43 ?          00:00:00 [kthreadd]
1 I root           3         2    0   60  -20 -          09:43 ?          00:00:00 [rcu_gp]
1 I root           4         2    0   60  -20 -          09:43 ?          00:00:00 [rcu_par_gp]
1 I root           6         2    0   60  -20 -          09:43 ?          00:00:00 [kworker/0:0H-kblockd]
1 I root           7         2    0   80   0 -          09:43 ?          00:00:00 [kworker/u2:0-events_unbound]
1 I root           8         2    0   60  -20 -          09:43 ?          00:00:00 [mm_percpu_wq]
1 S root           9         2    0   80   0 -          09:43 ?          00:00:00 [ksoftirqd/0]
1 I root          10         2    0   80   0 -          09:43 ?          00:00:00 [rcu_sched]
1 S root          11         2    0  -40   0 -          09:43 ?          00:00:00 [migration/0]
5 S root          12         2    0    9   0 -          09:43 ?          00:00:00 [idle_inject/0]
1 S root          14         2    0   80   0 -          09:43 ?          00:00:00 [cpuhp/0]
5 S root          15         2    0   80   0 -          09:43 ?          00:00:00 [kdevtmpfs]
1 I root          16         2    0   60  -20 -          09:43 ?          00:00:00 [netns]
```

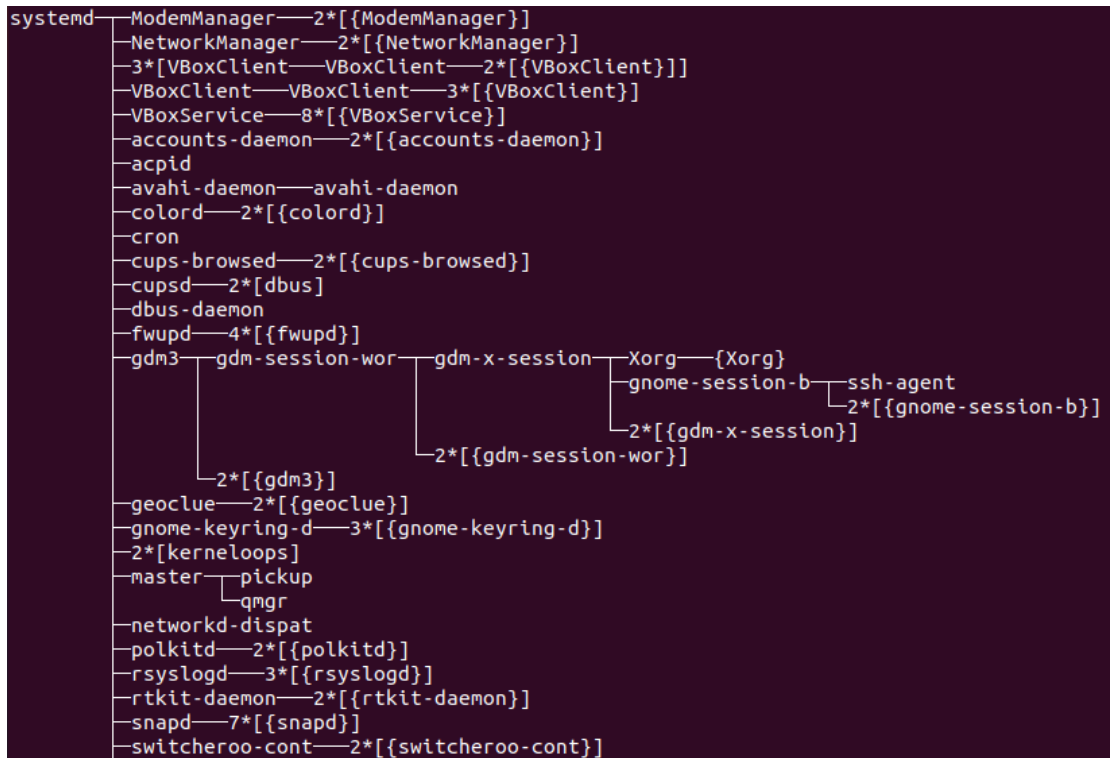
Οι πιο σημαντικές από τις πληροφορίες που εμφανίζονται εδώ, είναι η κατάσταση της διεργασίας, ο κωδικός της διεργασίας και της γονικής διεργασίας, η τιμή της προτεραιότητας, ο χρόνος έναρξης και ο συνολικός χρόνος και το όνομα της εντολής που δημιούργησε τη διεργασία. Για περισσότερες πληροφορίες σχετικά με τις στήλες στην έξοδο της εντολής ανατρέξτε στη διεύθυνση

<https://man7.org/linux/man-pages/man1/ps.1.html>

Για έναν κατάλογο με παραδείγματα χρήσης της εντολής ps ανατρέξτε στη διεύθυνση

<https://www.tecmint.com/ps-command-examples-for-linux-process-monitoring/>

2. Να εμφανίσετε το δέντρο των διεργασιών του συστήματος εκτελώντας στη γραμμή εντολών την εντολή pstree.



3. Να δημιουργήσετε το αρχείο sample.txt με την εντολή touch.txt και τον κατάλογο test με την εντολή mkdir test. Στη συνέχεια για το παραπάνω αρχείο και τον παραπάνω κατάλογο, χρησιμοποιώντας την εντολή chmod να δώσετε τα επόμενα δικαιώματα:

- i. `r w - r - - r - x` ενεργοποιώντας το setuid bit
- ii. `r - x r w - r - -` ενεργοποιώντας το setuid bit και το setgid bit
- iii. `r w x r - x r - -` ενεργοποιώντας το setgid bit και το sticky bit
- iv. `r w - - w x r w -` ενεργοποιώντας όλα τα ειδικά bits
- v. `r w - r w x - w x` ενεργοποιώντας το sticky bit
- vi. `r - x r w - - r w x` ενεργοποιώντας το userid bit και το sticky bit

Κατασκευάζοντας το αρχείο sample.txt και τον κατάλογο test με τις εντολές touch και mkdir, διαπιστώνουμε πως οι μάσκες δικαιωμάτων για αυτά τα δύο αντικείμενα είναι αντίστοιχα `r w - r w - r - -` (664) και `r w x r w x r - x` (775) όπως επιβάλλεται από την τιμή της umask η οποία είναι 002. Όσον αφορά τώρα την εκχώρηση των παραπάνω δικαιωμάτων, αυτή πραγματοποιείται με την εντολή

`chmod ABCD name`

όπου η παράμετρος name είναι είτε το sample.txt είτε το test, ενώ η μάσκα ABCD (που τώρα έχει μήκος 4 ψηφία επειδή θα πρέπει να ορίσουμε και τα τρία ειδικά bits) κατασκευάζεται ως εξής:

Για τα εννέα δικαιώματα πρόσβασης χρησιμοποιούνται τα τρία τελευταία bits BCD, με το γνωστό πλέον τρόπο και η σωστή τιμή για τις παραπάνω περιπτώσεις είναι η εξής (τα bits της δεύτερης τριάδας είναι bold για λόγους ευκολίας στην προεπισκόπηση του κειμένου):

- i. `r w - r - - r - x` → `1 1 0 1 0 0 1 0 1` → 6 4 5
- ii. `r - x r w - r - -` → `1 0 1 1 1 0 1 0 0` → 5 6 4
- iii. `r w x r - x r - -` → `1 1 1 1 0 1 1 0 0` → 7 5 4
- iv. `r w - - w x r w -` → `1 1 0 0 1 0 1 1 0` → 6 3 6
- v. `r w - r w x - w x` → `1 1 0 1 1 1 0 1 0` → 6 7 3
- vi. `r - x r w - r w x` → `1 0 1 1 0 0 1 1 1` → 5 6 7

Η τιμή του A που θα τοποθετηθεί μπροστά υπολογίζεται ως εξής: έστω u το setuid bit, g το setgid bit και t το sticky bit. Το A τότε είναι ένας δυαδικός αριθμός της μορφής ugt όπου το u παίρνει την τιμή 1 εάν ενεργοποιείται το setuid bit και την τιμή 0 στην αντίθετη περίπτωση, το g παίρνει την τιμή 1 εάν ενεργοποιείται το setgid bit και την τιμή 0 στην αντίθετη περίπτωση και το t παίρνει την τιμή 1 εάν ενεργοποιείται το sticky bit και την τιμή 0 στην αντίθετη περίπτωση. Μετά τον ορισμό των τιμών για τα τρία αυτά bits, η τιμή του A μετατρέπεται στο οκταδικό σύστημα. Κατά συνέπεια, η τιμή του A για τις παραπάνω περιπτώσεις υπολογίζεται ως εξής:

1. Ενεργοποίηση setuid bit →  $A = 1 0 0 = 4$
2. Ενεργοποίηση setuid bit και setgid bit →  $A = 1 1 0 = 6$
3. Ενεργοποίηση setgid bit και sticky bit →  $A = 0 1 1 = 3$
4. Ενεργοποίηση όλων των ειδικών bits →  $A = 1 1 1 = 7$
5. Ενεργοποίηση του sticky bit →  $A = 0 0 1 = 1$
6. Ενεργοποίηση του setuid bit και του sticky bit →  $A = 1 0 1 = 5$

Συνδυάζοντας τα παραπάνω αποτελέσματα, η εντολή `chmod` για την καθεμία από τις επόμενες περιπτώσεις θα πρέπει να κληθεί ως εξής (όπου name το `sample.txt` και το `test` για το αρχείο και τον κατάλογο αντίστοιχα):

- a. `r w - r - - r - x` ενεργοποιώντας το setuid bit → **`chmod 4645 name`**
- b. `r - x r w - r - -` ενεργοποιώντας το setuid bit και το setgid bit → **`chmod 6564 name`**
- c. `r w x r - x r - -` ενεργοποιώντας το setgid bit και το sticky bit → **`chmod 3754 name`**
- d. `r w - - w x r w -` ενεργοποιώντας όλα τα ειδικά bits → **`chmod 7636 name`**
- e. `r w - r w x - w x` ενεργοποιώντας το sticky bit → **`chmod 1673 name`**
- f. `r - x r w - r w x` ενεργοποιώντας το user id bit και το sticky bit → **`chmod 5567 name`**

Το αποτέλεσμα της διαδικασίας για το αρχείο `sample.txt` ακολουθεί στη συνέχεια (οι ίδιες εντολές θα εκτελεστούν και για τον κατάλογο `test` αντικαθιστώντας το όνομα `sample.txt` με το όνομα `test`).

```

amarg@amarg-vbox:~$ chmod 4645 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l sample.txt
-rwSr--r-x 1 amarg amarg 26 Νοε  2 10:57 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 6564 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l sample.txt
-r-rsrwSr-- 1 amarg amarg 26 Νοε  2 10:57 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 3754 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l sample.txt
-rwxr-sr-T 1 amarg amarg 26 Νοε  2 10:57 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 7636 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l sample.txt
-rwS-wsrwT 1 amarg amarg 26 Νοε  2 10:57 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 1673 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l sample.txt
-rw-rwx-wt 1 amarg amarg 26 Νοε  2 10:57 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 5567 sample.txt
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l sample.txt
-r-rsrw-rwt 1 amarg amarg 26 Νοε  2 10:57 sample.txt
    
```

Θυμηθείτε πως ένα μικρό γράμμα (s ή t) για το ειδικό bit σημαίνει πως το bit εκτέλεσης x που βρίσκεται σε εκείνη τη θέση είναι ενεργοποιημένο, ενώ αντίθετα, ένα κεφαλαίο γράμμα (S ή T) για το ειδικό bit σημαίνει πως το bit εκτέλεσης x που βρίσκεται σε εκείνη τη θέση **δεν** είναι ενεργοποιημένο. Με τον τρόπο αυτό είναι δυνατή η κωδικοποίηση δύο πληροφοριών (περί της ενεργοποίησης ή όχι του execute bit και του sticky bit) χρησιμοποιώντας ένα απλό bit.

4. Να εκτελέσετε την εντολή `ls -l` με αυξημένη τιμή προτεραιότητας κατά 12 και την εντολή `pwd` με αυξημένη τιμή προτεραιότητας κατά 5.

Η προεπιλεγμένη τιμή προτεραιότητας στο λειτουργικό σύστημα Linux είναι η τιμή 0 όπως φαίνεται αν εκτελέσουμε την εντολή `nice` χωρίς ορίσματα.

```
amarg@amarg-vbox:~/Desktop$ nice
0
amarg@amarg-vbox:~/Desktop$
```

Στη γενική περίπτωση η τιμή της προτεραιότητας που ορίζεται με την `nice` έχει τιμές από -20 έως 19 με τη μέγιστη προτεραιότητα να είναι η -20 και η ελάχιστη προτεραιότητα να είναι η 19.

Όσον αφορά στην επίλυση της άσκησης, οι εντολές που δίδονται εάν εκτελεστούν ως έχουν θα εκτελεστούν με την προεπιλεγμένη τιμή προτεραιότητας που είναι η τιμή 0. Για να εκτελέσουμε την εντολή `ls -l` με αυξημένη τιμή προτεραιότητας κατά 12 θα πρέπει να γράψουμε

```
amarg@amarg-vbox:~$ nice -n 12 ls -l
total 97440
-rwxrwxr-x  1 amarg amarg    16872 Σεπ  29 12:13 acc1
-rw-rw-r--  1 amarg amarg    2264 Σεπ  29 12:13 acc1.o
-rwxrwxr-x  1 amarg amarg   17064 Οκτ  18 11:41 addrInfo
-rwxrwxrwx  1 amarg amarg    1064 Οκτ  18 11:44 addrInfo.c
-rw-rw-r--  1 amarg amarg    2704 Οκτ  18 11:40 addrInfo.o
-rw-rw-r--  1 amarg amarg     386 Οκτ  20 11:53 allusers
-rw-rw-r--  1 amarg amarg     167 Σεπ  22 10:27 awkscript
drwxrwxr-x  3 amarg amarg    4096 Οκτ  15 14:36 bin
-rw-rw-r--  1 amarg amarg     124 Οκτ  28 17:30 book.txt
```

ενώ για να εκτελέσουμε την εντολή `pwd` με αυξημένη τιμή προτεραιότητας κατά 5 θα πρέπει να γράψουμε

```
amarg@amarg-vbox:~$ nice -n 5 pwd
/home/amarg
amarg@amarg-vbox:~$
```

Σημειώστε πως η προτεραιότητα **NI** που ορίζεται με τη `nice` σχετίζεται με το χώρο του χρήστη και **ΔEN** είναι η πραγματική προτεραιότητα **PR** της διεργασίας η οποία σχετίζεται με το χώρο του πυρήνα. Οι δύο αυτές τιμές προτεραιότητας σχετίζονται με την έκφραση  $PR = 20 + NI$  και για τιμή  $PR = 0$  η τιμή του **NI** είναι ίση με -20. Δυστυχώς είναι αδύνατο να δοθούν εδώ περισσότερες πληροφορίες και ευελπιστώ όλα αυτά να τα δείτε αναλυτικά στο μάθημα των λειτουργικών συστημάτων.

5. (α) Να εκτελέσετε την εντολή `ls -lR /` (που εμφανίζει την απόλυτη διαδρομή όλων των αρχείων του συστήματος) από 2-3 δευτερόλεπτα λειτουργίας σταματήστε τη πατώντας το συνδυασμό πλήκτρων `Ctrl-Z`. (β) Εκτελέστε την εντολή `ps` και αναζητήστε την εντολή στη λίστα των ενεργών διεργασιών που εκτυπώνεται. (γ) Καταγράψτε το `pid` της. (δ) Τερματίστε την εντολή γράφοντας `kill -9 pid` (για να δείτε το ρόλο της επιλογής -9 εμφανίστε τη σελίδα βοήθειας της εντολής γράφοντας `man kill`). (ε) επαληθεύστε τον τερματισμό της εντολής εκτελώντας ξανά την εντολή `ps`. (στ) Να επαναλάβετε το βήμα (α) αλλά αντί για το βήμα (β) να εκτελέσετε την εντολή `fg` για να επαναφέρετε τη διεργασία στο προσκήνιο. Στη συνέχεια σταματήστε τη εκ νέου με `Ctrl-Z` και αυτή τη φορά

χρησιμοποιήστε την εντολή `bg` για να εκτελέσετε τη διεργασία στο παρασκήνιο. Είναι δυνατή τώρα η αναστολή της εκτέλεση της εντολής και αν όχι, γιατί?

Αρχικά εκτελούμε την εντολή `ls -lR` και μετά από λίγο πατάμε `Ctrl-Z` αναστέλλοντας τη λειτουργία της.

```
-rw-r--r-- 1 root root 9247 Mar 3 2020 fr_CA.ttb
-rw-r--r-- 1 root root 11198 Mar 3 2020 fr_cbifs.ttb
-rw-r--r-- 1 root root 9494 Mar 3 2020 fr_FR.ttb
-rw-r--r-- 1 root root 831 Mar 3 2020 fr.ttb
-rw-r--r-- 1 root root 12974 Mar 3 2020 fr-vs.ttb
-rw-r--r-- 1 root root 2114 Mar 3 2020 ga.ttb
-rw-r--r-- 1 root root 3414 Mar 3 2020 gd.ttb
^Z-rw-r--r-- 1 root root 896 Mar 3 2020 gon.ttb
[1]+ Stopped ls --color=auto -lR /
amarg@amarg-vbox:~$
```

Εκτελώντας την εντολή `ps` διαπιστώνουμε πως ο κωδικός της διεργασίας (process id, PID) που δημιουργήθηκε από την εκτέλεση της εντολής είναι 3649.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ps
  PID TTY          TIME CMD
 3627 pts/0        00:00:00 bash
 3649 pts/0        00:00:00 ls
 3674 pts/0        00:00:00 ps
amarg@amarg-vbox:~$
```

Στη συνέχεια τερματίζουμε τη διεργασία καλώντας την εντολή `kill -9 PID` όπου `PID = 3649` ο κωδικός διεργασίας.

```
amarg@amarg-vbox:~$ kill -9 3649
[1]+ Killed ls --color=auto -lR /
amarg@amarg-vbox:~$
```

και επαληθεύουμε πως η διεργασία έχει τερματιστεί εκτελώντας ξανά την `ps`, η οποία πλέον ΔΕΝ την εμφανίζει.

Ας εκτελέσουμε ξανά την εντολή και ας τη σταματήσουμε και πάλι με το συνδυασμό `Ctrl-Z`. Εάν τώρα στη γραμμή εντολών πληκτρολογήσουμε `fg` (foreground) και πατήσουμε το `Enter` προκαλούμε τη συνέχιση της λειτουργίας της σταματημένης εντολής στο προσκήνιο, ενώ εάν αντίθετα πληκτρολογήσουμε στη γραμμή εντολών `bg` (background) και πατήσουμε το `Enter`, προκαλούμε τη συνέχιση της λειτουργίας της σταματημένης εντολής στο παρασκήνιο. Η διαφορά ανάμεσα στο προσκήνιο και στο παρασκήνιο είναι η εξής: Όταν μία διεργασία εκτελείται στο προσκήνιο δεσμεύει το τερματικό μας αφού η έξοδος της εκτυπώνεται στην οθόνη και κατά συνέπεια για να μπορέσουμε να χρησιμοποιήσουμε ξανά το τερματικό θα πρέπει η διεργασία να ολοκληρώσει τη λειτουργία της. Ωστόσο, δεν χάνουμε την πρόσβαση στο πληκτρολόγιο και κατά συνέπεια μπορούμε να αλληλοεπιδράσουμε με μία διεργασία η οποία εκτελείται στο προσκήνιο (για παράδειγμα, να αναστείλουμε ή να τερματίσουμε τη λειτουργία της με τους συνδυασμούς πλήκτρων `Ctrl-Z` και `Ctrl-C`). Από την άλλη πλευρά, όταν μία διεργασία εκτελείται στο παρασκήνιο δεν συνδέεται με το πληκτρολόγιο και ως εκ τούτου δεν μπορούμε να αλληλοεπιδράσουμε μαζί της. Για παράδειγμα, εάν επαναφέρουμε τη σταματημένη `ls -lR /` στο παρασκήνιο εκτελώντας την εντολή `bg` θα διαπιστώσουμε πως τώρα οι συνδυασμοί πλήκτρων `Ctrl-C` και `Ctrl-Z` δεν λειτουργούν διότι έχει χαθεί η σύνδεση με το πληκτρολόγιο και κατά συνέπεια θα πρέπει αναγκαστικά να περιμένουμε να ολοκληρωθεί. Εναλλακτικά μπορούμε να ανοίξουμε ένα άλλο τερματικό, να ανακτήσουμε το PID της διεργασίας με την εντολή `ps` και να τερματίσουμε τη λειτουργία της με την εντολή `kill` όπως κάναμε προηγουμένως.



Να πληκτρολογηθεί και να εκτελεστεί ο κώδικας των επόμενων παραδειγμάτων που επιδεικνύουν τη συνδυασμένη χρήση των συναρτήσεων `fork`, `wait` και `exec`.

**Παράδειγμα 1.** Απλό πρόγραμμα με τη γονική και τη θυγατρική διεργασία να εκτυπώνουν η καθεμία το δικό της μήνυμα (αρχείο `forkex1.c`).

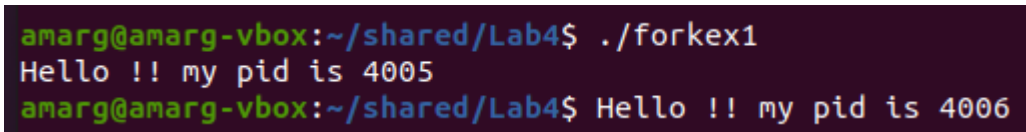
```
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <errno.h>
#include <stdio.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
```

```
void main(void) {
    pid_t pid;
```

Η συνάρτηση `fork` προκαλεί την κλωνοποίηση της γονικής διεργασίας και για το λόγο αυτό παρά το γεγονός πως υπάρχει μία μόνο `printf`, θα εκτυπωθούν δύο μηνύματα, αφού η `printf` θα κληθεί και από τις δύο διεργασίες.

```
    pid = fork();
    printf("Hello !! my pid is %d\n", getpid()); }
```

Η έξοδος της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.



```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ ./forkex1
Hello !! my pid is 4005
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ Hello !! my pid is 4006
```

Παρατηρήστε πως το δεύτερο μήνυμα εκτυπώθηκε μετά την εμφάνιση του `command prompt` και αυτό αποτελεί ένδειξη πως η γονική διεργασία ολοκληρώθηκε πρώτη. Παρατηρήστε επίσης πως οι κωδικοί των διεργασιών έχουν συνεχόμενες τιμές (4005 και 4006) κάτι που είναι εύλογο και συμβαίνει σχεδόν πάντοτε.

**Παράδειγμα 2.** Σε αυτό το παράδειγμα, η χρήση της συνάρτησης `wait` διασφαλίζει τον τερματισμό της γονικής διεργασίας μετά τον τερματισμό της θυγατρικής διεργασίας (αρχείο `forkex2.c`).

```
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
```

```
int main(int argc, char *argv[]) {
```

Σε αυτό το σημείο καλείται η `fork` για τη δημιουργία της θυγατρικής διεργασίας. Η `fork` επιστρέφει την τιμή 0 στη θυγατρική διεργασία και τιμή διάφορη του μηδενός (και ίση με το `pid` της θυγατρικής διεργασίας) στη γονική διεργασία, ενώ σε περίπτωση αποτυχίας επιστρέφει την τιμή -1.

```
    pid_t child_pid = fork();

    if (child_pid < 0) {
        perror("fork() failed");
        exit(EXIT_FAILURE);
    } else if (child_pid == 0) {
```

Η θυγατρική διεργασία εκτυπώνει τις τιμές των pid (process id) και ppid (parent process id) καλώντας τις συναρτήσεις getpid () και getppid (που επιστρέφουν αυτές τις δύο τιμές).

```
printf("from child: pid=%d, parent_pid=%d\n", (int) getpid(), (int) getppid());
```

Σε αυτό το σημείο και πριν την κλήση της exit για τον τερματισμό της διεργασίας μπορούμε να γράψουμε τον κώδικα που υλοποιεί τη διαδικασία που θα πραγματοποιεί η διεργασία.

```
exit(33);
```

```
} else if (child_pid > 0) {
```

Η γονική διεργασία εκτυπώνει τις τιμές των pid (process id) και ppid (parent process id) καλώντας τις συναρτήσεις getpid () και getppid (που επιστρέφουν αυτές τις δύο τιμές).

```
printf("from parent: pid=%d child_pid=%d\n", (int) getpid(), (int) child_pid);
```

Στο σημείο αυτό καλούμε τη συνάρτηση waitpid προκειμένου η γονική διεργασία να περιμένει τον ομαλό ή απότομο τερματισμό της θυγατρικής διεργασίας προκειμένου να τερματιστεί και η ίδια. Η waitpid επιστρέφει το process id τη θυγατρικής διεργασίας ενώ επιστρέφει πληροφορίες σχετικά με τον κώδικα επιστροφής και το λόγο του τερματισμού.

```
int status;
```

```
pid_t waited_pid = waitpid (child_pid, &status, 0);
```

```
if (waited_pid < 0) {
```

```
    perror("waitpid() failed");
```

```
    exit(EXIT_FAILURE);
```

```
} else if (waited_pid == child_pid) {
```

Η μακροεντολή WIFEXITED επιστρέφει true εάν η θυγατρική διεργασία ολοκληρώθηκε κανονικά και false στην αντίθετη περίπτωση. Στην περίπτωση του κανονικού τερματισμού, η WIFEXITED επιστρέφει τον κωδικό επιστροφής της θυγατρικής διεργασίας.

```
if (WIFEXITED(status)) {
```

```
    printf("from parent: child exited with code %d\n", WEXITSTATUS(status)); }}
```

Η έξοδος της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ ./forkex2
from parent: pid=4057 child_pid=4058
from child: pid=4058, parent_pid=4057
from parent: child exited with code 33
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$
```

**Παράδειγμα 3.** Σε αυτό το παράδειγμα, η γονική και η θυγατρική διεργασία αρχικοποιούν η καθεμία το δικό της αντίγραφο των μεταβλητών local και global σε διαφορετικές τιμές (αρχείο forkex3c).

```
#include <unistd.h>
```

```
#include <sys/types.h>
```

```
#include <errno.h>
```

```
#include <stdio.h>
```

```
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
```

```
int global = 0;
```

```
int main() {
    pid_t child_pid;
    int status;
    int local = 0;
```

Σε αυτό το σημείο καλείται η `fork` για τη δημιουργία της θυγατρικής διεργασίας. Η `fork` επιστρέφει την τιμή 0 στη θυγατρική διεργασία και τιμή διάφορη του μηδενός (και ίση με το `pid` της θυγατρικής διεργασίας) στη γονική διεργασία, ενώ σε περίπτωση αποτυχίας επιστρέφει την τιμή -1.

```
child_pid = fork();
```

```
if (child_pid >= 0) /* fork succeeded */ {
```

Κώδικας για τη θυγατρική διεργασία (`child_pid = 0`)

```
if (child_pid == 0) /* fork() returns 0 for the child process */ {
    printf("child process!\n");
```

Η αύξηση των τιμών των μεταβλητών κατά μία μονάδα, αφορά μόνο τα αντίγραφα των μεταβλητών που ανήκουν στη θυγατρική διεργασία. Αντίθετα οι τιμές των μεταβλητών που ανήκουν στη γονική διεργασία δεν επηρεάζονται.

```
local++;
global++;
printf("child PID = %d, parent pid = %d\n", getpid(), getppid());
printf("\nchild's local = %d, child's global = %d\n", local, global);
```

```
char * cmd[] = {"whoami", (char*)0};
```

Η θυγατρική διεργασία μέσα από την `execv` καλεί την εντολή `whoami` για την εκτύπωση του ονόματος του χρήστη.

```
return execv("/usr/bin/whoami", cmd); }
```

Κώδικας για τη γονική διεργασία (`child_pid > 0`)

```
else /* parent process */ {

    printf("parent process!\n");
    printf("parent PID = %d, child pid = %d\n", getpid(), child_pid);
```

Η γονική διεργασία καλεί τη `wait` για να περιμένει την ολοκλήρωση της εκτέλεσης της θυγατρικής διεργασίας πριν τερματιστεί και η ίδια και στη συνέχεια εκτυπώνει τον κωδικό εξόδου της θυγατρικής διεργασίας που επιστρέφεται από τη μακροεντολή `WEXITSTATUS`

```
wait(&status); /* wait for child to exit, and store child's exit status */
printf("Child exit code: %d\n", WEXITSTATUS(status));
```

Η εκτύπωση των τιμών των μεταβλητών της γονικής διεργασίας αποκαλύπτει ότι πράγματι η αλλαγή που έγινε προηγουμένως αφορά μόνο στα αντίγραφα των μεταβλητών της θυγατρικής διεργασίας. Αντίθετα, οι μεταβλητές της γονικής διεργασίας έχουν τις αρχικές τους μηδενικές τιμές.

```
printf("\nParent's local = %d, parent's global = %d\n",local,global);
printf("Parent says bye!\n");
exit(0); /* parent exits */}}
```

Εάν η `fork` επιστρέψει αρνητικό αριθμό, έχει λάβει χώρα κάποιο σφάλμα το οποίο εκτυπώνεται από τη συνάρτηση  `perror` η οποία εκτυπώνει τη λεκτική περιγραφή του σφάλματος `errno`.

```
else /* failure */ {
    perror("fork");
    exit(0); }
```

Η έξοδος της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ ./forkex3
parent process!
parent PID = 4191, child pid = 4192
child process!
child PID = 4192, parent pid = 4191

child's local = 1, child's global = 1
amarg
Child exit code: 0

Parent's local = 0, parent's global = 0
Parent says bye!
```

**Παράδειγμα 4. Δημιουργία τοπολογίας διεργασιών δύο επιπέδων με τη γονική διεργασία να δημιουργεί δύο θυγατρικές διεργασίες (αρχείο `forkex4.c`).**

```
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <errno.h>
#include <stdio.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
```

Το γεγονός πως στην προκειμένη περίπτωση θα δημιουργηθούν δύο θυγατρικές διεργασίες, σημαίνει πως η συνάρτηση `fork` θα πρέπει να κληθεί δύο φορές.

```
int main () {
    int pid1, pid2, status1, status2, child1, child2;
```

Η πρώτη κλήση της `fork`

```
pid1 = fork();
if (pid1<0) {
    printf ("Fork operation was uncussesfull\n");
    return -1 ; }
else if (pid1>0) {
```

```
printf ("Parent process with pid %d and ppid %d \n",getpid(), getppid());
child1 = wait(&status1);
printf ("Child with code %d has been terminated\n", child1);
```

Η δεύτερη κλήση της fork – προκειμένου οι δύο θυγατρικές διεργασίες να ανήκουν στο ίδιο επίπεδο, δηλαδή αμφότερες να αποτελούν άμεσα παιδιά της γονικής διεργασίας, θα πρέπει η δεύτερη fork να τοποθετηθεί στον κώδικα της γονικής διεργασίας.

```
pid2 = fork();
```

Αυτός ο κώδικας όπως και πριν εκτελείται από τη γονική διεργασία

```
if (pid2>0)
{
printf ("Parent process \n");
child2 = wait (&status2);
printf ("Child with code %d has been terminated\n", child2); }
else {
```

Αυτός ο κώδικας εκτελείται από την πρώτη θυγατρική διεργασία. Αυτή η διεργασία καλεί τη συνάρτηση `execl` μέσα από την οποία εκτελεί την εντολή [pwd](#) του λειτουργικού συστήματος.

```
printf ("Child2 with pid %d and ppid %d \n", getpid(), getppid());
printf ("Calling pwd command...");
execl ("/usr/bin/pwd", "pwd", NULL); }}
else {
```

Αυτός ο κώδικας εκτελείται από τη δεύτερη θυγατρική διεργασία. Αυτή η διεργασία καλεί τη συνάρτηση `execl` μέσα από την οποία εκτελεί την εντολή [mkdir](#) του λειτουργικού συστήματος για την κατασκευή του καταλόγου `OSLab`.

```
printf ("Child1 with pid %d και ppid %d \n", getpid(), getppid());
printf ("Creating a new directory...\n");
execlp ("mkdir", "mkdir", "OSLab", NULL); }}
```

Η έξοδος της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
Parent process with pid 4269 and ppid 3627
Child1 with pid 4270 και ppid 4269
Creating a new directory...
Child with code 4270 has been terminated
Parent process
Child2 with pid 4271 and ppid 4269
/home/amarg/shared/Lab4
Child with code 4271 has been terminated
```

Παρατηρήστε πως οι κωδικοί της γονικής (4269) και των δύο θυγατρικών διεργασιών (4270 και 4271) είναι συνεχόμενοι, κάτι που είναι αναμενόμενο. Από την άλλη πλευρά ο κωδικός του γονέα της γονικής διεργασίας είναι ο 3627. Ποιος είναι ο γονέας της γονικής διεργασίας? Μελετώντας την έξοδο της εντολής `ps`

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ ps
PID TTY          TIME CMD
3627 pts/0        00:00:00 bash
```



διαπιστώνουμε πως το 3627 είναι το PID του φλοιού bash ο οποίος επομένως είναι ο γονέας της γονικής διεργασίας. Το γεγονός αυτό είναι αναμενόμενο, αφού για να δημιουργήσουμε τη γονική διεργασία εκτελέσαμε την εφαρμογή από τη γραμμή εντολών του λειτουργικού, δηλαδή ουσιαστικά από το φλοιό bash. Ας αναφέρουμε παρεμπιπτόντως πως η γονική διεργασία του φλοιού bash είναι ο terminal server που χρησιμοποιείται σε κάθε περίπτωση όπως φαίνεται από την εντολή `ps -elf`

0	S	amarg	2493	1830	0	80	0	-	40566	poll_s	09:45	?	00:00:00	/usr/libexec/gvfsd-metadata
0	S	amarg	2496	2086	0	80	0	-	105697	poll_s	09:45	?	00:00:00	update-notifier
0	S	amarg	2538	1830	0	80	0	-	204970	poll_s	09:48	?	00:00:29	/usr/libexec/gnome-terminal-server
0	S	amarg	3627	2538	0	80	0	-	2753	do_wai	12:10	pts/0	00:00:00	bash
0	T	amarg	3707	3627	0	80	0	-	2343	do_sig	12:30	pts/0	00:00:00	ls --color=auto -lR /

γεγονός που και αυτό είναι αναμενόμενο, αφού για να χρησιμοποιήσουμε το φλοιό του λειτουργικού συστήματος θα πρέπει να χρησιμοποιήσουμε ένα τερματικό.

**Παράδειγμα 5. Δημιουργία τοπολογίας διεργασιών τριών επιπέδων με τη γονική και τη θυγατρική διεργασία να δημιουργούν η καθεμία θυγατρική διεργασία (αρχείο `forkex5.c`).**

```
#include <unistd.h>
#include <sys/types.h>
#include <errno.h>
#include <stdio.h>
#include <sys/wait.h>
#include <stdlib.h>
```

Όπως και στην προηγούμενη άσκηση, το γεγονός πως στην προκειμένη περίπτωση θα δημιουργηθούν δύο θυγατρικές διεργασίες, σημαίνει πως η συνάρτηση `fork` θα πρέπει να κληθεί δύο φορές.

```
int main () {
    int pid1, pid2, status1, status2, child1, child2;
    pid1 = fork();
    if (pid1<0) {
        printf ("Fork operation was uncussesfull\n");
        return -1; }
    else if (pid1>0) {
        printf ("Parent process with pid %d and ppid %d \n",getpid(), getppid());
        child1 = wait(&status1);
        printf ("Child with code %d has been terminated\n", child1);
    }
    else {
```

Ωστόσο, στην προκειμένη περίπτωση, η δεύτερη κλήση της `fork` – προκειμένου οι δύο θυγατρικές διεργασίες να σχετίζονται μέσω μίας σχέσης πατέρα / παιδιού και κατά συνέπεια η μία διεργασία να αποτελεί παιδί της μίας και γονέας της άλλης - θα πρέπει η δεύτερη `fork` να τοποθετηθεί στον κώδικα της γονικής διεργασίας.

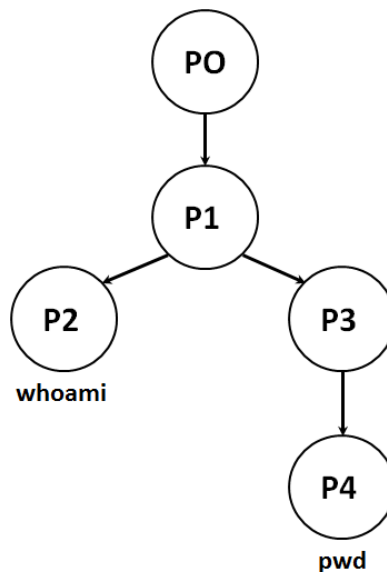
```
        printf ("Child1 with pid %d kai ppid %d \n", getpid(), getppid());
        pid2 = fork();
        if (pid2>0)
        {
            printf ("Parent process (child1) for child2\n");
            child2 = wait(&status2);
            printf ("Child with code %d has been terminated\n", child2); }
        else {
            printf ("Child2 with pid %d and ppid %d \n", getpid(), getppid());
            printf ("Calling pwd command...");
            execl ("/usr/bin/pwd", "pwd", NULL); }
```

```
printf ("Creating a new directory...\n");  
execlp ("mkdir", "mkdir", "OSLab", NULL); }
```

Η έξοδος της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Οι δύο νέες διεργασίες λειτουργούν όπως και πριν και κατά συνέπεια, η δημιουργία του καταλόγου OSLab δεν είναι δυνατή, αφού αυτός ο κατάλογος είχε δημιουργηθεί προηγουμένως, με αποτέλεσμα την εμφάνιση του κατάλληλου μηνύματος σφάλματος.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ ./forkex5  
Parent process with pid 4892 and ppid 3627  
Child1 with pid 4893 και ppid 4892  
Parent process (child1) for child2  
Child2 with pid 4894 and ppid 4893  
/home/amarg/shared/Lab4  
Child with code 4894 has been terminated  
Creating a new directory...  
mkdir: cannot create directory 'OSLab': File exists  
Child with code 4893 has been terminated  
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$
```

**Άσκηση.** Συνδυάζοντας τα Παραδείγματα 4 και 5 να κατασκευάσετε την τοπολογία διεργασιών του επόμενου σχήματος. Η κάθε διεργασία θα εκτυπώνει τις τιμές των παραμέτρων pid και ppid και στη συνέχεια θα καλεί την exec για να εκτελέσει την εντολή που τη συνοδεύει στο επόμενο σχήμα (για όσες έχουν συνοδευτική εντολή). Η κάθε γονική διεργασία θα αναμένει την ολοκλήρωση των θυγατρικών διεργασιών της και μετά θα τερματίζει και η ίδια.



## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 5

### Αρχεία και κατάλογοι

Να πληκτρολογηθεί και να εκτελεστεί ο κώδικας των επόμενων παραδειγμάτων που επιδεικνύουν τη χρήση των συναρτήσεων διαχείρισης αρχείων και καταλόγων.

**Παράδειγμα 1.** Χρήση της `stat` για την εμφάνιση των πληροφοριών του i-node και για αρχείο που διαβιβάζεται ως όρισμα στη γραμμή εντολών (αρχείο `filestat.c`).

```
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <time.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
int main(int argc, char *argv[]) {
    struct stat sb;
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή `filestat name`, όπου `name` το όνομα ενός αρχείου ή καταλόγου. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής `argc` θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της `argc` δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if (argc != 2) {
    fprintf(stderr, "Usage: %s <pathname>\n", argv[0]);
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

Η λήψη των ζητούμενων πληροφοριών γίνεται με την κλήση της συνάρτησης `stat` η οποία εάν κληθεί με επιτυχία επιστρέφει στη δομή `struct stat sb` τις τιμές των ιδιοτήτων του αρχείου. Εάν η επιστρεφόμενη τιμή είναι `-1`, έχει ανακύψει κάποιο σφάλμα και η συνάρτηση τερματίζει τη λειτουργία της.

```
if (stat(argv[1], &sb) == -1) {
    perror("stat");
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

Αρχικά εξετάζουμε την τιμή του πεδίου `st_mode` η οποία ορίζει τον τύπο του αρχείου με τον ακόλουθο τρόπο: εάν είναι ίση με `S_IFBLK` το αρχείο είναι αρχείο παράλληλης συσκευής (block device file), εάν είναι ίση με `S_IFCHR` το αρχείο είναι αρχείο σειριακής συσκευής (character device file), εάν είναι `S_IFDIR` το αρχείο κατάλογος (directory), εάν είναι `S_IFIFO` το αρχείο είναι αρχείο επώνυμου αγωγού (FIFO/pipe), εάν είναι `S_IFLNK` το αρχείο είναι συμβολικός σύνδεσμος (symbolic link), εάν είναι `S_IFREG` το αρχείο είναι σύνηθες αρχείο (regular file), ενώ εάν είναι `S_IFSOCK` το αρχείο είναι αρχείο δικτυακού υποδοχέα (socket). Ο έλεγχος της τιμής του πεδίου `st_mode` και η εκτύπωση του κατάλληλου μηνύματος, γίνεται με την `case / switch`.

```
printf("File type:      ");
switch (sb.st_mode & S_IFMT) {
    case S_IFBLK: printf("block device\n");      break;
    case S_IFCHR: printf("character device\n");    break;
    case S_IFDIR: printf("directory\n");           break;
    case S_IFIFO: printf("FIFO/pipe\n");           break;
    case S_IFLNK: printf("symlink\n");             break;
    case S_IFREG: printf("regular file\n");         break;
    case S_IFSOCK: printf("socket\n");             break;
    default:      printf("unknown?\n");            break; }
```

Στη συνέχεια εκτυπώνουμε τις τιμές των υπόλοιπων πεδίων της δομής που περιλαμβάνουν: την τιμή του i-node (το πεδίο `st_ino`), την τιμή της κατάστασης (το πεδίο `st_mode`) στην οποία τα δώδεκα τελευταία bits περιέχουν τη μάσκα δικαιωμάτων

ενώ τα υπόλοιπα τον τύπο του αρχείου (σύνηθες αρχείο ή κατάλογος) και τον τροποποιητή (τα τρία ειδικά bits), το πλήθος των συνδέσμων προς το αρχείο (το πεδίο `st_link`), το UID και το GID του αρχείου (δηλαδή τον κωδικό του κατόχου και της ομάδας του κατόχου του αρχείου) (τα πεδία `st_uid` και `st_gid`), το (προτιμώμενο) μέγεθος του block δεδομένων που μεταφέρεται από ή προς το δίσκο σε ένα βήμα κατά την πραγματοποίηση μιας διαδικασίας ανάγνωσης ή εγγραφής (το πεδίο `st_blksize`), το μέγεθος του αρχείου (`st_size`), το πλήθος των blocks στο δίσκο που δεσμεύονται από το αρχείο (το πεδίο `st_blocks`), τη χρονική στιγμή της τελευταίας μεταβολής της κατάστασης του αρχείου (το πεδίο `st_ctime`), τη χρονική στιγμή της τελευταίας προσπέλασης του αρχείου (το πεδίο `st_atime`) και τη χρονική στιγμή της τελευταίας τροποποίησης του αρχείου (το πεδίο `st_mtime`).

```
printf("I-node number:      %ld\n", (long) sb.st_ino);
printf("Mode:                %lo (octal)\n", (unsigned long) sb.st_mode);
printf("Link count:          %ld\n", (long) sb.st_nlink);
printf("Ownership:            UID=%ld  GID=%ld\n", (long) sb.st_uid, (long) sb.st_gid);
printf("Preferred I/O block size: %ld bytes\n", (long) sb.st_blksize);
printf("File size:             %lld bytes\n", (long long) sb.st_size);
printf("Blocks allocated:      %lld\n", (long long) sb.st_blocks);
printf("Last status change:    %s", ctime(&sb.st_ctime));
printf("Last file access:     %s", ctime(&sb.st_atime));
printf("Last file modification: %s", ctime(&sb.st_mtime));
exit(EXIT_SUCCESS); }
```

Ένα παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια, για ένα σύνηθες αρχείο (πρώτη εικόνα) και για έναν κατάλογο (δεύτερη εικόνα). Παρατηρήστε τη διαφορά στην πρώτη γραμμή (File type).

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./filestat ~/sample.c
File type:                regular file
I-node number:            279500
Mode:                     100664 (octal)
Link count:                1
Ownership:                 UID=1000  GID=1000
Preferred I/O block size: 4096 bytes
File size:                 1238 bytes
Blocks allocated:         8
Last status change:       Thu Oct  8 12:09:40 2020
Last file access:         Tue Nov  3 12:21:45 2020
Last file modification:   Thu Oct  8 12:09:40 2020
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$
```

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./filestat /bin
File type:                directory
I-node number:            917523
Mode:                     40755 (octal)
Link count:                2
Ownership:                 UID=0    GID=0
Preferred I/O block size: 4096 bytes
File size:                 40960 bytes
Blocks allocated:         80
Last status change:       Wed Nov  4 11:05:01 2020
Last file access:         Wed Nov  4 11:05:09 2020
Last file modification:   Wed Nov  4 11:05:01 2020
```

## Παράδειγμα 2. Έλεγχος της ύπαρξης και των δικαιωμάτων πρόσβασης του αρχείου με τη χρήση της `access` (αρχείο `testAccess.c`).

```
#include <errno.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>

int main (int argc, char* argv[]) {
    char* path = argv[1];
    int rval;
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή `testAccess name`, όπου `name` το όνομα ενός αρχείου ή καταλόγου. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής `argc` θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της `argc` δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του ([αυτός ο έλεγχος ΔΕΝ ΓΙΝΕΤΑΙ στο αρχείο του eClass, προσθέστε το μόνοι σας](#)).

```
if (argc != 2) {
    fprintf(stderr, "Usage: %s <pathname>\n", argv[0]);
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

Καταρχήν θα πρέπει να ελέγξουμε εάν το αρχείο υπάρχει, αλλιώς δεν έχει νόημα να συνεχίσουμε. Αυτό γίνεται καλώντας τη συνάρτηση `access` με το όρισμα `F_OK`. Εάν η `access` επιστρέψει την τιμή 0 αυτό σημαίνει πως το αρχείο υπάρχει και μπορούμε να συνεχίσουμε, ενώ στην αντίθετη περίπτωση εξετάζουμε την τιμή της μεταβλητής `errno`. Εάν αυτή τιμή είναι ίση με `ENOENT` αυτό σημαίνει πως το αρχείο δεν υπάρχει, ενώ εάν είναι ίση με `EACCESS`, αυτό σημαίνει πως το αρχείο υπάρχει αλλά δεν είναι προσβάσιμο –σε κάθε περίπτωση η λειτουργία της εφαρμογής τερματίζεται.

```
rval = access (path, F_OK);
if (rval == 0)
    printf ("%s exists\n", path);
else {
    if (errno == ENOENT)
        printf ("%s does not exist\n", path);
    else if (errno == EACCESS)
        printf ("%s is not accessible\n", path);
    return 0; }
```

Σε αυτό το σημείο εξετάζουμε εάν έχουμε δικαίωμα ανάγνωσης κάτι που γίνεται καλώντας τη συνάρτηση `access` με το όρισμα `R_OK`. Εάν η `access` επιστρέψει την τιμή 0 αυτό σημαίνει πως έχουμε δικαίωμα ανάγνωσης του αρχείου, κάτι που δε ισχύει στην αντίθετη περίπτωση. Η εφαρμογή εκτυπώνει το κατάλληλο μήνυμα.

```
rval = access (path, R_OK);
if (rval == 0) printf ("%s is readable\n", path);
else printf ("%s is not readable (access denied)\n", path);
```

Σε αυτό το σημείο εξετάζουμε εάν έχουμε δικαίωμα εγγραφής κάτι που γίνεται καλώντας τη συνάρτηση `access` με το όρισμα `W_OK`. Εάν η `access` επιστρέψει την τιμή 0 αυτό σημαίνει πως έχουμε δικαίωμα εγγραφής του αρχείου, κάτι που δε ισχύει στην αντίθετη περίπτωση, όπου εξετάζουμε τι ακριβώς συμβαίνει (είτε το συγκεκριμένο αρχείο δεν είναι εγγράψιμο (`EACCESS`) είτε όλο το σύστημα αρχείων είναι μόνο για ανάγνωση (`EROFS`)). Η εφαρμογή εκτυπώνει το κατάλληλο μήνυμα.

```
rval = access (path, W_OK);
if (rval == 0) printf ("%s is writable\n", path);
else if (errno == EACCESS) printf ("%s is not writable (access denied)\n", path);
else if (errno == EROFS) printf ("%s is not writable (read-only filesystem)\n", path);
return 0; }
```



Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Για την επίδειξη της εφαρμογής δημιουργούμε τέσσερα αρχεία στα οποία ορίζουμε όλους τους δυνατούς συνδυασμούς δικαιωμάτων ανάγνωσης και εγγραφής για τον κάτοχο (δηλαδή - -, -w, r - , r w) και στη συνέχεια καλούμε την εφαρμογή `acc1` για να ανακτήσουμε τα παραπάνω δικαιώματα πρόσβασης, με τα αποτελέσματα φυσικά να βρίσκονται σε πλήρη συμφωνία με αυτά που προκύπτουν από τη μελέτη της μάσκας δικαιωμάτων.

```

amarg@amarg-vbox:~$ chmod 144 file1.doc
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 344 file2.doc
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 544 file3.doc
amarg@amarg-vbox:~$ chmod 744 file4.doc
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l *.doc
- -- xr--r-- 1 amarg amarg 1521 Σεπ 20 19:58 file1.doc
- -w xr--r-- 1 amarg amarg 7959821 Σεπ 20 19:58 file2.doc
- r- xr--r-- 1 amarg amarg 2797 Σεπ 20 19:59 file3.doc
- rw xr--r-- 1 amarg amarg 550 Σεπ 20 19:59 file4.doc
amarg@amarg-vbox:~$ ./acc1 file1.doc
file1.doc exists
file1.doc is not readable (access denied)
file1.doc is not writable (access denied)
amarg@amarg-vbox:~$ ./acc1 file2.doc
file2.doc exists
file2.doc is not readable (access denied)
file2.doc is writable
amarg@amarg-vbox:~$ ./acc1 file3.doc
file3.doc exists
file3.doc is readable
file3.doc is not writable (access denied)
amarg@amarg-vbox:~$ ./acc1 file4.doc
file4.doc exists
file4.doc is readable
file4.doc is writable
amarg@amarg-vbox:~$
    
```

### Παράδειγμα 3. Αλλαγή δικαιωμάτων πρόσβασης του αρχείου με την εντολή `chmod` (αρχείο `testChmod.c`).

```

#include <sys/stat.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>
    
```

```

int main (int argc, char * argv[]) {
    int fd;
    struct stat info;
    
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή `testChmod name`, όπου `name` το όνομα ενός αρχείου ή καταλόγου. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής `argc` θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της `argc` δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```

if (argc!=2) {
    printf ("Usage testChmod pathname\n");
    return (-1); }
    
```

Προκειμένου να γίνει κατανοητός ο τρόπος λειτουργίας της εφαρμογής, το πρόγραμμα ανακτά την παλαιά μάσκα δικαιωμάτων έτσι ώστε αυτή να εκτυπωθεί μαζί με τη νέα μάσκα δικαιωμάτων δίδοντας με τον τρόπο αυτό την ευκαιρία στο χρήστη να εντοπίσει τις αλλαγές που πραγματοποιήθηκαν. Αρχικά το πρόγραμμα καλεί τη συνάρτηση `access` που χρησιμοποιήσαμε και προηγουμένως για να ελέγξει εάν το αρχείο ή ο κατάλογος υπάρχει. Εάν η συνάρτηση επιστρέψει την τιμή `-1`, το εξεταζόμενο αντικείμενο δεν υπάρχει και η εφαρμογή εκτυπώνει το κατάλληλο μήνυμα σφάλματος και τερματίζει.

```
fd = access(argv[1], F_OK);
if (fd == -1){

    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-2); }
```

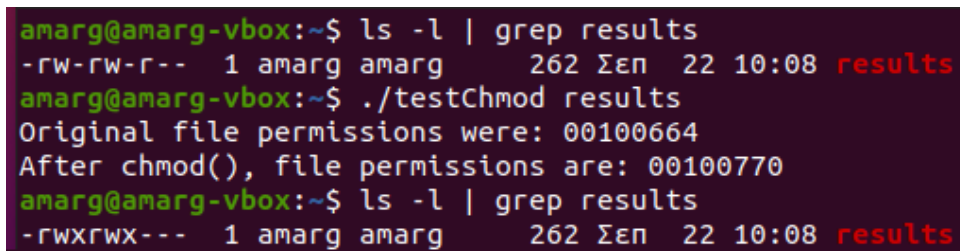
Στην αντίθετη περίπτωση, κατά την οποία το αντικείμενο που όρισε ο χρήστης είναι ένα υπάρχον αντικείμενο, το πρόγραμμα καλεί τη συνάρτηση **stat** που είδαμε στην πρώτη άσκηση, η οποία επιστρέφει στη δομή `info` τα περιεχόμενα του `i-node` για το εν λόγω αντικείμενο (αρχείο ή κατάλογος). Η μάσκα δικαιωμάτων περιλαμβάνεται στο πεδίο `st_mode`, η τιμή του οποίου εκτυπώνεται στο **οκταδικό** σύστημα με **8** ψηφία όπως υπαγορεύεται από τον προσδιοριστή `%08o` που χρησιμοποιούμε στην `printf` (το `%o` (ο από τη λέξη octal → οκταδικό) εκτυπώνει την τιμή στο οκταδικό σύστημα ενώ το `08` από μπροστά προκαλεί την εκτύπωση με 8 ψηφία).

```
else {
    stat(argv[1], &info);
    printf("Original file permissions were: %08o\n", info.st_mode);
```

Τέλος, καλούμε τη συνάρτηση **chmod** για την αλλαγή της μάσκας δικαιωμάτων. Η τιμή `S_IRWXU` εκχωρεί στον κάτοχο του αρχείου (`USER`, `S_IRWXU`) δικαιώματα ανάγνωσης, εγγραφής και εκτέλεσης (`S_IRWXU`), ενώ η τιμή `S_IRWXG` εκχωρεί στην ομάδα του κατόχου του αρχείου (`GROUP`, `S_IRWXG`) δικαιώματα ανάγνωσης, εγγραφής και εκτέλεσης (`S_IRWXG`). Ο συνδυασμός αυτών των δύο τελεστών με τη δυαδική λογική διάζευξη (`|`), εκχωρεί στο αντικείμενο δικαιώματα ανάγνωσης, εγγραφής και εκτέλεσης, τόσο για τον κάτοχο όσο και για την ομάδα του κατόχου. Εάν η συνάρτηση `chmod` επιστρέψει τιμή διαφορετική του μηδενός αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα το οποίο εκτυπώνεται από τη συνάρτηση `perror`, ενώ στην αντίθετη περίπτωση καλείται ξανά η `stat` με τον τρόπο με τον οποίο αυτό έγινε προηγουμένως, προκειμένου να ανακτήσει και να εκτυπώσει τη νέα τιμή της μάσκας δικαιωμάτων του αρχείου.

```
if (chmod(argv[1], S_IRWXU|S_IRWXG) != 0) perror("chmod() error");
else {
    stat(argv[1], &info);
    printf("After chmod(), file permissions are: %08o\n", info.st_mode); }
return (0); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.



```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l | grep results
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 262 Σεπ 22 10:08 results
amarg@amarg-vbox:~$ ./testChmod results
Original file permissions were: 00100664
After chmod(), file permissions are: 00100770
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l | grep results
-rwxrwx--- 1 amarg amarg 262 Σεπ 22 10:08 results
```

Η αρχική μάσκα δικαιωμάτων είναι η **00100664** που διαχωρίζεται ως **0010 0 664**. Το **0010** σημαίνει πως το αντικείμενο είναι κανονικό αρχείο, η τιμή **0** του τροποποιητή σημαίνει πως **δεν έχουν τεθεί** τα ειδικά bits (`setuid`, `setgid` και `sticky bit`) ενώ η μάσκα **664** που στο δυαδικό είναι η **110 110 100** ορίζει τα δικαιώματα `r w - r w - r - -`. Μετά την εκτέλεση της εντολής η νέα μάσκα είναι η **00100770**. Τα bits **0010** και **0** είναι τα ίδια με πριν ενώ τα νέα δικαιώματα πρόσβασης είναι τα **770** δηλαδή **111 111 000** ή `r w x r w x - - -`. Παρατηρήστε πως πλέον **ο κάτοχος και η ομάδα έχουν δικαίωμα ανάγνωσης, εγγραφής και εκτέλεσης** όπως άλλωστε αναμέναμε και πως η αλλαγή που έγινε άλλαξε **ολόκληρη** τη μάσκα. Πράγματι, ενώ στην αρχή οι άλλοι χρήστε είχαν δικαίωμα ανάγνωσης, τώρα δεν έχουν **τίποτε**, αφού η συνάρτηση `chmod` **δεν όρισε** δικαιώματα για τους άλλους χρήστες και ως εκ τούτου αυτοί έχασαν και αυτά που είχαν προηγουμένως.

**Παράδειγμα 4. Αλλαγή κατόχου και ομάδας κατόχου αρχείου με την εντολή chown (αρχείο testChown.c).**

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
```

```
int main (int argc, char * argv[]) {
    int retVal;
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή **testChmod name**, όπου name το όνομα ενός αρχείου ή καταλόγου. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής argc θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της argc δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if (argc!=2) {
    printf ("Usage testChown pathname\n");
    return (-1); }
```

Εάν η εφαρμογή κλήθηκε με το σωστό τρόπο, καλεί τη συνάρτηση **chown** για την αλλαγή του κατόχου και της ομάδας του κατόχου για το αρχείο ή τον κατάλογο που όρισε ο χρήστης (και το οποίο βρίσκεται καταχωρημένο στη συμβολοσειρά argv[1]). Σε αντίθεση με τη γραμμή εντολών του λειτουργικού όπου υπάρχουν **δύο** εντολές, η **chown** για την αλλαγή του κατόχου και η **chgrp** για την αλλαγή της ομάδας του κατόχου, η γλώσσα C διαθέτει **μία και μοναδική συνάρτηση** chown που μεταβάλλει και τις δύο αυτές παραμέτρους (δείτε τη διαφάνεια 15 της παρουσίασης 06.Files and Directories). Στο παράδειγμα της άσκησης ως κάτοχο και ομάδα κατόχου του αρχείου ορίζουμε τον χρήστη **SYS** και την ομάδα **SYS** οι κωδικοί των οποίων έχουν αμφότεροι την τιμή 3, όπως προκύπτει από τα περιεχόμενα των αρχείων **/etc/passwd** (που περιέχει τα στοιχεία των χρηστών) και **/etc/group** (που περιέχει τα στοιχεία των ομάδων χρηστών).

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ cat /etc/passwd
root:x:0:0:root:/root:/bin/bash
daemon:x:1:1:daemon:/usr/sbin:/usr/sbin/nologin
bin:x:2:2:bin:/bin:/usr/sbin/nologin
sys:x:3:3:sys:/dev:/usr/sbin/nologin

amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab4$ cat /etc/group
root:x:0:
daemon:x:1:
bin:x:2:
sys:x:3:
adm:x:4:syslog,amarg
```

```
retVal = chown (argv[1], (uid_t)3, (gid_t)3);
```

Εάν η συνάρτηση επιστρέψει την τιμή -1, σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα. Στην περίπτωση αυτή η συνάρτηση καλεί την **perror** για να εκτυπώσει μία λεκτική περιγραφή του σφάλματος που προέκυψε και τερματίζει τη λειτουργία της ενώ στην αντίθετη περίπτωση εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα που ενημερώνει το χρήστη πως η εφαρμογή λειτούργησε σωστά και πραγματοποίησε τη μεταβολή του κατόχου και της ομάδας του κατόχου του αρχείου.

```
if(retVal == -1){
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-2); }
```

```
printf ("Assignment to %s of user SYS and group SYS
        has been performed succesfully\n", argv[1]);
return (0); }
```

Παράδειγμα χρήσης της εφαρμογή ακολουθεί στη συνέχεια. Παρατηρήστε πως εάν η εφαρμογή κληθεί με το συνήθη τρόπο **δεν λειτουργεί** αλλά εκτυπώνει το μήνυμα **Operation not permitted** (μη επιτρεπτή λειτουργία) – ο λόγος για αυτό είναι πως οι εντολές αυτές με τον τρόπο που καλούνται μπορούν να εκτελεστούν μόνο από το διαχειριστή του συστήματος.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./testChown ~/sample.c
Error Number : 1
Error Description: Operation not permitted
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$
```

Η εκτέλεση της εφαρμογής ως διαχειριστής πραγματοποιείται με την εντολή **sudo** η οποία απαιτεί την καταχώρηση του κωδικού του τρέχοντα χρήστη. Στην περίπτωση αυτή, η εφαρμογή εκτελείται χωρίς πρόβλημα.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ sudo ./testChown ~/sample.c
[sudo] password for amarg:
Assignment to /home/amarg/sample.c of user SYS and group SYS has been performed succesfully
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$
```

Η εκτέλεση της εντολής `ls -l` πιστοποιεί πως η εφαρμογή εκτελέστηκε με επιτυχία, αφού πλέον ο κάτοχος και η ομάδα του κατόχου έχουν την τιμή SYS.

```
-rwxrwxr-x  1 amarg amarg   20032 0κτ   30 11:05 sample
-rw-rw-r--  1 sys   sys     1238 0κτ   8 12:09 sample.c
-rw-rw-r--  1 amarg amarg   8888 0κτ   30 11:05 sample.o
```

## Παράδειγμα 5. Υπολογισμός μεγέθους αρχείου με την lseek (αρχείο fsize1.c).

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/types.h>
#include <errno.h>
```

```
int main(int argc, char * argv[]) {
    int fd;
    off_t filelength;
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή **fsize1 name**, όπου name το όνομα ενός αρχείου ή καταλόγου. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής argc θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της argc δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if (argc !=2) {
    printf ("Usage: fsize1 pathname\n");
    return (-1); }
```

Προκειμένου η εντολή να λειτουργήσει σωστά, θα πρέπει το αρχείο που όρισε ο χρήστης **να είναι σε θέση να ανοίξει σε κατάσταση μόνο ανάγνωσης** κάτι που γίνεται καλώντας την εντολή **open** με όρισμα **O\_RDONLY**. Εάν η εντολή open επιστρέψει



τιμή μικρότερη του μηδενός, αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα (π.χ. το αρχείο δεν υπάρχει ή δεν είναι επιτρεπτή η πρόσβαση σε αυτό). Η εφαρμογή λοιπόν δεν μπορεί να συνεχίσει και για το λόγο αυτό καλεί την `perror` για να εκτυπώσει μία λεκτική περιγραφή του σφάλματος και τερματίζει τη λειτουργία της.

```
fd = open(argv[1], O_RDONLY);
if (fd < 0) {
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-2); }
```

Η λογική που κρύβεται πίσω από τη χρήση της `lseek` για τον υπολογισμό του μεγέθους του αρχείου, είναι πως αυτό το μέγεθος είναι ίσο με την απόσταση σε bytes ανάμεσα στην αρχή και στο τέλος του αρχείου. Η συνάρτηση `lseek` μεταφέρει τον δείκτη τρέχουσας θέσης σε οποιαδήποτε θέση στο εσωτερικό του αρχείου (μην ξεχνάτε πως μιλάμε για αρχεία τυχαίας προσπέλασης που επιτρέπουν την μετακίνησή μας σε ένα και μόνο βήμα σε οποιαδήποτε θέση του αρχείου) και επιστρέφει την απόσταση σε bytes ανάμεσα στην αρχή του αρχείου και στην τρέχουσα θέση. Εάν λοιπόν μεταφερθούμε στο τέλος του αρχείου (δηλαδή αν ορίσουμε ως τρέχουσα θέση το τέλος του αρχείου), τότε η τιμή που επιστρέφεται από την `lseek` είναι η απόσταση ανάμεσα στην αρχή και στο τέλος του αρχείου, δηλαδή το μέγεθος του αρχείου σε bytes.

Η κλήση της συνάρτησης `lseek` με τη μορφή `lseek (fd, A, SEEK_END)` ορίζει ως τρέχουσα θέση για το αρχείο που περιγράφεται από τον περιγραφέα αρχείου `fd`, εκείνη που απέχει `A` bytes από το τέλος του αρχείου (`SEEK_END`). Εάν λοιπόν είναι `A=0` δηλαδή εάν καλέσουμε την εντολή με τη μορφή `lseek (fd, 0, SEEK_END)`, τότε ως τρέχουσα θέση ορίζουμε το τέλος του αρχείου. Στην περίπτωση αυτή η τιμή `filelength` που επιστρέφεται από τη συνάρτηση `lseek` είναι σύμφωνα με τα όσα αναφέραμε παραπάνω, το μέγεθος του αρχείου.

```
filelength = lseek (fd, 0, SEEK_END);
```

Εάν η επιστρεφόμενη τιμή της `lseek` είναι αρνητική, έχει λάβει χώρα κάποιο σφάλμα και εκτυπώνεται το κατάλληλο μήνυμα σφάλματος, ενώ στην αντίθετη περίπτωση εκτυπώνεται η επιστρεφόμενη τιμή της `lseek` που είναι το μέγεθος του αρχείου.

```
if (filelength < 0) {
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description"); }
else printf ("Size of file %s is %d bytes\n", argv[1], (int)filelength);
close (fd);
return (0); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./fsize1 ~/sample.c
Size of file /home/amarg/sample.c is 1238 bytes
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./fsize1 ~/sample.o
Size of file /home/amarg/sample.o is 8888 bytes
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./fsize1 ~/sample
Size of file /home/amarg/sample is 20032 bytes
```

**Παράδειγμα 6. Υπολογισμός μεγέθους αρχείου με την `read` (αρχείο `fsize2.c`).**

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/types.h>
#include <errno.h>

#define BUFSIZE 100
```



```
int main (int argc, char *argv[]) {
    int fd, nread, total=0;
    char buf[BUFSIZE];
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή **fsize2 name**, όπου name το όνομα ενός αρχείου ή καταλόγου. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής argc θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της argc δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if (argc !=2) {
    printf ("Usage: flength pathname\n");
    return (-1); }
```

Η λογική που κρύβεται πίσω από τη χρήση της **read** για τον υπολογισμό του μεγέθους του αρχείου, είναι **πως το μέγεθος του αρχείου είναι ίσο με το πλήθος των bytes που είναι αποθηκευμένα σε αυτό**. Εάν λοιπόν διαβάσουμε όλα τα bytes που υπάρχουν αποθηκευμένα στο αρχείο και μετρήσουμε το πλήθος τους, ο αριθμός που θα βρούμε είναι ίσος με το μέγεθος του αρχείου.

Προκειμένου η εντολή να λειτουργήσει σωστά, θα πρέπει το αρχείο που όρισε ο χρήστης **να είναι σε θέση να ανοίξει σε κατάσταση μόνο ανάγνωσης** κάτι που γίνεται καλώντας την εντολή **open** με όρισμα **O\_RDONLY**. Εάν η εντολή open επιστρέψει τιμή μικρότερη του μηδενός, αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα (π.χ. το αρχείο δεν υπάρχει ή δεν είναι επιτρεπτή η πρόσβαση σε αυτό). Η εφαρμογή λοιπόν δεν μπορεί να συνεχίσει και για το λόγο αυτό καλεί την **perror** για να εκτυπώσει μία λεκτική περιγραφή του σφάλματος και τερματίζει τη λειτουργία της.

```
fd = open(argv[1], O_RDONLY);
if (fd < 0) {
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-2);
```

Αν και μπορούμε να διαβάσουμε **ένα byte κάθε φορά**, ωστόσο για να επιταχύνουμε τη διαδικασία επιλέγουμε να διαβάζουμε **BUFSIZE-1 bytes** κάθε φορά, τα οποία αποθηκεύονται στη μεταβλητή **buf**. Η συνάρτηση **read** επιστρέφει το πλήθος των bytes που διάβασε και καλείται μέσα από ένα βρόχο που εκτελείται επ' άπειρον. Σε κάθε κύκλο αυτής της επαναληπτικής διαδικασίας ανάγνωσης, το πλήθος των bytes που διαβάστηκαν προστίθενται στην τιμή μιας μεταβλητής **total** η οποία αρχικά έχει τεθεί στη μηδενική τιμή και η οποία στο τέλος θα περιέχει το πλήθος των bytes που διαβάστηκαν και που όπως αναφέραμε είναι το μέγεθος του αρχείου. Ο επαναληπτικός βρόχος εκτελείται **για όσο χρονικό διάστημα υπάρχουν bytes για ανάγνωση** δηλαδή για όσο χρόνο η συνάρτηση read επιστρέφει μη μηδενική τιμή. Όταν η εν λόγω συνάρτηση επιστρέψει μηδενική τιμή, αυτό σημαίνει πως δεν βγήκε άλλα bytes για να διαβάσει και κατά συνέπεια **έχει φτάσει στο τέλος του αρχείου**. Στην περίπτωση αυτή εκτελείται η εντολή **break** που προκαλεί τον τερματισμό του βρόχου, ενώ η τρέχουσα τιμή της μεταβλητής total είναι το μέγεθος του αρχείου η τιμή του οποίου στη συνέχεια εκτυπώνεται στην οθόνη.

```
while (1) {
    nread = read(fd,buf,BUFSIZE-1);
    if (nread == 0){
        break; }
    /* buf[nread] = '\0';*/
    total += nread; }
printf("%d bytes total\n",total);
close(fd);
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Παρατηρήστε πως τα μεγέθη των αρχείων που υπολογίζονται είναι τα ίδια με αυτά που υπολογίζονται από την προηγούμενη εφαρμογή, κάτι που ασφαλώς είναι αναμενόμενο.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./fsize2 ~/sample.c
1238 bytes total
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./fsize2 ~/sample.o
8888 bytes total
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./fsize2 ~/sample
20032 bytes total
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$
```

Τα ίδια αυτά μεγέθη εκτυπώνονται και από την εντολή `ls -l`.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ls -l sample*
-rwxrwxr-x 1 amarg amarg 20032 0κτ  30 11:05 sample
-rw-rw-r-- 1 sys   sys    1238 0κτ   8 12:09 sample.c
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg  8888 0κτ  30 11:05 sample.o
```

### Παράδειγμα 7. Αντιγραφή αρχείου με τις `read` και `write` (αρχείο `myCopy.c`).

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <sys/stat.h>
#include <sys/types.h>
#include <fcntl.h>
#include <errno.h>
#include <stdlib.h>
#define BUFSIZE 512
```

```
int main(int argc, char * argv[]) {
    char buffer[BUFSIZE];
    int src, dest, errno;
    int nread, nwritten, n;
    int totalr=0, totalw=0;
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή `myCopy source target`, όπου `source` το όνομα του αρχείου πηγή και `target` το όνομα του αρχείου προορισμού (πράγματι, για να γίνει η αντιγραφή απαιτείται να καθορίσουμε το όνομα του αρχείου που θα αντιγράψουμε και το όνομα του αρχείου που θα προκύψει από την αντιγραφή). Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής `argc` θα είναι ίση με **3** (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της `argc` δεν είναι ίση με 3, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if (argc!=3) {
    printf("Usage: myCopy source destination\n");
    return (-1); }
```

Το αρχείο – πηγή που βρίσκεται στη συμβολοσειρά `argv[1]` και το περιεχόμενο του οποίου θα αντιγραφεί στο αρχείο προορισμού, ανοίγει υπό συνθήκες μόνο ανάγνωσης (**O\_RDONLY**) – εάν η συνάρτηση `open` που χρησιμοποιείται για αυτή τη διαδικασία επιστρέφει **αρνητική** τιμή, αυτό σημαίνει πως πραγματοποιήθηκε κάποιο σφάλμα (συνηθισμένα σφάλματα είναι **να μην υπάρχει** το αρχείο ή τα δικαιώματα πρόσβασης σε αυτό να είναι τέτοια ώστε **να μην επιτρέπεται** το άνοιγμά του για ανάγνωση). Στην περίπτωση αυτή η εφαρμογή δεν μπορεί να συνεχίσει – καλεί λοιπόν τη συνάρτηση **perror** για να εκτυπώσει μία λεκτική περιγραφή του σφάλματος που προέκυψε και τερματίζει τη λειτουργία της.

```
src = open(argv[1], O_RDONLY);
if (src < 0) { perror("Source file could not be opened!"); return (-1); }
```

Από την άλλη πλευρά, το αρχείο – προορισμός που βρίσκεται στη συμβολοσειρά `argv[2]` μπορεί να υπάρχει αλλά μπορεί και όχι (οπότε δημιουργείται λόγω του ορίσματος `O_CREAT`). Το όρισμα `O_TRUNC` προκαλεί το μηδενισμό του μεγέθους του αρχείου προορισμού εάν αυτό υπάρχει και έχει ανοίξει με επιτυχία υπό καθεστώς `O_WRONLY` (δηλαδή μόνο για εγγραφή) ενώ τα δύο τελευταία ορίσματα `S_IRUSR` και `S_IWUSR` ενεργοποιούν τα bits ανάγνωσης και εγγραφής της μάσκας δικαιωμάτων για τον κάτοχο του αρχείου.

```
dest = open(argv[2], O_CREAT | O_WRONLY | O_TRUNC, S_IRUSR | S_IWUSR);
```

Εάν η συνάρτηση `open` που χρησιμοποιείται για αυτή τη διαδικασία επιστρέψει αρνητική τιμή, αυτό σημαίνει πως πραγματοποιήθηκε κάποιο σφάλμα. Στην περίπτωση αυτή η εφαρμογή δεν μπορεί να συνεχίσει – καλεί λοιπόν τη συνάρτηση `perror` για να εκτυπώσει μία λεκτική περιγραφή του σφάλματος που προέκυψε και τερματίζει τη λειτουργία της

```
if (dest < 0) {
    perror("Target file could not be opened!");
    return (-2);
}
```

Με ποιο τρόπο πραγματοποιείται η αντιγραφή του αρχείου? πολύ απλά διαβάζοντας bytes από το αρχείο –πηγή και εγγράφοντάς τα στο αρχείο προορισμού, για όσο χρονικό διάστημα υπάρχουν bytes για ανάγνωση. Αυτή η διαδικασία πραγματοποιείται μέσα από ένα βρόχο επανάληψης ο οποίος εκτελείται για όσο το πλήθος των bytes που διάβασε η `read` από το αρχείο πηγή και επιστρέφεται στη μεταβλητή `nread` είναι μεγαλύτερος του μηδενός. Η διαδικασία εγγραφής των bytes που διαβάστηκαν στο αρχείο προορισμού γίνεται με ένα ένθετο βρόχο `do { ... } while ( )` οποίος εκτελείται για όσο χρονικό διάστημα το πλήθος των bytes που έχουν εγγραφεί στο αρχείο προορισμού είναι μικρότερο από το πλήθος των bytes που διαβάστηκαν κατά την τρέχουσα επανάληψη του εξωτερικού βρόχου. Εάν όλα τα bytes που διαβάστηκαν έχουν εγγραφεί στο αρχείο προορισμού, πραγματοποιείται η επόμενη επανάληψη του εξωτερικού βρόχου μέχρι τελικά το σύνολο των bytes του αρχείου πηγή να εγγραφεί στο αρχείο προορισμού, συνθήκη που σηματοδοτεί και την ολοκλήρωση της διαδικασίας αντιγραφής του αρχείου.

```
while ((nread = read(src, buffer, BUFSIZE)) > 0) {
    nwritten = 0;
    do {
        n = write(dest, &buffer[nwritten], nread - nwritten);
        nwritten += n;
    } while (nwritten < nread);
}

close(src); close(dest);
return(0); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Το αρχείο - πηγή `hello1` δημιουργείται από την ανακατεύθυνση εξόδου της εντολής `echo` και περιέχει το μήνυμα `Hello world`. Στη συνέχεια καλείται η `myCopy` που αντιγράφει το αρχείο `hello1` στο αρχείο `hello2` το οποίο είναι πανομοιότυπο με το αρχείο `hello1` όπως διαπιστώνεται στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ echo "Hello world" > hello1
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ cat hello1
Hello world
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./myCopy hello1 hello2
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ls -l hello*
-rwxrwxrwx 1 root root 12 Νοε  5 18:04 hello1
-rwxrwxrwx 1 root root 12 Νοε  5 18:04 hello2
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ cat hello2
Hello world
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$
```

## Παράδειγμα 8. Αντιγραφή αρχείου με τις συναρτήσεις της C (αρχείο `myCopy.c`).

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <sys/stat.h>
#include <sys/types.h>
#include <fcntl.h>
#include <errno.h>
#include <stdlib.h>
```

```
#define BUFSIZE 512
```

Σε αυτό το παράδειγμα υλοποιούμε την εφαρμογή αντιγραφής αρχείου χρησιμοποιώντας τις συναρτήσεις της γλώσσας C προκειμένου να γίνει αντιληπτή η διαφορά στη σύνταξη. Αντί για τις συναρτήσεις `open`, `close`, `read` και `write`, χρησιμοποιούνται οι `fopen`, `fclose`, `fread` και `frite`. Σε αντίθεση με τις κλήσεις συστήματος χαμηλού επιπέδου που προσδιορίζουν το αρχείο χρησιμοποιώντας έναν απλό περιγραφέα αρχείου που είναι μία ακέραια τιμή, οι συναρτήσεις υψηλού επιπέδου της γλώσσας C χρησιμοποιούν μία ολόκληρη δομή τύπου `FILE`, με τον περιγραφέα αρχείου να αποτελεί ένα από τα πεδία αυτής της δομής. Επειδή η ανάγνωση και η εγγραφή γίνονται διαβάζοντας και γράφοντας ένα byte κάθε φορά, το αρχείο –πηγή ανοίγει σε κατάσταση `rb (read binary)` ενώ το αρχείο προορισμού ανοίγει σε κατάσταση `wb (write binary)`. Η διαδικασία της αντιγραφής πραγματοποιείται όπως και πριν μέσω μιας επαναληπτικής διαδικασίας και σε κάθε κύκλο επανάληψης μεταφέρεται ένα απλό byte από το αρχείο πηγή στο αρχείο προορισμού. Η δομή του κώδικα και ο τρόπος λειτουργίας του είναι ακριβώς ίδια με πριν και δεν απαιτείται να γίνει κάποιος πρόσθετος σχολιασμός.

```
int main(int argc, char * argv[]) {
    char cTemp;
    FILE * src, * dest;

    if (argc!=3) {
        printf ("Usage: myCopy source destination\n");
        return (-1); }

    src = fopen(argv[1], "rb");
    if (!src) {
        printf ("Source File could not be opened! Aborting...");
        return (-2); }

    dest = fopen(argv[2], "wb");
    if (!dest) {
        printf ("Destination file could not be opened! Aborting...");
        return (-3); }

    while (fread(&cTemp, 1, 1, src) == 1) {
        fwrite(&cTemp, 1, 1, dest); }

    fclose(src);
    fclose(dest);
    return (0); }
```

## Παράδειγμα 9. Δημιουργία και διαγραφή καταλόγου (αρχείο `dirFun.c`).

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <sys/stat.h>
#include <sys/types.h>
#include <fcntl.h>
```

```
#include <errno.h>
#include <stdlib.h>
#include <dirent.h>
```

```
int main(int argc, char * argv[]) {
    long size; int retVal; DIR * dir;
    char * buf, * ptr, arg [20]="ls -l | grep ";
```

Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή [dirFun directory-name](#) όπου [directory-name](#) το όνομα του καταλόγου που θέλουμε να χρησιμοποιήσουμε. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής `argc` θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της `argc` δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του.

```
if (argc!=2) {
    printf ("Usage: dirFun dirname\n");
    return (-1); }
```

Ο στόχος της εφαρμογής είναι η [δημιουργία](#) του καταλόγου το όνομα του οποίου ορίζεται από το χρήστη. Για το λόγο αυτό καλούμε τη συνάρτηση [opendir](#) η οποία ανοίγει έναν κατάλογο και ελέγχουμε την επιστρεφόμενη τιμή της. Εάν αυτή η τιμή είναι διαφορετική του μηδενός, η εφαρμογή εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία της, γιατί προφανώς [δεν μπορούμε](#) να κατασκευάσουμε έναν κατάλογο που να έχει το ίδιο όνομα με έναν υπάρχοντα κατάλογο.

```
dir = opendir(argv[1]);
if (dir) {
    printf ("Directory exists. Aborting...\n");
    closedir(dir);
    return (-2); }
```

Στο σημείο αυτό η εφαρμογή ανακτά και εκτυπώνει το όνομα του τρέχοντος καταλόγου καλώντας τη συνάρτηση [getcwd](#) η οποία επιστρέφει την απόλυτη διαδρομή αυτού του καταλόγου. Επειδή [δεν γνωρίζουμε](#) το μήκος σε χαρακτήρες αυτής της απόλυτης διαδρομής καλούμε τη συνάρτηση [pathconf](#) με ορίσματα τον τρέχοντα κατάλογο (.) και τη σταθερά [\\_PC\\_MAX\\_PATH](#) η οποία επιστρέφει την τιμή αυτού του μήκους. Στη συνέχεια καλούμε τη συνάρτηση [malloc](#) για να δεσμεύσουμε την περιοχή μνήμης [buf](#) με αυτό το μέγεθος η οποία στη συνέχεια χρησιμοποιείται ως όρισμα στην [getcwd](#) που επιστρέφει την απόλυτη διαδρομή του τρέχοντος καταλόγου.

```
size = pathconf(".", _PC_PATH_MAX);
if ((buf = (char *)malloc((size_t)size)) != NULL)
    ptr = getcwd(buf, (size_t)size);
printf ("Current Working Directory is %s\n", buf);
printf ("Creating directory %s inside directory %s\n", argv[1], buf);
free(buf);
```

Μετά την εκτύπωση των κατάλληλων ενημερωτικών μηνυμάτων, η εφαρμογή καλεί τη συνάρτηση [mkdir](#) για να δημιουργήσει τον κατάλογο που όρισε ο χρήστης και το όνομα του οποίου είναι αποθηκευμένο στη συμβολοσειρά `argv[1]`. Ο χρήστης πρέπει επίσης να ορίσει και τα [δικαιώματα πρόσβασης](#) για το νέο κατάλογο που εδώ είναι τα [755 \(r w x r - x r - x\)](#). Εάν η συνάρτηση επιστρέψει την τιμή -1 αυτό σημαίνει πως έχει λάβει χώρα κάποιο σφάλμα, οπότε η εφαρμογή καλεί τη συνάρτηση [perror](#) για να εκτυπώσει μία λεκτική περιγραφή αυτού του σφάλματος και τερματίζει τη λειτουργία της.

```
retVal = mkdir (argv[1],0755);
if (retVal==-1) {
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-2); }
```

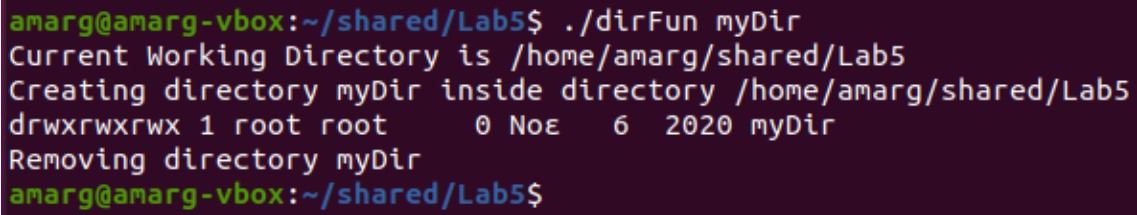
Προκειμένου να επαληθεύσουμε πως ο κατάλογος δημιουργήθηκε με επιτυχία, καλείται η εντολή [ls -l | grep argv\[1\]](#) (με τη συμβολοσειρά [argv\[1\]](#) να περιέχει το όνομα του καταλόγου που δημιουργήθηκε) για να εκτυπωθεί η γραμμή για τον τρέχοντα



κατάλογο. Η συμβολοσειρά `ls -l | grep argv[1]` προκύπτει από τη [συνένωση](#) της συμβολοσειράς `ls -l | grep` που βρίσκεται αποθηκευμένη στη μεταβλητή `arg` και της συμβολοσειράς `argv[1]` (διαδικασία η οποία πραγματοποιείται από τη συνάρτηση [strcat](#) του αρχείου `string.h`) και διαβιβάζεται ως όρισμα στη συνάρτηση [system](#) η οποία και εκτελεί την εντολή. Στο τέλος της διαδικασίας καλείται η συνάρτηση `rmdir` για τη διαγραφή του καταλόγου που δημιουργήσαμε παραπάνω και η εφαρμογή τερματίζει.

```
strcat (arg, argv[1]);
system (arg);
printf ("Removing directory %s\n", argv[1]);
rmdir (argv[1]);
return (0); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.



```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$ ./dirFun myDir
Current Working Directory is /home/amarg/shared/Lab5
Creating directory myDir inside directory /home/amarg/shared/Lab5
drwxrwxrwx 1 root root      0 Νοε  6 2020 myDir
Removing directory myDir
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab5$
```

**Παράδειγμα 10. Εκτύπωση περιεχομένων καταλόγου (αρχείο `myLS.c`).**

```
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <errno.h>
#include <dirent.h>

int main(int argc, char * argv[]) {
    DIR * dip;
    struct dirent * dit;
    int files = 0;
```

Η κατάσταση είναι ακριβώς ίδια με πριν. Η σωστή εκτέλεση της εφαρμογής απαιτεί την κλήση της με τη μορφή [myLs directory-name](#) όπου [directory-name](#) το όνομα του καταλόγου τα περιεχόμενα του οποίου θέλουμε να εμφανίσουμε. Εάν η εντολή κληθεί με το σωστό αυτό τρόπο, τότε η τιμή της μεταβλητής `argc` θα είναι ίση με 2 (δείτε τη διαφάνεια 19 της παρουσίασης 03.Shell Programming). Εάν λοιπόν η τιμή της `argc` δεν είναι ίση με 2, αυτό σημαίνει πως το πρόγραμμα δεν κλήθηκε με το σωστό τρόπο και ως εκ τούτου δεν μπορεί να εκτελεστεί. Για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του

```
if (argc!=2) {
    printf ("Usage: myLs dirname\n");
    return (-1); }
```

Ο στόχος της εφαρμογής είναι η [εμφάνιση των περιεχομένων](#) του καταλόγου το όνομα του οποίου ορίζεται από το χρήστη και ο οποίος φυσικά θα πρέπει να υπάρχει. Για το λόγο αυτό καλούμε τη συνάρτηση [opendir](#) η οποία ανοίγει έναν κατάλογο και ελέγχουμε την επιστρεφόμενη τιμή της. Εάν αυτή η τιμή είναι η τιμή [NULL](#) αυτό σημαίνει πως η κλήση της `opendir` δεν είχε επιτυχία. Για το λόγο αυτό, η εφαρμογή εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία της.

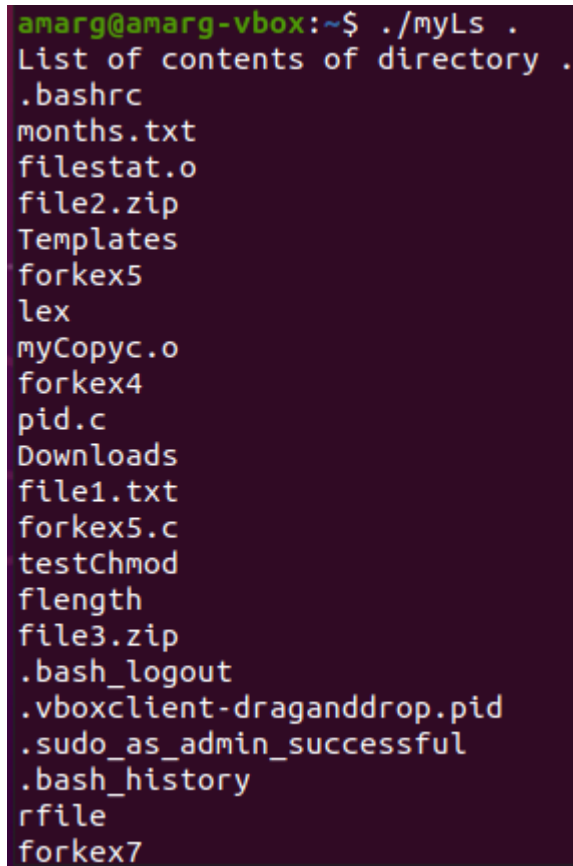
```
if ((dip = opendir (argv[1]))==NULL) {
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-2); }
```

Η εμφάνιση των περιεχομένων του καταλόγου πραγματοποιείται από την [επαναληπτική](#) κλήση της συνάρτησης [readdir](#) η οποία επιστρέφει έναν [δείκτη](#) προς την επόμενη καταχώρηση του καταλόγου ή τιμή [NULL](#) εάν έχει φτάσει στο τέλος του καταλόγου ή έχει συμβεί κάποιο σφάλμα. Μέσα λοιπόν από έναν βρόχο επανάληψης που [εκτελείται για όσο χρονικό](#)

διάστημα η συνάρτηση `readdir` δεν επιστρέφει τιμή `NULL`, η εφαρμογή ανακτά το όνομα της επόμενης καταχώρησης του καταλόγου που είναι αποθηκευμένο στη μεταβλητή `d_name` (θυμηθείτε από τη C πως ο τελεστής `→` χρησιμοποιείται για την προσπέλαση πεδίων δομής η οποία προσπελαύνεται μέσω δείκτη) και το εκτυπώνει στην οθόνη. Με τον τρόπο αυτό, στο τέλος της διαδικασίας, θα έχουν εκτυπωθεί στην οθόνη τα περιεχόμενα του καταλόγου που έχει ορίσει ο .

```
printf ("List of contents of directory %s\n", argv[1]);
while ((dit = readdir(dip))!=NULL) {
    files++;
    printf("%s\n", dit->d_name); }
printf ("Directory %s contains %d file(s)\n", argv[1], files);
return (0); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Το πρόγραμμα εκτυπώνει τα ονόματα των περιεχομένων του καταλόγου (αρχεία και κατάλογοι), ένα όνομα σε κάθε γραμμή συμπεριλαμβανομένων και των κρυφών αντικειμένων.



```
amarg@amarg-vbox:~$ ./myLs .
List of contents of directory .
.bashrc
months.txt
filestat.o
file2.zip
Templates
forkex5
lex
myCopyc.o
forkex4
pid.c
Downloads
file1.txt
forkex5.c
testChmod
flength
file3.zip
.bash_logout
.vboxclient-draganddrop.pid
.sudo_as_admin_successful
.bash_history
rfile
forkex7
```

## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 6

### Αγωγοί

Να πληκτρολογηθεί και να εκτελεστεί ο κώδικας των επόμενων παραδειγμάτων που επιδεικνύουν τη χρήση των ανώνυμων και επώνυμων αγωγών.

**Παράδειγμα 1.** Δημιουργία και χρήση αγωγού από την ίδια διεργασία (αρχείο `pipeEx1.c`).

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#define MSGSIZE 16
```

Σε αυτό το πρώτο απλό παράδειγμα υπάρχει μία και μοναδική διεργασία, η οποία επικοινωνεί με τον εαυτό της, δηλαδή γράφει δεδομένα στην έξοδό της τα οποία στη συνέχεια ανακατευθύνονται πίσω στην είσοδό της. Αυτό το παράδειγμα προφανώς δεν έχει καμία πρακτική εφαρμογή και ο στόχος του είναι απλά να επιδείξουμε τη χρήση των βασικών συναρτήσεων διαχείρισης αγωγών.

Η διεργασία στέλνει στον εαυτό της τα τρία μηνύματα που ακολουθούν και έχουν τα ονόματα `msg1`, `msg2` και `msg3`.

```
char* msg1 = "hello, world #1";
char* msg2 = "hello, world #2";
char* msg3 = "hello, world #3";
```

```
int main() {
    char inbuf[MSGSIZE];
```

Η συνάρτηση `pipe` παίρνει ως όρισμα έναν πίνακα `p` μήκους 2 ακεραίων και εφόσον λειτουργήσει σωστά επιστρέφει σε αυτόν τον πίνακα τους περιγραφείς αρχείων για τα δύο άκρα του αγωγού, με τον περιγραφέα `p[0]` να σχετίζεται με το άκρο του αναγνώστη και τον περιγραφέα `p[1]` να σχετίζεται με το άκρο του συγγραφέα. Εάν η συνάρτηση επιστρέψει μηδενική τιμή, αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα και η εφαρμογή τερματίζει.

```
int p[2], i;
if (pipe(p) < 0) exit(1);
```

Ως άσκηση μπορείτε στην περίπτωση της επιστροφής αρνητικής τιμής να εκτυπώσετε την αριθμητική τιμή του σφάλματος `errno` και τη λεκτική περιγραφή του, χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση `perror`. Αυτό είναι κάτι που υλοποιείται στην επόμενη άσκηση, οπότε μπορείτε να ανατρέξετε εκεί για να δείτε πώς γίνεται.

Εάν όλα πάνε καλά και δημιουργηθεί ο αγωγός, η διεργασία γράφει στην έξοδό της τα τρία μηνύματα χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση `write`. Πρόκειται για την γνωστή συνάρτηση εγγραφής σε αρχείο η οποία χρησιμοποιείται και στην περίπτωση των αγωγών, κάτι που είναι αναμενόμενο εφόσον και αυτοί περιγράφονται από τους συνήθεις περιγραφείς αρχείων.

```
write(p[1], msg1, MSGSIZE);
write(p[1], msg2, MSGSIZE);
write(p[1], msg3, MSGSIZE);
```

Μετά την εγγραφή των τριών μηνυμάτων στην έξοδό της, η εφαρμογή καλεί μέσα από ένα επαναληπτικό βρόχο τριών επαναλήψεων τη συνάρτηση `read`, για να διαβάσει αυτά τα μηνύματα. Το μήνυμα που διαβάζεται σε κάθε κύκλο επανάληψης αποθηκεύεται στην περιοχή μνήμης `inbuf` που έχει μέγεθος `MSGSIZE`. Στην προκειμένη περίπτωση, η άσκηση είναι πάρα πολύ απλή, διότι γνωρίζουμε και το πόσα μηνύματα αναμένουμε να διαβάσουμε και το μέγεθος του κάθε μηνύματος. Στη γενική περίπτωση τα πράγματα δεν είναι τόσο απλά. Μετά την ανάγνωσή του, το κάθε μήνυμα εκτυπώνεται στην οθόνη.

```
for (i = 0; i < 3; i++) {  
    read(p[0], inbuf, MSGSIZE);  
    printf("%s\n", inbuf); }  
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Προκειμένου να βελτιώσετε την ποιότητα της υλοποίησης, μπορείτε να ελέγξετε την επιστρεφόμενη τιμή των συναρτήσεων `read` και `write` και εφόσον αυτή είναι αρνητική, να εκτυπώσετε την τιμή του σφάλματος `errno` και το κατάλληλο διαγνωστικό μήνυμα καλώντας τη συνάρτηση `perror`.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$ ./pipeEx1  
hello, world #1  
hello, world #2  
hello, world #3  
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$
```

## Παράδειγμα 2. Δημιουργία και χρήση αγωγού από τοπολογία πατέρα – παιδιού (Παράδειγμα A) (αρχείο `pipeEx2.c`).

Σε αυτό το παράδειγμα δημιουργούνται δύο διεργασίες οι οποίες σχετίζονται με σχέση πατέρα - παιδιού και οι οποίες επικοινωνούν διά της χρήσεως ενός ανώνυμου αγωγού. Η διεργασία πατέρας αποστέλλει (σε ένα και μόνο βήμα) μία συμβολοσειρά στη διεργασία παιδί, η οποία την παραλαμβάνει μέσω μιας επαναληπτικής διαδικασίας, διαβάζοντας ένα χαρακτήρα κάθε φορά.

```
#include <sys/wait.h>  
#include <stdio.h>  
#include <stdlib.h>  
#include <unistd.h>  
#include <string.h>  
#include <errno.h>
```

```
int main() {  
    int fd[2], errno; char buf;  
    const char* msg = "Hello world .. Have a nice day!!\n";
```

Σε αυτό το σημείο προσπαθούμε να δημιουργήσουμε τον ανώνυμο αγωγό καλώντας τη συνάρτηση `pipe` η οποία αρχικοποιεί και επιστρέφει έναν πίνακα δύο ακεραίων που περιέχει τους περιγραφείς αρχείων των δύο άκρων του αγωγού. Εάν η συνάρτηση επιστρέψει αρνητική τιμή, αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα. Στην περίπτωση αυτή η εφαρμογή εκτυπώνει την αριθμητική τιμή του σφάλματος καθώς και τη λεκτική περιγραφή του καλώντας τη συνάρτηση `perror` και τερματίζει τη λειτουργία της.

```
if (pipe(fd) < 0) {  
    printf("Error Number : %d\n", errno);  
    perror("Error Description");  
    return (-1); }
```

Εάν ο αγωγός δημιουργηθεί με επιτυχία, η εφαρμογή (πού νοείται ως γονική διεργασία) καλεί τη συνάρτηση `fork` για να δημιουργήσει τη θυγατρική διεργασία. Εάν η συνάρτηση `fork` επιστρέψει αρνητική τιμή, αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα. Στην περίπτωση αυτή η εφαρμογή, όπως και προηγουμένως, τερματίζει τη λειτουργία της αφού προηγουμένως εκτυπώσει την αριθμητική και τιμή του σφάλματος και τη λεκτική του περιγραφή.

```
pid_t cpid = fork();  
if (cpid < 0) {  
    printf("Error Number : %d\n", errno);  
    perror("Error Description");  
    return (-2); }
```

Εάν η `fork` λειτουργήσει με επιτυχία, δημιουργεί τη θυγατρική διεργασία και επιστρέφει κωδικό και στις δύο διεργασίες. Θυμηθείτε πως ο κωδικός `cpid` που επιστρέφει η `fork` στην γονική διεργασία είναι θετικός και ίσος με το PID της θυγατρικής διεργασίας, ενώ ο κωδικός που επιστρέφεται από τη `fork` στη θυγατρική διεργασία είναι ίσος με το μηδέν. Επομένως ο κώδικας που γράφεται μέσα στη συνθήκη `if (cpid==0) { ..... }` εκτελείται από τη θυγατρική διεργασία, ενώ ο κώδικας που γράφεται μέσα στο `else { .... }` εκτελείται από τη γονική διεργασία.

## // child process

```
if (cpid==0) {  
    // child only reads, so close write end  
    close(fd[1]); ← Δείτε το σχόλιο στο τέλος της λύσης
```

Μέσω μιας επαναληπτικής διαδικασίας η οποία διαρκεί για όσο χρόνο η συνάρτηση `read` επιστρέφει τιμή μεγαλύτερη του μηδενός, η θυγατρική διεργασία διαβάζει έναν έναν τους χαρακτήρες του μηνύματος που της έστειλε η γονική διεργασία. Ο χαρακτήρας που διαβάζεται κατά τη διάρκεια της κάθε επανάληψης αποθηκεύεται στη μεταβλητή `buf` που είναι τύπου `char` και στη συνέχεια μέσω της συνάρτησης `write` εγγράφεται στο αρχείο με περιγραφέα τον `STDOUT_FILENO`. Αλλά αυτός ο περιγραφέας αρχείου αναφέρεται στην προεπιλεγμένη έξοδο, η οποία είναι η οθόνη. Επομένως ο χαρακτήρας εκτυπώνεται στην οθόνη. Αμφότερες οι διεργασίες μετά την ολοκλήρωση της λειτουργίας τους τερματίζονται καλώντας τη συνάρτηση `exit`.

```
while (read(fd[0], &buf, 1) > 0)  
    write(STDOUT_FILENO, &buf, sizeof(buf));  
close(fd[0]); ← Δείτε το σχόλιο στο τέλος της λύσης  
exit(0); }
```

## // parent process

```
else {  
    // parent only writes, so close read end  
    close(fd[0]); ← Δείτε το σχόλιο στο τέλος της λύσης
```

Η γονική διεργασία αποστέλλει την έξοδο της στη θυγατρική διεργασία σε ένα και μόνο βήμα, δηλαδή αποστέλλει όλο το μήνυμα με τη μία, χρησιμοποιώντας ως όρισμα στη συνάρτηση `write` τη συμβολοσειρά `msg`.

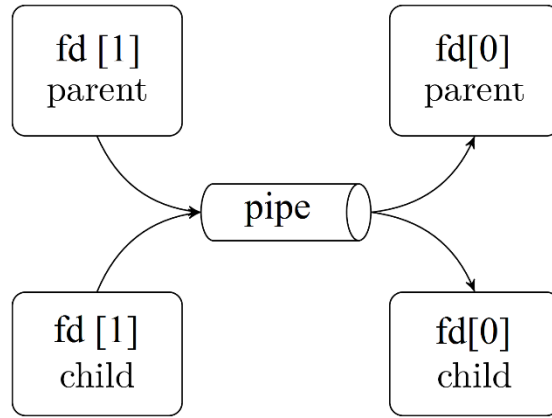
```
write(fd[1], msg, strlen(msg));  
close(fd[1]);  
wait(NULL);  
exit(0); }  
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

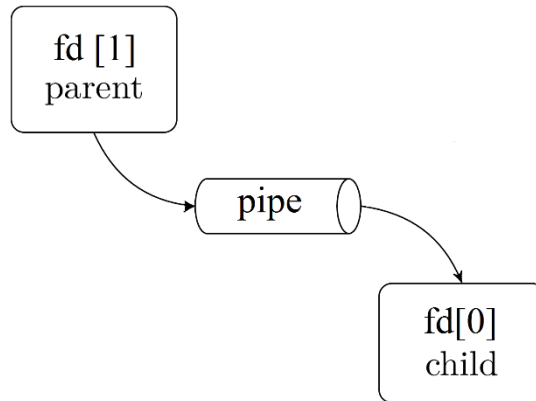
```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$ ./pipeEx2  
Hello world .. Have a nice day!!
```

Ένα σχόλιο σχετικά με τις δύο συναρτήσεις `close` που είναι εκτυπωμένες με κόκκινα μεγάλα και έντονα γράμματα. Όπως είναι γνωστό, η συνάρτηση `fork` πραγματοποιεί κλωνοποίηση της γονικής διεργασίας για να κατασκευάσει τη θυγατρική διεργασία και κατά συνέπεια όπως έχει σχολιαστεί στο οικείο μάθημα, για κάθε μεταβλητή της εφαρμογής υφίστανται δύο αντίγραφα, ένα αντίγραφο στη γονική διεργασία και ένα αντίγραφο στην θυγατρική διεργασία. Αυτό σημαίνει πως ο πίνακας `int fd[2]` δηλαδή οι περιγραφείς αρχείων `fd[0]` και `fd[1]` υπάρχουν και στις δύο διεργασίες και επειδή έχουν τις ίδιες τιμές - αφού μιλάμε για πανομοιότυπα αντίγραφα - δείχνουν στα άκρα του ίδιου αγωγού όπως φαίνεται στο σχήμα που ακολουθεί. Με άλλα λόγια, αμφότερες οι διεργασίες έχουν πρόσβαση σε αμφότερα τα άκρα του αγωγού.





Ωστόσο, η κάθε διεργασία χρειάζεται μόνο τον έναν από αυτούς τους δύο περιγραφείς αρχείων και για το λόγο αυτό καλεί την `close` για να κλείσει αυτόν που δεν χρειάζεται. Ειδικότερα η γονική διεργασία που θα κάνει εγγραφή χρειάζεται μόνο τον `fd[1]` οπότε κλείνει τον `fd[0]`, ενώ η θυγατρική διεργασία που θα κάνει μόνο ανάγνωση χρειάζεται μόνο τον `fd[0]` οπότε κλείνει τον `fd[1]`. Οι δύο συναρτήσεις `close` που είναι εκτυπωμένες με κόκκινα μεγάλα και έντονα γράμματα κάνουν ακριβώς αυτό. Η νέα εικόνα που προκύπτει μετά από το κλείσιμο αυτών των δύο περιγραφέων απεικονίζεται στη συνέχεια.



(Σε μία πιο τεχνική περιγραφή, ο αναγνώστης ενημερώνεται πως ο συγγραφέας έχει ολοκληρώσει τη διαδικασία εάν ανιχνεύσει έναν χαρακτήρα EOF (End Of File). Αλλά για να συμβεί αυτό θα πρέπει να μην υπάρχει ανοικτός κανένας άλλος περιγραφέας που να σχετίζεται με άκρο αγωγού που προορίζεται για εγγραφή).

Δείτε και τη διαφάνεια υπ' αριθμόν 19 της σχετικής παρουσίασης.

### Παράδειγμα 3. Δημιουργία και χρήση αγωγού από τοπολογία πατέρα – παιδιού (Παράδειγμα Β) (αρχείο `pipeEx3.c`).

```
#include <sys/wait.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <errno.h>
```

Σε αυτό το παράδειγμα αρχιτεκτονικής γονικής θυγατρικής διεργασίας η επικοινωνία πραγματοποιείται κατά την αντίστροφη κατεύθυνση σε σχέση με πριν δηλαδή πραγματοποιείται από τη θυγατρική προς τη γονική διεργασία. ειδικότερα η θυγατρική διεργασία ζητά από το χρήστη μέσω ενός μηνύματος να καταχωρήσει κάτι στην οθόνη το οποίο στη συνέχεια μεταβιβάζει στον αγωγό προκειμένου αυτό να διαβαστεί από την γονική διεργασία.

```
int main() {
    int fd[2], errno, count;
    char buffer[1024];
```

Οι διαδικασίες ελέγχου που πραγματοποιούνται (προκειμένου να διαπιστωθεί εάν οι συναρτήσεις `pipe` και `fork` έχουν επιστρέψει αρνητική τιμή) είναι ίδιες με πριν και δεν χρειάζεται να επαναληφθούν εκ νέου ενώ η συμπεριφορά της `fork` και ο τρόπος διάκρισης της γονικής από τη θυγατρική διεργασία θεωρούνται πλέον γνωστά.

```
if (pipe(fd) < 0) {
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-1); }
```

```
pid_t cpid = fork();
```

```
if (cpid < 0) {
    printf("Error Number : %d\n", errno);
    perror("Error Description");
    return (-2); }
```

### Κώδικας θυγατρικής διεργασίας

```
// child process
```

```
if (cpid==0) {
    close(fd[0]);
```

Η θυγατρική διεργασία ζητά από το χρήστη να καταχωρήσει μία συμβολοσειρά από το πληκτρολόγιο την οποία διαβάζει με τη συνάρτηση `gets` και στη συνέχεια εκτυπώνει στην οθόνη με τη συνάρτηση `printf`.

```
printf("Child Process --> Enter an input: ");
fgets(buffer, sizeof(buffer), stdin);
printf("Child process: User Input is %s", buffer);
```

Στη συνέχεια μέσω της συνάρτησης `write` εγγράφει τη συμβολοσειρά στο άκρο του συγγραφέα του αγωγού προκειμένου αυτή να διαβαστεί από τη γονική διεργασία.

```
count = write(fd[1], buffer, strlen(buffer)+1);
exit(0); }
```

### Κώδικας γονικής διεργασίας

```
// parent process
```

```
else {
    close(fd[1]);
```

Η γονική διεργασία με τη σειρά της διαβάζει τη συμβολοσειρά από το άκρο του αναγνώστη και την εκτυπώνει στην οθόνη. Η απλή κλήση της `wait` που υπάρχει στο τέλος, διασφαλίζει πως η γονική διεργασία θα ολοκληρώνεται πάντοτε μετά τον τερματισμό της θυγατρικής διεργασίας.

```
count = read(fd[0], buffer, sizeof(buffer));
printf("Parent process: message is %s", buffer);
wait(NULL); }
return 0; }
```

Παρατηρήστε πως σε αυτό το παράδειγμα οι διεργασίες αν και έχουν κλείσει τους περιγραφείς αρχείου που δεν χρειάζονται, ωστόσο στο τέλος δεν κλείνουν και τους περιγραφείς αρχείου που έχουν χρησιμοποιήσει, κάτι που έγινε στο προηγούμενο παράδειγμα. Παρατηρήστε πως αυτή η παράλειψη δεν δημιούργησε κανένα πρόβλημα στην εκτέλεση του κώδικα. Ωστόσο, γενικά, δεν είναι καλό για μία διεργασία να αφήνει ανοιχτά αρχεία κατά τον τερματισμό της και για το

λόγο αυτό τα άκρα του αγωγού που χρησιμοποιήθηκαν θα πρέπει να κλείσουν όπως κάναμε και πριν. Προσθέστε λοιπόν μόνοι σας τον αναγκαίο κώδικα.

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$ ./pipeEx3
Child Process --> Enter an input: Hello, my name is Athanasios
Child process: User Input is Hello, my name is Athanasios
Parent process: message is Hello, my name is Athanasios
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$
```

Παράδειγμα 4. Δημιουργία και χρήση αγωγού μεταξύ θυγατρικών διεργασιών (αρχείο pipeEx4.c).

Αυτό το πολύ ενδιαφέρον παράδειγμα κώδικα προσομοιώνει τον τρόπο με τον οποίο χρησιμοποιούνται οι αγωγοί από το φλοιό του λειτουργικού συστήματος. Ας υποθέσουμε, για παράδειγμα, ότι θέλουμε να εκτελέσουμε την εντολή

```
ls -l <directory name> | grep <string>
```

όπου <directory name> ένα όνομα καταλόγου και <string> μία συμβολοσειρά. Όπως είναι γνωστό από τη βασική θεωρία, αυτός ο συνδυασμός των εντολών ls και grep, εκτυπώνει τα ονόματα των αρχείων που βρίσκονται στον κατάλογο που έχει οριστεί και περιέχουν την εν λόγω συμβολοσειρά, όπως απεικονίζεται στο επόμενο παράδειγμα (η τελεία που χρησιμοποιείται στην κλήση της ls -l περιγράφει τον τρέχοντα κατάλογο).

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$ ls
pipeEx1  pipeEx2  pipeEx3  pipeEx3a.o  pipeEx4  side1  side2
pipeEx1.c  pipeEx2.c  pipeEx3a  pipeEx3.c  pipeEx4.c  side1.c  side2.c
pipeEx1.o  pipeEx2.o  pipeEx3a.c  pipeEx3.o  pipeEx4.o  side1.o  side2.o
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$ ls -l . | grep side
-rwxrwxrwx 1 root root 17032 0κτ  3 19:55 side1
-rwxrwxrwx 1 root root  1100 0κτ  3 19:55 side1.c
-rwxrwxrwx 1 root root  2440 0κτ  3 19:55 side1.o
-rwxrwxrwx 1 root root 17032 0κτ  3 19:55 side2
-rwxrwxrwx 1 root root  1009 0κτ  3 19:55 side2.c
-rwxrwxrwx 1 root root  2440 0κτ  3 19:55 side2.o
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$
```

Προκειμένου ο φλοιός να υλοποιήσει την παραπάνω αλληλουχία εντολών, δημιουργεί δύο διεργασίες οι οποίες χρησιμοποιούν έναν αγωγό με τον γνωστό πλέον τρόπο και αναθέτει σε αυτές τις δύο διεργασίες την εκτέλεση των συνεργαζόμενων εντολών. Δηλαδή, στην πρώτη θυγατρική διεργασία θα αναθέσει την εκτέλεση της εντολής ls, ενώ στη δεύτερη θυγατρική διεργασία θα αναθέσει την εκτέλεση της εντολής grep. Οι δύο αυτές εντολές θα εκτελεστούν η καθεμία με το δικό της όρισμα και στη συνέχεια μέσω του αγωγού θα επικοινωνήσουν μεταξύ τους οδηγώντας τελικά στο επιθυμητό αποτέλεσμα. Αυτή ακριβώς τη διαδικασία προσομοιώνει το παράδειγμα που ακολουθεί.

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
```

```
int main(int argc, char *argv[]) {
    int pid, pid_ls, pid_grep, fd[2];
```

Αρχικά πραγματοποιούμε ως συνήθως το γνωστό έλεγχο σωστής χρήσης της εφαρμογής, η οποία για να λειτουργήσει σωστά θα πρέπει να ορίσουμε ένα όνομα καταλόγου και μία συμβολοσειρά. Με άλλα λόγια θα πρέπει να καταχωρήσουμε στη γραμμή εντολών τρεις συμβολοσειρές: το όνομα της εφαρμογής και τα δύο όρισματά της. Εάν λοιπόν η τιμή του ορίσματος argc δεν είναι ίση με 3, αυτό σημαίνει όπως το πρόγραμμα δεν καλείται με το σωστό τρόπο, οπότε εκτυπώνει ένα

ενημερωτικό μήνυμα και τερματίζει τη λειτουργία του. Από την άλλη πλευρά, εάν η εφαρμογή κληθεί σωστά, τότε το όνομα του καταλόγου θα βρίσκεται αποθηκευμένο στη συμβολοσειρά `argv[1]`, ενώ η δεύτερη συμβολοσειρά θα βρίσκεται αποθηκευμένη στη συμβολοσειρά `argv[2]`. Αυτή η πληροφορία χρειάζεται προκειμένου να γίνει κατανοητός ο κώδικας που ακολουθεί.

```
if (argc != 3) {
    printf("Usage: pipeEx4 dirname string\n");
    return (-1); }

printf("Parent process: Grepping %s for %s\n", argv[1], argv[2]);
```

Στο σημείο αυτό καλείται η συνάρτηση `pipe` για να δημιουργήσει τους περιγραφείς αρχείων για το άκρο ανάγνωσης και το άκρο εγγραφής του αγωγού. Εάν η συνάρτηση επιστρέψει την τιμή `-1`, αυτό σημαίνει πως η δημιουργία του αγωγού δεν κατέστη δυνατή για κάποιο λόγο και το πρόγραμμα τερματίζεται, αφού δεν είναι δυνατόν να εκτελεστεί χωρίς τον αγωγό.

```
if (pipe(fd)==-1) {
    printf("Parent process: Failed to create pipe\n");
    return (-2); }
```

Στο σημείο αυτό καλείται η πρώτη fork για να δημιουργήσει την πρώτη θυγατρική διεργασία στην οποία θα ανατεθεί η εκτέλεση της εντολής `grep`. Εάν η `fork` επιστρέψει αρνητική τιμή, αυτό σημαίνει πως η διεργασία δεν δημιουργήθηκε και το πρόγραμμα ολοκληρώνεται χωρίς επιτυχία, ενώ στην αντίθετη περίπτωση η διεργασία δημιουργείται και η εφαρμογή συνεχίζει τη λειτουργία της.

```
// Fork a process to run grep

pid_grep = fork();
if (pid_grep == -1) {
    printf("Parent process: Could not fork process to run grep\n");
    return (-3); }
else if (pid_grep==0) {

    printf("Child process 1: grep child will now run\n");
```

Στο σημείο αυτό αντί να δουλέψουμε με το συνήθη τρόπο, καλούμε τη συνάρτηση `dup2` (έτσι ώστε να έρθουμε σε επαφή με όσο το δυνατό περισσότερες αναρτήσεις). Η συνάρτηση `dup2` (από τη λέξη `duplicate` → αντιγράφο, αναπαράγω) δέχεται ως όρισμα έναν περιγραφέα αρχείου και μία τιμή και δημιουργεί ένα νέο αντίγραφο αυτού του περιγραφέα στο οποίο εκχωρεί την καθοριζόμενη τιμή. Μετά τη δημιουργία αυτού του δεύτερου περιγραφέα αρχείου, οι δύο περιγραφείς είναι εντελώς ισοδύναμοι και μπορούν να χρησιμοποιηθούν ο ένας τη θέση του άλλου. Στον κώδικα του παραδείγματος, ως τιμή για τον νέο περιγραφέα, ο οποίος αποτελεί αντίγραφο του `fd[0]`, ορίζεται η τιμή `STDIN_FILENO` η οποία περιγράφει την προεπιλεγμένη είσοδο, που είναι το πληκτρολόγιο. Από τη στιγμή που έχουμε δημιουργήσει αντίγραφο του περιγραφέα `fd[0]`, μπορούμε να τον κλείσουμε, αφού πλέον δεν χρειαζόμαστε άλλο, ενώ μαζί με αυτόν κλείνουμε και τον περιγραφέα `fd[1]`, για το λόγο που εξηγήσαμε προηγουμένως. Αυτές οι διαδικασίες πραγματοποιούνται από τις δύο συναρτήσεις `close` που ακολουθούν την κλήση της `dup2`.

```
// Set fd[0] (stdin) to the read end of the pipe

if (dup2 (fd[0], STDIN_FILENO) == -1) {
    printf("Child process 1: grep dup2 failed\n");
    return (-4); }

// Close the pipe now that we've duplicated it
close(fd[0]);
close(fd[1]);
```

Το μόνο που έμεινε στο σημείο αυτό, είναι να αναθέσουμε στην θυγατρική διεργασία που δημιουργήσαμε, να εκτελέσει την εντολή `grep`. Για να το κάνουμε αυτό καλούμε κάποια από τις συναρτήσεις της οικογένειας `exec`. Στο παράδειγμα του κώδικα καλείται η `execv`, στην οποία τα ορίσματα της εντολής προς εκτέλεση δεν διαβιβάζονται το ένα μετά το άλλο υπό τη μορφή λίστας, όπως συμβαίνει με την `execl`, αλλά καταχωρούνται πρώτα σε ένα πίνακα συμβολοσειρών (στο παράδειγμά μας τον πίνακα `new_argv`) και περνάμε ως όρισμα στη συνάρτηση, αυτόν τον πίνακα. Στην πραγματικότητα, η συνάρτηση που καλείται σε αυτό το σημείο, δεν είναι η απλή `execv` αλλά η `execve`, η οποία παίρνει ένα επιπλέον όρισμα που περιέχει μεταβλητές περιβάλλοντος. Αυτές οι μεταβλητές καταχωρούνται σε ένα άλλο πίνακα συμβολοσειρών με όνομα `envp`. Είναι προφανές, πως από τη στιγμή που μπορούμε να εκτελέσουμε μία εντολή του λειτουργικού συστήματος ορίζοντας για το σκοπό αυτό τις κατάλληλες σε κάθε περίπτωση μεταβλητές περιβάλλοντος, θα πρέπει αυτή η δυνατότητα να προσφέρεται και από τις συναρτήσεις `exec` και εδώ επιδεικνύεται ένας τρόπος με τον οποίο γίνεται αυτό. Θυμηθείτε πως όταν καλείται η συνάρτηση `exec` η (θυγατρική στην προκειμένη περίπτωση) διεργασία που την κάλεσε, παύει πλέον να υφίσταται, αφού αντικαθίσταται στη μνήμη από τη διεργασία που δημιουργεί η εντολή που καλείται από την `exec` και η οποία στην προκειμένη περίπτωση, είναι η εντολή `grep`.

```
// Setup the arguments/environment to call
char * new_argv[] = { "/bin/grep", argv[2], 0 };
char * envp[] = { "HOME=/", "PATH=/bin:/usr/bin", "USER=brandon", 0 };
// Call execve(2) which will replace the executable image of this process
execve(new_argv[0], &new_argv[0], envp);
// Execution will never continue in this process unless execve returns
// because of an error
printf("Child process 1: Oops, grep failed!\n");
return (-5); }
```

Στο σημείο αυτό καλείται η δεύτερη `fork` για να δημιουργήσει τη δεύτερη θυγατρική διεργασία στην οποία θα ανατεθεί η εκτέλεση της εντολής `ls -l`. Ο κώδικας είναι ακριβώς ίδιος με πριν και οτιδήποτε έχει αναφερθεί προηγουμένως, ισχύει αυτούσιο ως έχει.

```
// Fork a process to run ls
pid_ls = fork();
if (pid_ls == -1) {
    printf("Parent Process: Could not fork process to run ls\n");
    return (-6); }
else if (pid_ls == 0) {
    printf("Child process 2: ls child will now run\n");
    printf("-----\n");
    // Set fd[1] (stdout) to the write end of the pipe
    if (dup2(fd[1], STDOUT_FILENO) == -1) {
        fprintf(stderr, "ls dup2 failed\n");
        return (-7); }
    // Close the pipe now that we've duplicated it
    close(fd[0]);
    close(fd[1]);
    // Setup the arguments/environment to call
    char *new_argv[] = { "/bin/ls", "-la", argv[1], 0 };
    char *envp[] = { "HOME=/", "PATH=/bin:/usr/bin", "USER=brandon", 0 };
    // Call execve(2) which will replace the executable image of this process
    execve(new_argv[0], &new_argv[0], envp);
    // Execution will never continue in this process unless execve returns
    // because of an error
    fprintf(stderr, "child: Oops, ls failed!\n");
    return (-8); }
```

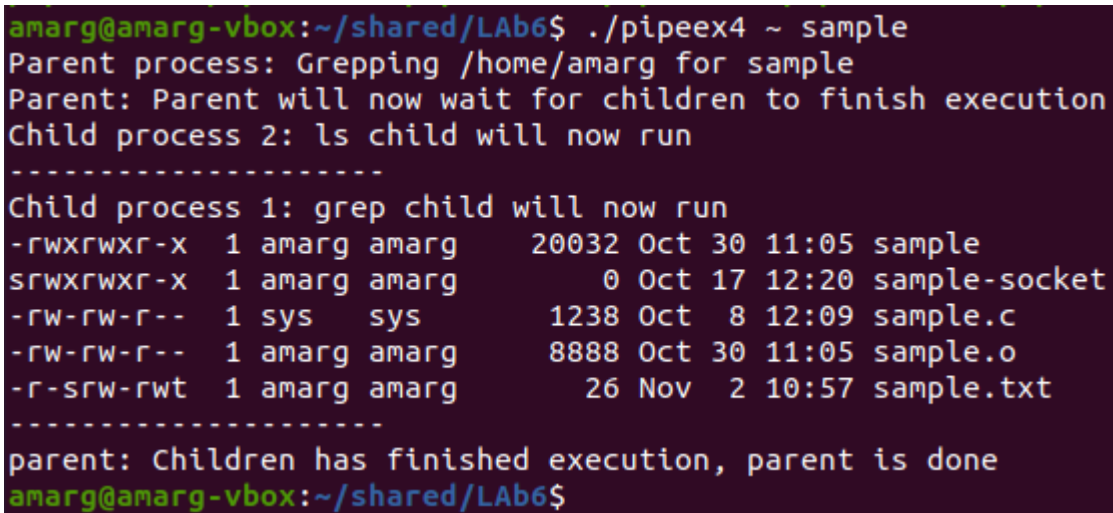
Από το σημείο αυτό και κάτω, εκτελείται ο κώδικας της γονικής διεργασίας. Η γονική διεργασία δεν συμμετέχει στη λειτουργία του αγωγού - το μόνο που κάνει είναι να δημιουργήσει τις θυγατρικές διεργασίες οι οποίες και θα χρησιμοποιήσουν τον αγωγό - και για το λόγο αυτό κλείνει τους δύο περιγραφείς αρχείων, αφού δεν τους χρειάζεται.



Ουσιαστικά, το μόνο που κάνει η γονική διεργασία, είναι να καλέσει τη συνάρτηση `wait` για να αναμένει την ολοκλήρωση των θυγατρικών διεργασιών και να ολοκληρωθεί μετά από αυτές, ενώ εκτυπώνει και κάποια ενημερωτικά μηνύματα.

```
// Parent doesn't need the pipes
close(fd[0]);
close(fd[1]);
printf("Parent: Parent will now wait for children to finish execution\n");
// Wait for all children to finish
while (wait(NULL) > 0);
printf("-----\n");
printf("parent: Children has finished execution, parent is done\n");
return 0; }
```

Παράδειγμα εκτέλεσης της εφαρμογής, ακολουθεί στη συνέχεια. Η εφαρμογή δέχεται ως όρισμα τον προσωπικό κατάλογο του χρήστη και τη συμβολοσειρά `sample` και επιστρέφει όσα αρχεία περιέχουν στο όνομά τους αυτή τη συμβολοσειρά.



```
amarg@amarg-vbox:~/shared/LAb6$ ./pipeex4 ~ sample
Parent process: Grepping /home/amarg for sample
Parent: Parent will now wait for children to finish execution
Child process 2: ls child will now run
-----
Child process 1: grep child will now run
-rwxrwxr-x  1 amarg amarg   20032 Oct 30 11:05 sample
srwxrwxr-x  1 amarg amarg      0 Oct 17 12:20 sample-socket
-rw-rw-r--  1 sys   sys     1238 Oct  8 12:09 sample.c
-rw-rw-r--  1 amarg amarg   8888 Oct 30 11:05 sample.o
-r-srw-rwt  1 amarg amarg     26 Nov  2 10:57 sample.txt
-----
parent: Children has finished execution, parent is done
amarg@amarg-vbox:~/shared/LAb6$
```

## Παράδειγμα 5. Παράδειγμα δημιουργίας επώνυμου αγωγού

Το τελευταίο παράδειγμα του σημερινού εργαστηρίου, αποτελεί παράδειγμα χρήσης επωνύμων αγωγών, οι οποίοι περιγράφονται από πραγματικά αρχεία του συστήματος, αποθηκεύονται στο σκληρό δίσκο και επιτρέπουν την επικοινωνία εντελώς ανεξάρτητων μεταξύ τους διεργασιών και όχι μόνο διεργασιών που σχετίζονται με σχέση γονέα - παιδιού. Οι δύο αυτές διεργασίες χαρακτηρίζονται η καθεμία από το δικό της πηγαίο κώδικα και κατά συνέπεια η καθεμία διαθέτει το δικό της εκτελέσιμο αρχείο, ενώ επικοινωνούν μεταξύ τους μέσω του επώνυμου αγωγού, εκτελούμενη η καθεμία από το δικό της ξεχωριστό τερματικό. Αυτή η κατάσταση επιδεικνύεται στο επόμενο παράδειγμα.

Στο επόμενο παράδειγμα οι δύο διεργασίες χρησιμοποιούν ως επώνυμο αγωγό το ίδιο αρχείο του συστήματος (το αρχείο `/tmp/myfifo`) και ως εκ τούτου θα πρέπει αμφότερες να γνωρίζουν πού βρίσκεται, έτσι ώστε να δηλώσουν τη διαδρομή του. Παρατηρήστε πως το αρχείο αυτό δημιουργείται στον κατάλογο `/tmp` και ως εκ τούτου αποτελεί προσωρινό βοηθητικό αρχείο, το οποίο μπορεί να διαγραφεί μετά την ολοκλήρωση της εκτέλεσης των δύο διεργασιών, αφού δεν χρειάζεται πλέον.

### Εφαρμογή 1 (αρχείο `side1.c`)

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/stat.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
```

```
int main() {  
    int fd;  
  
    // FIFO file path  
    char * myfifo = "/tmp/myfifo";
```

Η εφαρμογή side1 δημιουργεί το αρχείο FIFO στη θέση /tmp/myfifo με δικαιώματα πρόσβασης 666.

```
// Creating the named file(FIFO) → mkfifo (<pathname>, <permission>)  
mkfifo (myfifo, 0666);  
  
char arr1[80], arr2[80];
```

Αυτός ο επαναληπτικός βρόχος λειτουργεί συνεχώς μέχρι η λειτουργία του να τερματιστεί από το χρήστη

```
while (1) {
```

Σε κάθε κύκλο επανάληψης

### ΑΡΧΙΚΑ ΠΡΑΓΜΑΤΟΠΟΙΟΥΜΕ ΔΙΑΔΙΚΑΣΙΑ ΕΓΓΡΑΦΗΣ

Ανοίγουμε τον επώνυμο αγωγό σε κατάσταση μόνο εγγραφής (O\_WRONLY)

```
// Open FIFO for write only  
fd = open (myfifo, O_WRONLY);
```

Διαβάζουμε από το πληκτρολόγιο μία συμβολοσειρά με μέγιστο μήκος 80 χαρακτήρες που καταχωρείται από το χρήστη.

```
// Take an input arr2 from user.  
// 80 is maximum length  
fgets (arr2, 80, stdin);
```

Εγγράφουμε αυτή τη συμβολοσειρά στο αρχείο το επώνυμο αγωγού και στη συνέχεια το κλείνουμε.

```
// Write the input arr2 on FIFO and close it  
write (fd, arr2, strlen(arr2)+1);  
close (fd);
```

### ΣΤΗ ΣΥΝΕΧΕΙΑ ΠΡΑΓΜΑΤΟΠΟΙΟΥΜΕ ΔΙΑΔΙΚΑΣΙΑ ΑΝΑΓΝΩΣΗΣ

Ανοίγουμε τον επώνυμο αγωγό σε κατάσταση μόνο ανάγνωσης (O\_RDONLY)

```
// Open FIFO for Read only  
fd = open (myfifo, O_RDONLY);
```

Διαβάζουμε από το αρχείο του επώνυμο αγωγού τη συμβολοσειρά που έχει εγγράψει η άλλη διεργασία, εκτυπώνουμε τη συμβολοσειρά στην οθόνη του τερματικού μας και στη συνέχεια κλείνουμε τον αγωγό.

```
// Read from FIFO  
read (fd, arr1, sizeof(arr1));  
// Print the read message  
Printf ("User2: %s\n", arr1);  
  
close(fd); }  
return 0; }
```

## Εφαρμογή 2 (αρχείο side2.c)

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <fcntl.h>
#include <sys/stat.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
```

```
int main() {
    int fd1;
```

Η εφαρμογή side2 δημιουργεί το αρχείο FIFO στη θέση /tmp/myfifo με δικαιώματα πρόσβασης 666.

```
// FIFO file path
char * myfifo = "/tmp/myfifo";

// Creating the named file(FIFO) → mkfifo (<pathname>,<permission>)

mkfifo(myfifo, 0666);

char str1[80], str2[80];
```

Αυτός ο επαναληπτικός βρόχος λειτουργεί συνεχώς μέχρι η λειτουργία του να τερματιστεί από το χρήστη

```
while (1) {
```

### ΑΡΧΙΚΑ ΠΡΑΓΜΑΤΟΠΟΙΟΥΜΕ ΔΙΑΔΙΚΑΣΙΑ ΑΝΑΓΝΩΣΗΣ

Ανοίγουμε τον επώνυμο αγωγό σε κατάσταση μόνο ανάγνωσης (O\_RDONLY)

```
// First open in read only and read
fd1 = open (myfifo,O_RDONLY);
```

Διαβάζουμε από το αρχείο του επώνυμου αγωγού τη συμβολοσειρά που έχει εγγράψει η άλλη διεργασία, εκτυπώνουμε τη συμβολοσειρά στην οθόνη του τερματικού μας και στη συνέχεια κλείνουμε τον αγωγό.

```
read (fd1, str1, 80);

// Print the read string and close
printf("User1: %s\n", str1);

close(fd1);
```

### ΣΤΗ ΣΥΝΕΧΕΙΑ ΠΡΑΓΜΑΤΟΠΟΙΟΥΜΕ ΔΙΑΔΙΚΑΣΙΑ ΕΓΓΡΑΦΗΣ

Ανοίγουμε τον επώνυμο αγωγό σε κατάσταση μόνο εγγραφής (O\_WRONLY)

```
// Now open in write mode and write string taken from user.
fd1 = open(myfifo,O_WRONLY);
```

Διαβάζουμε από το πληκτρολόγιο μία συμβολοσειρά με μέγιστο μήκος 80 χαρακτήρες που καταχωρείται από το χρήστη.

```
fgets(str2, 80, stdin);
```

Εγγράφουμε αυτή τη συμβολοσειρά στο αρχείο το επώνυμου αγωγού και στη συνέχεια το κλείνουμε.

```
write (fd1, str2, strlen(str2)+1);
close(fd1); }
return 0; }
```

Παρατηρήστε πως οι δύο διεργασίες είναι παρόμοιες, αλλά η μία πραγματοποιεί την αντίστροφη λειτουργία της άλλης: ενώ η πρώτη διεργασία πραγματοποιεί πρώτα εγγραφή και μετά ανάγνωση, η δεύτερη διεργασία πραγματοποιεί πρώτα ανάγνωση και μετά εγγραφή. Για την εκτέλεση της εφαρμογής θα πρέπει να μεταγλωττιστούν οι δύο διεργασίες ξεχωριστά, η μία μετά την άλλη, να δημιουργηθούν τα δύο εκτελέσιμα αρχεία και στη συνέχεια να εκτελέσουν τον δικό του κώδικα το καθένα και από το δικό του τερματικό. Η λειτουργία της εφαρμογής απαιτεί την καταχώρηση ενός μηνύματος πρώτα από τη διεργασία 1. Αυτό το μήνυμα θα εμφανιστεί στο τερματικό της διεργασίας 2, η οποία στη συνέχεια μπορεί να καταχωρήσει το δικό της μήνυμα, το οποίο θα εμφανιστεί με τη σειρά του στο τερματικό της διεργασίας 1. Με τον τρόπο αυτό, οι δύο διεργασίες ανταλλάσσουν μηνύματα μεταξύ τους, προσομοιώνοντας τη λειτουργία ενός chat και για όσο χρονικό διάστημα ο χρήστης επιθυμεί κάτι τέτοιο, διότι ο επαναληπτικός βρόχος εκτελείται συνεχώς και επ' άπειρον. Για να ολοκληρωθεί η εφαρμογή, θα πρέπει ο χρήστης να πατήσει σε αμφότερα τα τερματικά τον συνδυασμό πλήκτρων Ctrl-C. Παράδειγμα εξόδου αυτής της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$ ./side1
Hey !! Do you want to play math?
User2: Sure, why not ...

1+1 = ?
User2: 2

2+4 = ?
User2: 6

5 + 5 10?
User2: You answered !! 10

no !!! 55 !! looser ...
User2: bye bye :-(

bye !! lol
^C
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab6$
```

```
amarg@amarg-vbox:~/shared/LAb6$ ./side2
User1: Hey !! Do you want to play math?

Sure, why not ...
User1: 1+1 = ?

2
User1: 2+4 = ?

6
User1: 5 + 5 10?

You answered !! 10
User1: no !!! 55 !! looser ...

bye bye :-(
User1: bye !! lol

^C
amarg@amarg-vbox:~/shared/LAb6$
```

## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 7

### Σήματα

Να πληκτρολογηθεί και να εκτελεστεί ο κώδικας των επόμενων παραδειγμάτων που επιδεικνύουν τη χρήση των σημάτων ως μέσο επικοινωνία μεταξύ διεργασιών.

**Παράδειγμα 1.** Σύλληψη του σήματος SIGINT (αρχείο sigExample1.c).

```
#include<stdio.h>
#include<signal.h>
#include<unistd.h>
#include <stdlib.h>
```

Ο χειριστής του σήματος SIGINT το μόνο που κάνει είναι να εκτυπώσει απλά ένα ενημερωτικό μήνυμα ότι το εν λόγω σήμα έχει παραληφθεί. Με άλλα λόγια τροποποιείται η προεπιλεγμένη συμπεριφορά σύμφωνα με την οποία η παραλαβή αυτού του σήματος προκαλεί τη διακοπή της διεργασίας.

```
void sig_handler(int signo) {
    if (signo == SIGINT)
        printf("received SIGINT\n"); }
```

```
int main(void) {
```

Η συνάρτηση signal συσχετίζει το σήμα SIGINT με το χειριστή handler και σε περίπτωση που αυτό δεν συμβεί επιστρέφει τον κωδικό σφάλματος SIG\_ERR.

```
    if (signal(SIGINT, sig_handler) == SIG_ERR)
        printf("\n can't catch SIGINT\n");
    // A long long wait so that we can easily
    // issue a signal to this process
```

Η ανταλλαγή σημάτων ανάμεσα στις διεργασίες είναι ταχύτατη και πραγματοποιείται σε απειροελάχιστο χρονικό διάστημα για τα δεδομένα του χρήστη. Προκειμένου να είναι δυνατή η αποστολή ενός σήματος από το χρήστη στη διεργασία, εκτελούμε ένα βρόχο με άπειρες επαναλήψεις έτσι ώστε να διασφαλίσουμε ότι η διεργασία θα συλλάβει το σήμα που απέστειλε ο χρήστης. Το σήμα SIGINT δεν προκαλεί τη διακοπή της διεργασίας αφού ο χειριστής handler απλά εκτυπώνει ένα μήνυμα και ο μοναδικός τρόπος για να συμβεί αυτό είναι να ανοίξουμε ένα τερματικό, να προσδιορίσουμε τον κωδικό της διεργασίας με την ps και να της στείλουμε το σήμα SIGKILL (9) (ανοίξτε λοιπόν ένα δεύτερο terminal, εκτελέστε την εντολή ps -x για να βρείτε το PID της διεργασίας και μετά τερματίστε την με την εντολή kill -9 PID – δείτε την έξοδο που ακκολουθεί).

```
while(1)
    sleep(1);
return 0; }
```

Αυτή η συμπεριφορά επιδεικνύεται στη συνέχεια.

The screenshot shows a terminal window with a process list on the left and the execution of a program on the right. The process list shows three processes: 60781 pts/2 Ss 0:00 bash, 60812 pts/1 S+ 0:00 ./sigExample1, and 60816 pts/2 R+ 0:00 ps -x. The terminal output shows the execution of ./sigExample1, which prints '^Creceived SIGINT' five times, followed by 'Killed' and the prompt 'amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7\$'. A red arrow points from the PID 60812 in the process list to the 'kill -9 60812' command in the terminal. Another red arrow points from the 'Killed' output to the 'ps -x' command in the process list.

```
60781 pts/2 Ss 0:00 bash
60812 pts/1 S+ 0:00 ./sigExample1
60816 pts/2 R+ 0:00 ps -x
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$ kill -9 60812
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$ ./sigExample1
^Creceived SIGINT
^Creceived SIGINT
^Creceived SIGINT
^Creceived SIGINT
^Creceived SIGINT
Killed
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$
```



## Παράδειγμα 2. Αδυναμία σύλληψης των σημάτων SIGKILL και SIGSTOP (αρχείο sigExample2.c).

```
#include<stdio.h>
#include<signal.h>
#include<unistd.h>
#include <stdlib.h>
```

Σε αυτό το παράδειγμα επιδεικνύεται ένα ενδιαφέρον χαρακτηριστικό του λειτουργικού συστήματος, σύμφωνα με το οποίο τα σήματα SIGKILL και SIGSTOP δεν μπορούν να υποστούν χειρισμό από το χρήστη (υπό την έννοια πως δεν μπορεί να μεταβληθεί η προεπιλεγμένη συμπεριφορά τους), παρά μόνο από τον πυρήνα. Αυτό γίνεται διότι αυτά τα σήματα επιτρέπουν τον βίαιο τερματισμό μιας διεργασίας η οποία για κάποιο λόγο έχει σταματήσει να αποκρίνεται. Δεν είναι δύσκολο να γίνει αντιληπτό πως εάν αναθέσουμε στη διεργασία το χειρισμό αυτών των δύο σημάτων και η διεργασία σταματήσει να αποκρίνεται τότε δεν υπάρχει κανένας τρόπος για να τερματιστεί.

Ο χειριστής των σημάτων SIGKILL και SIGSTOP το μόνο που κάνει για το καθένα από αυτά, είναι να εκτυπώσει απλά ένα ενημερωτικό μήνυμα ότι το εν λόγω σήμα έχει παραληφθεί. Με άλλα λόγια τροποποιείται η προεπιλεγμένη συμπεριφορά σύμφωνα με την οποία η παραλαβή αυτού του σήματος προκαλεί τον απότομο τερματισμό της διεργασίας.

```
void sig_handler(int signo) {
    if (signo == SIGKILL)
        printf("received SIGKILL\n");
    if (signo == SIGSTOP)
        printf("received SIGSTOP\n"); }

int main(void) {
```

Το γεγονός πως το λειτουργικό σύστημα δεν επιτρέπει το χειρισμό των δύο αυτών σημάτων από τη διεργασία, παρουσιάζεται στην πράξη ελέγχοντας τον κωδικό επιστροφή της συνάρτησης signal. Εάν αυτός ο κωδικός είναι ίσος με SIG\_ERR, αυτό σημαίνει πως δεν κατέστη δυνατή η συσχέτιση του καθενός από αυτά τα σήματα με την αντίστοιχη συνάρτηση χειρισμού, επειδή πολύ απλά το λειτουργικό σύστημα απαγόρευσε την πραγματοποίηση αυτής της συσχέτισης. Η εκτέλεση του κώδικα αποκαλύπτει πώς τα πράγματα είναι όντως έτσι. Τα δύο λοιπόν αυτά σήματα, δεν μπορούν να εκχωρηθούν για χειρισμό στις διεργασίες του χρήστη, αφού αυτό αποτελεί καθήκον του πυρήνα και μόνο του πυρήνα.

```
    if (signal(SIGKILL, sig_handler) == SIG_ERR)
        printf("\ncan't catch SIGKILL\n");
    if (signal(SIGSTOP, sig_handler) == SIG_ERR)
        printf("\ncan't catch SIGSTOP\n");
    // A long long wait so that we can easily
    // issue a signal to this process
```

Όπως έχει ήδη αναφερθεί, η ανταλλαγή σημάτων ανάμεσα στις διεργασίες είναι ταχύτατη και πραγματοποιείται σε απειροελάχιστο χρονικό διάστημα και για το λόγο αυτό, όπως και πριν προκειμένου να είναι δυνατή η αποστολή ενός σήματος από το χρήστη στη διεργασία, εκτελούμε ένα βρόχο με άπειρες επαναλήψεις έτσι ώστε να διασφαλίσουμε ότι η διεργασία θα συλλάβει το σήμα που απέστειλε ο χρήστης.

```
while(1)
    sleep(1);
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Η εφαρμογή όπως και πριν τερματίζεται με την εντολή `kill -9 PID` όπου `PID` ο κωδικός της διεργασίας που μπορεί να βρεθεί με την εντολή `ps -x`. Ωστόσο, τώρα μπορούμε να χρησιμοποιήσουμε και το συνδυασμό `Ctrl-C` αφού δεν τροποποιήσαμε τη συμπεριφορά της διεργασίας όταν δέχεται το σήμα `SIGINT`.

```
59216 pts/0    Ss+  0:00  bash
59697 ?        Sl   0:08  /snap/snap-store/481/usr
60537 pts/1    Ss   0:00  bash
61270 pts/1    S+   0:00  ./sigExample2
61278 pts/2    Ss   0:00  bash
61289 pts/2    R+   0:00  ps -x
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$ kill -9 61270
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$ ./sigExample2
can't catch SIGKILL
can't catch SIGSTOP
Killed
amarg@amarg-vbox:~/shared/Lab7$
```

### Παράδειγμα 3. Τα σήματα γενικής χρήσεως `SIGUSR1` και `SIGUSR2` (αρχείο `sigExample3.c`).

Αυτό το παράδειγμα επιδεικνύει τη χρήση των σημάτων `SIGUSR1` και `SIGUSR2` τα οποία είναι γενικής χρήσεως και μπορούν να χρησιμοποιηθούν για να καλύψουν τις υφιστάμενες σε κάθε περίπτωση ανάγκης του χρήστη. Στο απλό παράδειγμα που ακολουθεί, ο χρήστης εκτελεί την εφαρμογή `sigExample3` με το γνωστό τρόπο. Στη συνέχεια ανοίγει ένα δεύτερο τερματικό, βρίσκει το `process ID` της διεργασίας με την εντολή `ps -x` και κατόπιν χρησιμοποιώντας την εντολή `kill`, αποστέλει στη διεργασία τα δύο παραπάνω σήματα. Αυτά τα δύο σήματα έχουν συσχετιστεί με την ίδια συνάρτηση χειρισμού, η οποία όταν καλείται κατά την λήψη του σήματος, απλά εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα σύμφωνα με το οποίο τα σήματα παρελήφθησαν.

```
#include<stdio.h>
#include<signal.h>
#include<unistd.h>
#include <stdlib.h>
```

#### Ο χειριστής των σημάτων `SIGUSR1` και `SIGUSR2`

```
void sig_handler(int signo) {
    if (signo == SIGUSR1)
        printf("received USR1\n");
    if (signo == SIGUSR2)
        printf("received USR2\n"); }
}
```

Η συνάρτηση `signal` συσχετίζει τα σήματα `SIGUSR1` και `SIGUSR2` με το χειριστή `handler` και σε περίπτωση που αυτό δεν συμβεί επιστρέφει τον κωδικό σφάλματος `SIG_ERR`.

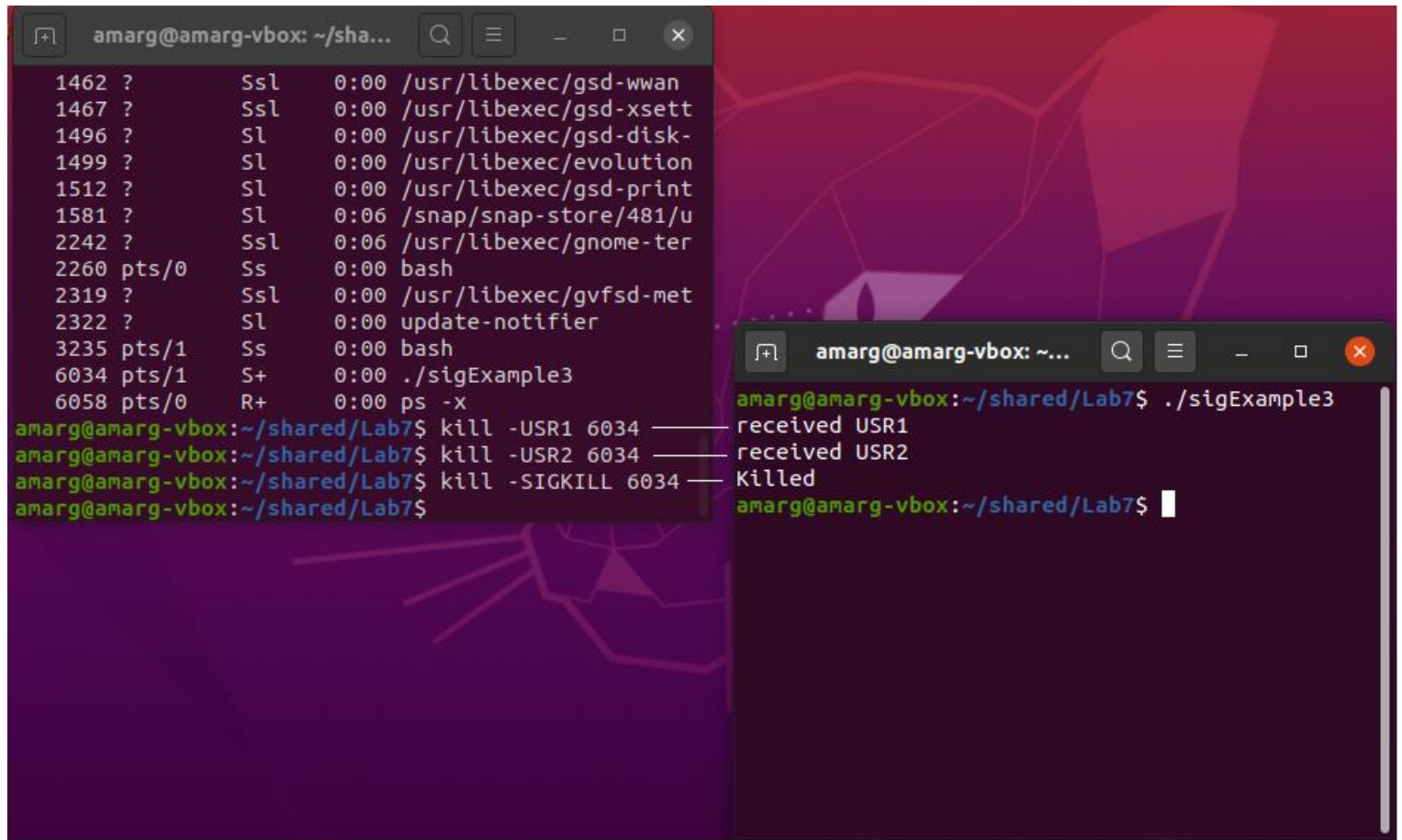
```
int main(void) {
    if (signal(SIGUSR1, sig_handler) == SIG_ERR)
        printf("\ncan't catch USR1\n");
    if (signal(SIGUSR2, sig_handler) == SIG_ERR)
        printf("\ncan't catch USR2\n");

    // A long long wait so that we can easily
    // issue a signal to this process
```

Όπως και προηγουμένως μετά τα παραπάνω εκτελούμε ένα βρόχο με άπειρες επαναλήψεις έτσι ώστε να διασφαλίσουμε ότι η διεργασία θα συλλάβει το σήμα που απέστειλε ο χρήστης

```
while(1)
    sleep(1);
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.



Παράδειγμα 4. Ανταλλαγή σήματος μεταξύ γονικής και θυγατρικής διεργασίας – Παράδειγμα Α (αρχείο sigExample4.c).

```
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
```

Αυτό το απλό παράδειγμα περιλαμβάνει τη χρήση μιας γονικής και μία θυγατρικής διεργασίας. Η γονική διεργασία δημιουργεί τη θυγατρική διεργασία καλώντας τη συνάρτηση fork και στη συνέχεια της αποστέλλει διαδοχικά τα σήματα SIGHUP, SIGINT και SIGQUIT. Στην προκειμένη περίπτωση υπάρχουν τρεις διεργασίες χειρισμού, μία διεργασία για κάθε σήμα, οι οποίες απλά εκτυπώνουν ένα ενημερωτικό μήνυμα σύμφωνα με το οποίο παρέλαβαν το σήμα. Η αποστολή των σημάτων γίνεται ξανά με την kill, όχι όμως με την εντολή που καλείται από το τερματικό αλλά δια της κλήσεως της ομώνυμης συνάρτησης της γλώσσας C, η οποία δέχεται ως όρισμα τον κωδικό της διαδικασίας στην οποία θα αποτελεί ένα σήμα και τον κωδικό αυτού του σήματος. Τα υπόλοιπα είναι ακριβώς ίδια με πριν.

Ο χειριστής του σήματος SIGHUP

```
void sighup() { // handler for SIGHUP
    signal(SIGHUP, sighup);
    printf("CHILD: I have received a SIGHUP\n"); }
```

Ο χειριστής του σήματος SIGINT

```
void sigint() { // handler for SIGINT
    signal(SIGINT, sigint); /* reset signal */
    printf("CHILD: I have received a SIGINT\n"); }
```

## Ο χειριστής του σήματος SIGQUIT

```
void sigquit() { // handler for SIGQUIT
    printf("My DADDY has Killed me!!!\n");
    exit(0); }
```

```
void main() {
    int pid;
```

## Η συσχέτιση των συναρτήσεων χειρισμού με τα κατάλληλα σήματα

```
signal(SIGHUP, sighup);
signal(SIGINT, sigint);
signal(SIGQUIT, sigquit);
```

## Δημιουργία της θυγατρικής διεργασίας με τη fork

```
pid = fork ();
if (pid < 0) {
    perror("fork");
    exit(1); }
```

Η θυγατρική διεργασία εκτελεί απλά έναν ατέρμονα βρόχο χωρίς να κάνει απολύτως τίποτε, απλά και μόνο για να παραλάβει τα σήματα από τη γονική διεργασία. Ο βρόχος for (;;) είναι ατέρμων όπως και ο while (1) { ... } χρησιμοποιήσαμε στα προηγούμενα παραδείγματα.

```
if (pid == 0) { for (;;) ; }
```

Η γονική διεργασία χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση kill της C, αποστέλλει στη θυγατρική διαδικασία τα σήματα SIGHUP, SIGINT και SIGQUIT το ένα μετά το άλλο και με καθυστέρηση τριών δευτερολέπτων ανάμεσα στις διαδοχικές αποστολές - αυτό το κάνει καλώντας τη συνάρτηση sleep(3) - προκειμένου ο χρήστης να προλάβει να αντιληφθεί τη διαδικασία παραλαβής και λήψης των σημάτων . Το τελευταίο σήμα SIGQUIT, προκαλεί και τον τερματισμό της θυγατρικής διεργασίας.

```
else {
    printf("\nPARENT: sending SIGHUP\n\n");
    kill(pid, SIGHUP);
    sleep(3); // pause for 3 secs
    printf("\nPARENT: sending SIGINT\n\n");
    kill(pid, SIGINT);
    sleep(3); // pause for 3 secs
    printf("\nPARENT: sending SIGQUIT\n\n");
    kill(pid, SIGQUIT);
    sleep(3); }}
```

## Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακόλουθεί στη συνέχεια.

```
anarg@anarg-vbox:~/shared/Lab7$ ./sigExample4
PARENT: sending SIGHUP
CHILD: I have received a SIGHUP
PARENT: sending SIGINT
CHILD: I have received a SIGINT
PARENT: sending SIGQUIT
My DADDY has Killed me!!!
```

## Παράδειγμα 5. Ανταλλαγή σήματος μεταξύ γονικής και θυγατρικής διεργασίας – Παράδειγμα Β (αρχείο sigExample5.c).

```
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
```

```
// SIGALARM = 14
// SIGCHLD = 17
```

Αυτό το παράδειγμα επιδεικνύει το γεγονός πως όταν τερματίζεται η λειτουργία μιας θυγατρικής διεργασίας η γονική διεργασία ενημερώνεται για τον τερματισμό της θυγατρικής διεργασίας λαμβάνοντας το ειδικό σήμα SIGCHLD. Πράγματι, στην εφαρμογή του παραδείγματος η θυγατρική διεργασία αποστέλλει στη γονική διεργασία μόνο το σήμα SIGALARM - ωστόσο η γονική διεργασία δεν λαμβάνει μόνο ένα, αλλά δύο σήματα, με το δεύτερο σήμα SIGCHLD που αποστέλλεται σε αυτή όταν η θυγατρική διεργασία τερματιστεί.

Ο χειριστής των σημάτων SIGALARM, SIGUSR1 και SIGCHLD (το SIGUSR δεν χρησιμοποιείται εδώ αλλά επειδή είναι σήμα γενικής χρήσεως θα μπορούσαμε εάν το επιθυμούσαμε να εκχωρήσουμε σε αυτό κάποια διαδικασία).

```
void signalHandler(int signal) {
    printf("Caught signal %d!\n",signal);
    if (signal==SIGCHLD) {
        printf("Child ended\n");
        wait(NULL); }}
```

```
int main() {
```

**Η συσχέτιση της συνάρτησης χειρισμού με τα τρία σήματα.**

```
    signal(SIGALRM,signalHandler);
    signal(SIGUSR1,signalHandler);
    signal(SIGCHLD,signalHandler);
```

Ο κώδικας της θυγατρικής διεργασίας. Παρατηρήστε πως η θυγατρική διεργασία στέλνει στη γονική διεργασία μόνο το σήμα SIGALARM και τίποτε άλλο.

```
if (!fork()) {
    printf("Child running...\n");
    sleep(2);
    printf("Child sending SIGALRM...\n");
    kill (getppid(),SIGALRM);
    sleep(5);
    printf("Child exiting...\n");
    return 0; }
```

Ωστόσο, όταν η θυγατρική διεργασία ολοκληρωθεί, ο πυρήνας του λειτουργικού συστήματος στέλνει στη γονική διεργασία το σήμα SIGCHLD, προκειμένου να της γνωστοποιήσει τον τερματισμό της θυγατρικής διεργασίας. Αυτό δεν φαίνεται πουθενά στον κώδικα, διότι αποτελεί λειτουργία του πυρήνα και θα πραγματοποιηθεί σε κάθε περίπτωση, είτε το ζητήσει ο χρήστης είτε όχι. Το μόνο που έχουμε να κάνουμε (και μπορούμε να κάνουμε) είναι ένα προσδιορίσουμε τη συμπεριφορά της διεργασίας όταν λάβει αυτό το σήμα. Το μόνο που κάνουμε είναι απλά να εκτυπώσουμε στην οθόνη μας το μήνυμα Child ended.

```
    printf("Parent running, PID=%d. Press ENTER to exit.\n",getpid());
    getchar();
```



```
printf("Parent exiting...\n");
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./sigExample5
Parent running, PID=1962. Press ENTER to exit.
Child running...
Child sending SIGALRM...
Cought signal 14!
Child exiting...
Cought signal 17!
Child ended

Parent exiting...
```

Παράδειγμα 6. Ανταλλαγή σήματος μεταξύ γονικής και πολλών θυγατρικών διεργασιών (αρχείο sigExample6.c).

```
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/wait.h>
```

Σε αυτό το παράδειγμα η γονική διεργασία δημιουργεί **τέσσερις** θυγατρικές διεργασίες και ανιχνεύει τον τερματισμό τους δια της χρήσεως του σήματος SIGCHLD.

```
#define NUMPROCS 4 /* number of processes to fork */
int nprocs;        /* number of child processes */
```

Η κάθε θυγατρική διεργασία που δημιουργείται, εκτελεί τη συνάρτηση `child(n)` όπου  $n$  ένας ακέραιος αριθμός που παίρνει μικρές θετικές τιμές και κάνει κάτι πάρα πολύ απλό (για λόγους επίδειξης και μόνο): εκτυπώνει το PID της καθώς και το PID του γονέα της, αναστέλλει τη λειτουργία της για  $n$  δευτερόλεπτα (καλώντας τη `sleep`) και στη συνέχεια καλεί τη συνάρτηση `exit` για να τερματιστεί (εκτυπώνοντας το κατάλληλο μήνυμα), με κωδικό επιστροφής  $100+n$  (μπορείτε αν θέλετε να αλλάξετε αυτή τη συμπεριφορά και να καθορίσετε να κάνει κάτι διαφορετικό).

```
void child (int n) {
    printf("\tChild[%d]: child pid=%d, sleeping for %d seconds\n", n, getpid(), n);
    sleep(n);
    printf("\tchild[%d]: I'm exiting\n", n);
    exit(100+n); }
```

Η συνάρτηση `catch` αποτελεί τη συνάρτηση χειρισμού του σήματος SIGCHLD – αυτό δηλώνεται μέσα στη `main`. Αν και δέχεται ένα όρισμα `snum`, ωστόσο δεν το χρησιμοποιεί πουθενά (!). Η συνάρτηση `catch` καλεί τη `wait` προκειμένου μέσω της δομής `status` και δια της χρήσεως της μακροεντολής `WEXITSTATUS` να ανακτήσει τον κωδικό επιστροφής της θυγατρικής διεργασίας που ολοκληρώθηκε τελευταία, ενώ μειώνει το πλήθος των διεργασιών κατά μία μονάδα.

```
void catch (int snum) {
    int pid, status;
    pid = wait(&status);
    printf("Parent process: child process pid=%d exited with value %d\n",
           pid, WEXITSTATUS(status));
    nprocs--; }
```

```
int main (int argc, char **argv) {  
    int pid, i;
```

Το πρώτο πράγμα που κάνουμε στη συνάρτηση main είναι να συσχετίσουμε την συνάρτηση catch με το σήμα SIGCHLD έτσι ώστε η εν λόγω συνάρτηση να χρησιμοποιηθεί ως η συνάρτηση χειρισμού αυτού του σήματος.

```
    signal(SIGCHLD, catch);
```

Η γονική διεργασία μέσα από ένα βρόχο που εκτελείται NUMPROCS φορές καλεί τη fork για να δημιουργήσει ισάριθμες θυγατρικές διεργασίες.

```
    for (i=0;i<NUMPROCS;i++) {  
        pid=fork();  
        if (pid<0) { perror("fork"); exit(1); }
```

Η κάθε θυγατρική διεργασία καλεί τη συνάρτηση child (i) όπου i η τρέχουσα τιμή του μετρητή του βρόχου.

```
        if (pid==0) child(i);
```

Η γονική διεργασία σε κάθε κύκλο επανάληψης αυξάνει την τιμή του nprocs κατά μία μονάδα (αφού σε κάθε κύκλο επανάληψης δημιουργείται και μία νέα διεργασία).

```
        else nprocs++; }
```

Για όσο χρονικό διάστημα υπάρχουν διεργασίες, η γονική διεργασία αναστέλλει τη λειτουργία της καλώντας τη συνάρτηση sleep. Καθώς οι θυγατρικές διεργασίες ολοκληρώνονται η μία μετά την άλλη και στέλνουν το σήμα SIGCHLD στη γονική διεργασία, αυτό διαβάζεται από τη συνάρτηση catch η οποία εκτυπώνει το μήνυμα τερματισμού της κάθε διεργασίας και μειώνει το πλήθος των διεργασιών κατά μία μονάδα. Όταν τερματιστούν όλες οι θυγατρικές διεργασίες (οπότε είναι nprocs = 0) ενεργοποιείται η γονική διεργασία η οποία τερματίζεται και αυτή.

```
    printf("Parent process: going to sleep\n");  
    while (nprocs != 0) {  
        printf("parent: sleeping\n");  
        sleep(60); }  
    printf("Parent process: exiting\n");  
    exit(0); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./sigExample6  
Parent process: going to sleep  
parent: sleeping  
    Child[3]: child pid=1702, sleeping for 3 seconds  
    Child[2]: child pid=1701, sleeping for 2 seconds  
    Child[1]: child pid=1700, sleeping for 1 seconds  
    Child[0]: child pid=1699, sleeping for 0 seconds  
    child[0]: I'm exiting  
Parent process: child process pid=1699 exited with value 100  
parent: sleeping  
    child[1]: I'm exiting  
Parent process: child process pid=1700 exited with value 101  
parent: sleeping  
    child[2]: I'm exiting  
Parent process: child process pid=1701 exited with value 102  
parent: sleeping  
    child[3]: I'm exiting  
Parent process: child process pid=1702 exited with value 103  
Parent process: exiting
```

## Παράδειγμα 7. Παράδειγμα χρήσης των συναρτήσεων διαχείρισης σήματος – Παράδειγμα A (αρχείο sigExample7.c).

Σε αυτό το παράδειγμα, η διεργασία μπλοκάρει το σήμα `SIGTERM` για δύο δευτερόλεπτα χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση `sigprocmask`. Μετά την παρέλευση των δύο δευτερολέπτων το σήμα ξεμπλοκάρεται.

```
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <unistd.h>
```

Η μεταβλητή `got_signal` έχει τιμή 0 όταν δεν έχει παραληφθεί ένα σήμα και τιμή 1 στην αντίθετη περίπτωση.

```
static int got_signal = 0;
```

Η συνάρτηση χειρισμού σήματος απλά θέτει την καθολική μεταβλητή `got_signal` στην τιμή 1.

```
static void hdl (int sig) {
    got_signal = 1; }
```

```
int main (int argc, char *argv[]) {
```

Οι επόμενες δηλώσεις μεταβλητών και αρχικοποιήσεις σχετίζονται με την δομή `act` που περνάμε ως όρισμα στην `sigaction`.

```
sigset_t mask;
sigset_t orig_mask;
struct sigaction act;
```

Η δομή `act` αρχικοποιείται στη μηδενική τιμή και στη συνέχεια το πεδίο `handler` τίθεται στη συνάρτηση `hdl` που απλά αρχικοποιεί η μεταβλητή `got_signal` στην τιμή 1 για να υποδηλώσει πως παρελήφθει ένα σήμα.

```
memset (&act, 0, sizeof(act));
act.sa_handler = hdl;
```

Η συνάρτηση `sigaction` που έχει αντικαταστήσει την παρωχημένη συνάρτηση `signal` συσχετίζει το σήμα `SIGTERM` με τη δομή `act` και έμμεσα με τη συνάρτηση χειρισμού `hdl`.

```
if (sigaction(SIGTERM, &act, 0)) {
    perror ("sigaction");
    return 1; }
```

Προκειμένου να αρχικοποιήσουμε το σύνολο σημάτων `mask` έτσι ώστε να περιέχει μόνο το σήμα `SIGTERM` που θεωρούμε σε αυτό το παράδειγμα, χρησιμοποιούμε τον πρώτο τρόπο αρχικοποίησης, δηλαδή, εκκενώνουμε τη μάσκα από όλα τα σήματα καλώντας τη συνάρτηση `sigemptyset` και μετά προσθέτουμε σε αυτή το σήμα `SIGTERM` με τη συνάρτηση `sigaddset`.

```
printf ("Emptying signal set...\n");
sigemptyset (&mask);
printf ("Adding SIGTERM to signal set...\n");
sigaddset (&mask, SIGTERM);
```

```
// SIGTERM signal is added to orig_mask
printf ("Adding signal set to the original mask...\n");
```

Έχοντας αρχικοποιήσει το σύνολο σημάτων `mask` έτσι ώστε να περιέχει μόνο το σήμα `SIGTERM`, καλούμε τη συνάρτηση `sigprocmask` έτσι ώστε να προσθέσουμε το σύνολο σημάτων της `mask` (δηλαδή ουσιαστικά το σήμα `SIGTERM`) στην αρχική μάσκα `orig_mask`.

Θυμηθείτε πως ο σκοπός της άσκησης είναι να μπλοκάρουμε (δείτε το όρισμα `SIG_BLOCK`) το σήμα `SIGTERM`. Η νέα μάσκα που προκύπτει από την κλήση της `sigprocmask` προκύπτει από την ένωση της αρχικής μάσκας και του συνόλου `mask` που περιέχει τα σήματα (στην προκειμένη περίπτωση το σήμα `SIGTERM`) που επιθυμούμε να μπλοκάρουμε.

```
if (sigprocmask(SIG_BLOCK, &mask, &orig_mask) < 0) {
    perror ("sigprocmask");
    return 1; }
```

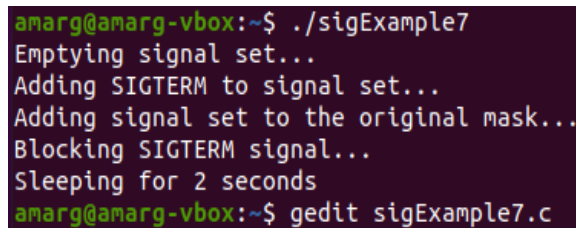
Στη συνέχεια καλούμε ξανά την `sigprocmask` αλλά αυτή τη φορά με όρισμα `SIG_SETMASK` έτσι ώστε να ορίσουμε τη νέα μάσκα ως την τρέχουσα μάσκα, διαδικασία που θα οδηγήσει και στο μπλοκάρισμα του σήματος.

```
// SIGTERM signal is blocked
printf ("Blocking SIGTERM signal...\n");
if (sigprocmask(SIG_SETMASK, &orig_mask, NULL) < 0) {
    perror ("sigprocmask");
    return 1; }
```

Μετά την παρέλευση δύο δευτερολέπτων (η αναστολή γίνεται με τη `sleep`) το σήμα ξεμπλοκάρεται.

```
printf ("Sleeping for 2 seconds\n");
sleep (2);
if (got_signal) puts ("Got signal");
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.



```
amarg@amarg-vbox:~$ ./sigExample7
Emptying signal set...
Adding SIGTERM to signal set...
Adding signal set to the original mask...
Blocking SIGTERM signal...
Sleeping for 2 seconds
amarg@amarg-vbox:~$ gedit sigExample7.c
```

**Παράδειγμα 8. Παράδειγμα χρήσης των συναρτήσεων διαχείρισης σήματος – Παράδειγμα Β (αρχείο `sigExample8.c`).**

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
```

Εδώ χρησιμοποιούνται τα σήματα `SIGUSR1` (σήμα γενικής χρήσεως), `SIGHUP` (στη γενική περίπτωση ενημερώνει τη διεργασία πως το τερματικό που την παρακολουθεί έχει αποσυνδεθεί) και `SIGINT` (που προκαλεί τη διακοπή της)

`void handle_signal(int signal);`    Η συνάρτηση χειρισμού των τριών σημάτων

`void handle_sigalrm (int signal);`    Ενημερώνει το χρήστη ότι παρέλαβε το σήμα `SIGALARM`

`void do_sleep(int seconds);`    Η βασική συνάρτηση της εφαρμογής

Στο κυρίως πρόγραμμα αρχικοποιούμε τη δομή `sa` την οποία σχετίζουμε με τα τρία σήματα ενδιαφέροντος και στη συνέχεια μέσα από έναν ατερόνα βρόχο καλούμε τη συνάρτηση `do_sleep`.

```
int main() {
    struct sigaction sa;
    printf("My pid is: %d\n", getpid()); // we need the pid to use kill from another terminal
    sa.sa_handler = &handle_signal; // here we assign the signal handler
```

Η σημαία `SA_RESTART` ελέγχει το τι ακριβώς συμβαίνει όταν ένα σήμα αποσταλεί και η συνάρτηση χειρισμού του ολοκληρωθεί χωρίς πρόβλημα. Υπάρχουν δύο εναλλακτικές που μπορούν να εμφανιστούν: είτε η βιβλιοθήκη που κάλεσε τη συνάρτηση να συνεχίσει να λειτουργεί, είτε να επιστρέψει κωδικό σφάλματος. Εάν χρησιμοποιηθεί αυτή η σημαία τότε η επιστροφή από το χειριστή του σήματος επιτρέπει τη συνέχιση της διαδικασίας.

```
sa.sa_flags = SA_RESTART;
```

Κατά τη διάρκεια της εκτέλεσης της συνάρτησης χειρισμού μπλοκάρουμε όλα τα σήματα,

```
// Block every signal during the handler
sigfillset(&sa.sa_mask);
```

Εδώ συσχετίζουμε τα τρία σήματα με τη δομή `sa` που αρχικοποιήθηκε προηγουμένως.

```
// Signals SIGHUP, SIGUSR1 and SIGINT are associated with struct sa

if (sigaction(SIGHUP, &sa, NULL) == -1) { perror("Error: cannot handle SIGHUP"); }
if (sigaction(SIGUSR1, &sa, NULL) == -1) { perror("Error: cannot handle SIGUSR1"); }
if (sigaction(SIGINT, &sa, NULL) == -1) { perror("Error: cannot handle SIGINT"); }
```

Το σήμα `SIGKILL` δεν μπορεί να δηλωθεί εδώ αφού τερματίζει τη διεργασία.

```
// Will always fail, SIGKILL is intended to force kill your process
if (sigaction(SIGKILL, &sa, NULL) == -1) { perror("Cannot handle SIGKILL"); }
```

Το πρόγραμμα μπαίνει σε ένα `infinite loop` καλώντας επαναληπτικά τη συνάρτηση `do_sleep`.

```
for (;;) {
    printf("\nSleeping for ~3 seconds\n");
    do_sleep(3); } }
```

---

Η συνάρτηση χειρισμού των τριών σημάτων αρχικοποιεί το όνομα του σήματος που παραλαμβάνεται κάθε φορά. Εάν το σήμα αυτό είναι το `SIGINT` εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα πως η διεργασία θα τερματιστεί ενώ αν παραλάβει κάτι μη αναμενόμενο εκτυπώνει μήνυμα σφάλματος στο αρχείο `stderr`.

```
void handle_signal (int signal) {
    const char *signal_name;
    sigset_t pending;
    // Find out which signal we're handling
    switch (signal) {
        case SIGHUP:
            signal_name = "SIGHUP";
            break;
        case SIGUSR1:
            signal_name = "SIGUSR1";
            break;
        case SIGINT:
            printf("Caught SIGINT, exiting now\n");
            exit(0);
        default:
            fprintf(stderr, "Caught wrong signal: %d\n", signal);
            return; } }
```

Μετά την παραλαβή του σήματος η συνάρτηση ζητά από το χρήστη να στείλει ένα άλλο σήμα και τον ενημερώνει πως θα αναστείλει τη λειτουργία της για τρία δευτερόλεπτα.



```
// However, printf in signal handlers IS NOT recommended !
printf("Caught %s, sleeping for ~3 seconds\n"
      "Try sending another SIGHUP / SIGINT / SIGALRM "
      "(or more) meanwhile\n", signal_name);
do_sleep(3);
printf("Done sleeping for %s\n", signal_name);
```

Εάν σε αυτό το χρονικό διάστημα των τριών δευτερολέπτων ο χρήστης στείλει νέα σήματα στην εργασία αυτά θα μπουν στη λίστα των εκκρεμών σημάτων προκειμένου η εργασία να τα παραλάβει και να ανταποκριθεί ανάλογα όταν επανέλθει σε λειτουργία. Η ανάκτηση της λίστας αυτών των εκκρεμών σημάτων γίνεται με τη συνάρτηση sigpending η οποία επιστρέφει την εν λόγω πληροφορία στη μεταβλητή pending που είναι τύπου sigset\_t.

```
// So what did you send me while I was asleep?
sigpending(&pending);
```

Εάν σε αυτή τη λίστα υπάρχουν τα σήματα SIGHUP και SIGUSR1 η εφαρμογή εκτυπώνει το κατάλληλο ενημερωτικό μήνυμα.

```
if (sigismember(&pending, SIGHUP)) { printf("A SIGHUP is waiting\n"); }
if (sigismember(&pending, SIGUSR1)) { printf("A SIGUSR1 is waiting\n"); }
printf("Done handling %s\n\n", signal_name); }
```

---

Η συνάρτηση handle\_sigalarm εκτυπώνει απλά ένα ενημερωτικό μήνυμα σχετικά με το σήμα που παρέλαβε. Το σήμα που αναμένει να λάβει είναι το SIGALARM που δημιουργείται από την alarm, διαφορετικά εκτυπώνει μήνυμα σφάλματος.

```
void handle_sigalarm(int signal) {
    if (signal != SIGALRM) { fprintf(stderr, "Caught wrong signal: %d\n", signal); }
    printf("Got sigalarm, do_sleep() will end\n"); }
```

---

```
void do_sleep(int seconds) {
```

Η συνάρτηση do\_sleep συσχετίζει το SIGALARM με τη δομή sa που αρχικοποιείται κατάλληλα.

```
struct sigaction sa;
sigset_t mask;
```

```
sa.sa_handler = &handle_sigalarm;
```

**SA\_RESETHAND == > Restore the signal action to the default upon entry to the signal handler. This flag is meaningful only when establishing a signal handler.**

```
sa.sa_flags = SA_RESETHAND;
sigfillset(&sa.sa_mask);
```

```
sigaction(SIGALRM, &sa, NULL);
```

Ανακτάται η τρέχουσα μάσκα,

```
// Get the current signal mask
sigprocmask(0, NULL, &mask);
```

**αφαιρείται από αυτή το SIGALRM**

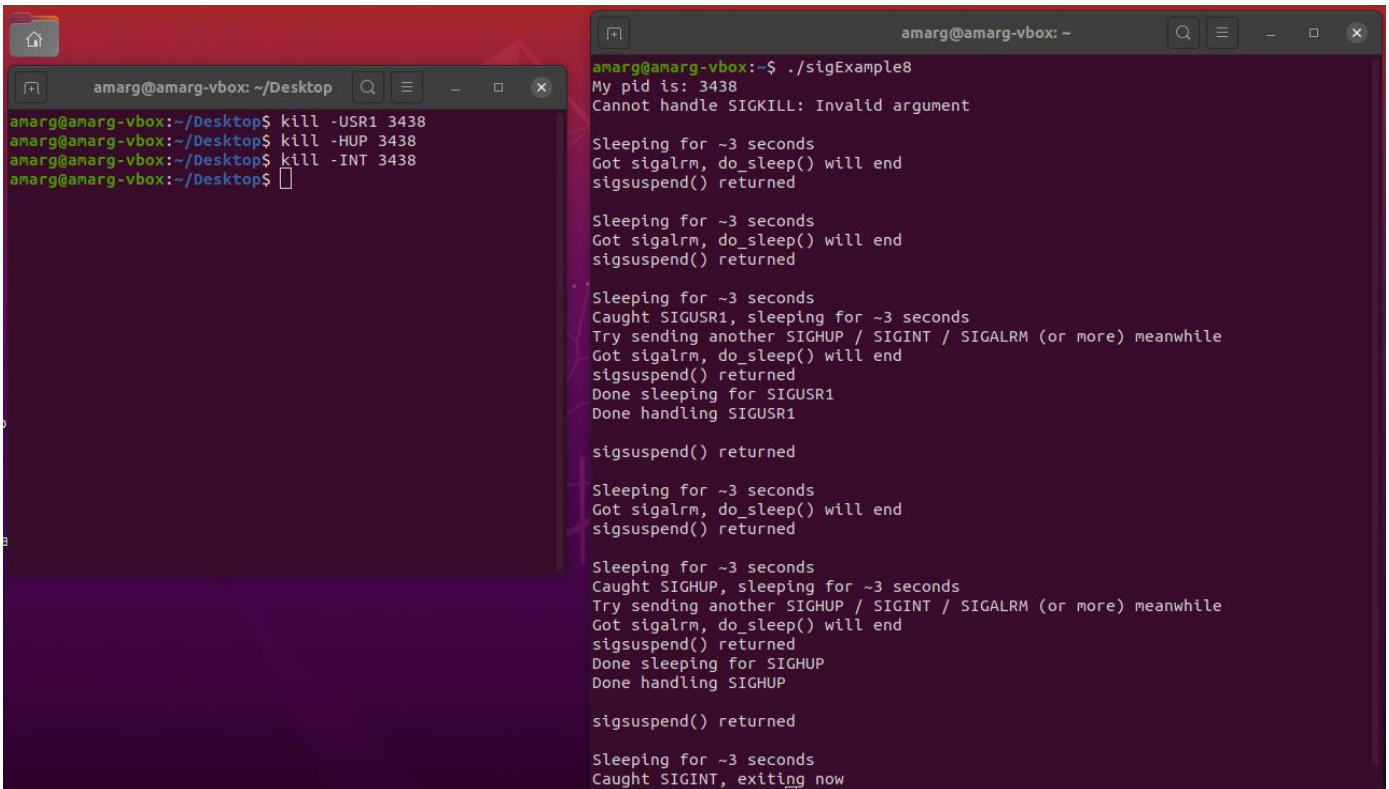
```
// Unblock SIGALRM
sigdelset(&mask, SIGALRM);
```

και στη συνέχεια στέλνεται αυτό σήμα ύστερα από seconds δευτερόλεπτα. Αυτό γίνεται με τη συνάρτηση alarm.

Η συνάρτηση alarm() δέχεται ως όρισμα έναν ακέραιο αριθμό που εκφράζει ένα χρονικό διάστημα εκφρασμένο σε δευτερόλεπτα και μετά την παρέλευση αυτού του χρονικού διαστήματος δημιουργεί ένα σήμα SIGALRM η προεπιλεγμένη συμπεριφορά του οποίου είναι ο τερματισμός της διεργασίας (ωστόσο, μπορούμε χρησιμοποιώντας την κατάλληλη συνάρτηση χειρισμού, να τροποποιήσουμε αυτή τη συμπεριφορά ανάλογα με τις απαιτήσεις μας).

```
alarm(seconds);
sigsuspend(&mask);
printf("sigsuspend() returned\n"); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.



```
amarg@amarg-vbox: ~/Desktop
amarg@amarg-vbox:~/Desktop$ kill -USR1 3438
amarg@amarg-vbox:~/Desktop$ kill -HUP 3438
amarg@amarg-vbox:~/Desktop$ kill -INT 3438
amarg@amarg-vbox:~/Desktop$

amarg@amarg-vbox:~$ ./sigExample8
My pid is: 3438
Cannot handle SIGKILL: Invalid argument

Sleeping for ~3 seconds
Got sigalrm, do_sleep() will end
sigsuspend() returned

Sleeping for ~3 seconds
Got sigalrm, do_sleep() will end
sigsuspend() returned

Sleeping for ~3 seconds
Caught SIGUSR1, sleeping for ~3 seconds
Try sending another SIGHUP / SIGINT / SIGALRM (or more) meanwhile
Got sigalrm, do_sleep() will end
sigsuspend() returned
Done sleeping for SIGUSR1
Done handling SIGUSR1

sigsuspend() returned

Sleeping for ~3 seconds
Got sigalrm, do_sleep() will end
sigsuspend() returned

Sleeping for ~3 seconds
Caught SIGHUP, sleeping for ~3 seconds
Try sending another SIGHUP / SIGINT / SIGALRM (or more) meanwhile
Got sigalrm, do_sleep() will end
sigsuspend() returned
Done sleeping for SIGHUP
Done handling SIGHUP

sigsuspend() returned

Sleeping for ~3 seconds
Caught SIGINT, exiting now
```

## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 8

### Υποδοχείς

Να πληκτρολογηθεί και να εκτελεστεί ο κώδικας των επόμενων παραδειγμάτων που επιδεικνύουν τη χρήση των σημάτων ως μέσο επικοινωνία μεταξύ διεργασιών.

Παράδειγμα 1. Σε αυτό το παράδειγμα αρχιτεκτονικής client - server με UNIX sockets, ο server λειτουργεί επαναληπτικά και επιτρέπει τη σύνδεση ενός πελάτη κάθε φορά. Ο πελάτης συνδέεται στο socket του server και αντιγράφει απλά την είσοδό του στον server ο οποίος και την εκτυπώνει.

(αρχεία [un-client.c](#) και [un-server.c](#)).

### Κώδικας διακομιστή

#### Αρχείο un-server.c

```
// Source: https://www.danlj.org/mkj/lad/src/userver.c.html  
// (Johnson & Troan, pp.298-299)
```

```
#include <stdio.h>  
#include <sys/socket.h>  
#include <sys/un.h>  
#include <unistd.h>  
#include <stdlib.h>
```

Σε αυτή την απλή εφαρμογή client – server, ο client χρησιμοποιώντας ένα UNIX Socket συνδέεται στον server και του αποστέλλει μηνύματα τα οποία εκτυπώνονται στην οθόνη του server. Η μεταφορά των δεδομένων γίνεται με τη συνάρτηση CopyData.

Η συνάρτηση CopyData αντιγράφει αρχεία από το socket from στο socket to μέσω μίας επαναληπτικής διαδικασίας κατά τη διάρκεια της οποίας διαβάζει ομάδες 1024 bytes κάθε φορά με τη συνάρτηση read από το άκρο from και τα γράφει με τη συνάρτηση write στο άκρο to. Ο επαναληπτικός βρόχος εκτελείται για όσο χρονικό διάστημα υπάρχουν δεδομένα για ανάγνωση και ως εκ τούτου η συνάντηση τερματίζεται όταν δεν υπάρχει τίποτε άλλο για να μεταφερθεί.

```
void copyData(int from, int to) {  
    char buf[1024];  
    int amount;  
    while ((amount = read(from, buf, sizeof(buf))) > 0) {  
        if (write(to, buf, amount) != amount) {  
            perror("Message from write:");  
            exit(1);  
        }  
        if (amount < 0) {  
            perror("Message from read:");  
            exit(1);  
        }  
    }  
}
```

Η διεργασία του διακομιστή αναμένει αιτήματα εισερχομένων συνδέσεων στο αρχείο `./sample-socket` που υλοποιεί ένα Unix Socket (θυμηθείτε πως σε αυτόν τον τύπο δικτυακών υποδοχέων, ως διεύθυνση νοείται η διαδρομή στο δέντρο καταλόγων του εν λόγω αρχείου). Από τη στιγμή που λάβει χώρα η αποκατάσταση μιας σύνδεσης με ένα πελάτη, ο διακομιστής αντιγράφει δεδομένα από το socket στην προεπιλεγμένη έξοδο (ο περιγραφέας αρχείου της οποίας είναι ίσος με 1) μέχρι να λάβει χώρα τερματισμός της σύνδεσης από τον πελάτη. Από τη στιγμή που αυτή η σύνδεση τερματιστεί, ο διακομιστής δεν τερματίζει αλλά περιμένει τη σύνδεση ενός νέου πελάτη. Ωστόσο, σε κάθε περίπτωση μόνο ένας πελάτης μπορεί να συνδεθεί κάθε φορά.

```
int main(void) {
    struct sockaddr_un address;
    int sock, conn;
    socklen_t addrLength;
```

Σε αυτό το σημείο δημιουργείται το **passive socket** τύπου UNIX (*PF\_UNIX*) για επικοινωνία με σύνδεση (*SOCK\_STREAM*) στο οποίο ο διακομιστής αναμένει συνδέσεις πελατών.

```
if ((sock = socket(PF_UNIX, SOCK_STREAM, 0)) < 0) {
    perror("Message from socket:");
    exit(1); }
```

Εάν το αρχείο του socket υπάρχει ήδη στο δίσκο αυτό διαγράφεται.

```
unlink("./sample-socket");
```

Αρχικοποιούνται τα πεδία της δομής *sockaddr\_un* (για *Unix Sockets*) και στη συνέχεια αυτή η δομή διαβιβάζεται ως όρισμα στην *bind* η οποία συσχετίζει την τοπική διεύθυνση *addr* (που έχει αρχικοποιηθεί προηγουμένως) με την ακέραια μεταβλητή *sock* που έχει επιστραφεί από την κλήση συστήματος *socket*.

```
address.sun_family = AF_UNIX;          /* Unix domain socket */
strcpy(address.sun_path, "./sample-socket");
addrLength = sizeof(address.sun_family) + strlen(address.sun_path);
```

**Καλείται η συνάρτηση bind**

```
if (bind(sock, (struct sockaddr *) &address, addrLength)){
    perror("Message from bind:");
    exit(1); }
```

Καλείται η συνάρτηση *listen* μέσω της οποίας ο διακομιστής αναμένει αιτήματα σύνδεσης πελάτη. Το μήκος της ουράς στην οποία τοποθετούνται τα εκκρεμή αιτήματα σύνδεσης ορίζεται ίσο με 5.

```
if (listen(sock, 5)){
    perror("Message from listen:");
    exit(1); }
```

Μέσω μίας επαναληπτικής διαδικασίας η οποία τερματίζεται μόνο όταν σταματήσει η λειτουργία του ίδιου του διακομιστή, καλείται συνεχώς η συνάρτηση *accept* για να διαβάσει δεδομένα από τον πελάτη. Η *accept* δημιουργεί ένα νέο **active socket** με ονομα *conn* που συνομιλεί με το active socket του πελάτη (το socket που δημιουργεί η *accept* είναι διαφορετικό από το αρχικό *passive socket* που χρησιμοποιήθηκε ως όρισμα στη *listen*) και μέσω του οποίου ο πελάτης αποστέλλει τα δεδομένα του στον διακομιστή που τον εξυπηρετεί. Η αποστολή αυτών των δεδομένων και η παραλαβή τους από το διακομιστή, γίνεται καλώντας τη συνάρτηση *CopyData* (*conn, 1*) η οποία μεταφέρει δεδομένα από το socket *conn* στην προεπιλεγμένη έξοδο του διακομιστή που έχει file descriptor με τιμή ίση με 1. Μετά τον τερματισμό της λειτουργίας του πελάτη, ο διακομιστής αναμένει ενεργός αναμένοντας αιτήματα σύνδεσης ενός νέου πελάτη.

```
while ((conn = accept(sock, (struct sockaddr *) &address, &addrLength)) >= 0) {
    printf("---- getting data\n");
    copyData(conn, 1);
    printf("---- done\n");
    close(conn); }
```

Εάν η κλήση της *accept* δεν είναι επιτυχής, η εφαρμογή τερματίζει τη λειτουργία της με μήνυμα λάθους.

```
if (conn < 0) {
    perror("Message from accept:"); exit(1); }
close(sock);
```

## Κώδικας πελάτη

### Αρχείο un-client.c

```
// Source: https://www.danlj.org/mkj/lad/src/userver.c.html  
// (Johnson & Troan, pp.298-299)
```

```
#include <stdio.h>  
#include <sys/socket.h>  
#include <sys/un.h>  
#include <unistd.h>  
#include <stdlib.h>
```

```
// Copies data from file descriptor 'from' to file descriptor 'to until nothing is left to be  
// copied. Exits if an error occurs.
```

```
void copyData(int from, int to) {  
    char buf[1024];  
    int amount;  
    while ((amount = read(from, buf, sizeof(buf))) > 0) {  
        if (write(to, buf, amount) != amount) {  
            perror("Message from write."); exit(1); }  
  
        if (amount < 0) {  
            perror("Message from read.");  
            exit(1); }  
    }
```

Ο κώδικας του πελάτη μοιάζει πάρα πολύ με τον κώδικα του διακομιστή και αυτό φυσικά είναι αναμενόμενο διότι αυτές οι δύο διεργασίες θα αρχικοποιηθούν με τον ίδιο ακριβώς τρόπο. Η συνάρτηση `CopyData` προφανώς θα πρέπει να αντιγραφεί και στον πηγαίο κώδικα του πελάτη (αφού ο διακομιστής και ο πελάτης αποτελούν δύο ανεξάρτητες εφαρμογές με το δικό της κώδικα η καθεμία και ως εκ τούτου η εν λόγω συνάντηση πρέπει να δηλωθεί σε αμφότερες τις εφαρμογές), ενώ προκειμένου να είναι δυνατή η επικοινωνία ανάμεσα στις δύο εφαρμογές, η συνάρτηση `socket` θα πρέπει σε αμφότερες να κληθεί με τον ίδιο ακριβώς τρόπο. Η δομή `sockaddr_un` αρχικοποιείται και αυτή με τον ίδιο ακριβώς τρόπο, με τη διαφορά πως στην εφαρμογή του διακομιστή διαβιβάζεται ως όρισμα στη συνάρτηση `bind`, ενώ στην εφαρμογή του πελάτη διαβιβάζεται ως όρισμα στη συνάρτηση `connect`. Μετά την αποκατάσταση της σύνδεσης, καλείται η συνάρτηση `CopyData` προκειμένου να λάβει χώρα η ανταλλαγή των δεδομένων ανάμεσα στις διεργασίες του πελάτη και του διακομιστή. Παρατηρήστε πως ενώ στον πελάτη η `CopyData` καλείται μία και μοναδική φορά, στο διακομιστή καλείται μέσα από έναν επαναληπτικό βρόχο κάτι που είναι αναμενόμενο, διότι ο διακομιστής αναμένει συνεχώς αιτήματα σύνδεσης από πολλούς και διαφορετικούς πελάτες (αλλά μόνο από ένα πελάτη κάθε φορά).

```
int main(void) {  
    struct sockaddr_un address;  
    int sock;  
    socklen_t addrLength;  
    if ((sock = socket(PF_UNIX, SOCK_STREAM, 0)) < 0){  
        perror("Message from socket.");  
        exit(1); }  
    address.sun_family = AF_UNIX; /* Unix domain socket */  
    strcpy(address.sun_path, "./sample-socket");  
    addrLength = sizeof(address.sun_family) + strlen(address.sun_path);  
    if (connect(sock, (struct sockaddr *) &address, addrLength)){  
        perror("Message from connect.");  
        exit(1); }  
    copyData(0, sock);  
    close(sock);  
    return 0; }
```



Τυπικό παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Παρατηρήστε πως ενώ ο διακομιστής στο αριστερό τερματικό έχει ξεκινήσει μία και μοναδική φορά αναμένοντας συνδέσεις, στο δεξί τερματικό εμφανίζονται περισσότεροι από ένας πελάτες οι οποίοι αποστέλλουν ένα ενδεικτικό μήνυμα στο διακομιστή και στη συνέχεια τερματίζουν τη λειτουργία τους με το συνδυασμό πλήκτρων Ctrl-C. Όταν τερματιστεί η σύνδεση με ένα πελάτη δια της χρήσεως του εν λόγω συνδυασμού πλήκτρων, ο διακομιστής αποκρίνεται εκτυπώνοντας το μήνυμα done στη συνέχεια εξακολουθεί να παραμένει ενεργός αναμένοντας αιτήματα άλλων πελατών. Ο διακομιστής τερματίζεται και αυτός με τον ίδιο τρόπο, δηλαδή με την το συνδυασμό πλήκτρων Ctrl-C.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./un-server
---- getting data
Hello from Client1
---- done
---- getting data
Hello from Client2
---- done
---- getting data
Hello from Client3
---- done
---- getting data
Hello from Client4
---- done
^C
amarg@amarg-vbox:~$

amarg@amarg-vbox:~$ ./un-client
Hello from Client1
^C
amarg@amarg-vbox:~$ ./un-client
Hello from Client2
^C
amarg@amarg-vbox:~$ ./un-client
Hello from Client3
^C
amarg@amarg-vbox:~$ ./un-client
Hello from Client4
^C
amarg@amarg-vbox:~$
```

Παράδειγμα 2. Σε αυτό το παράδειγμα αρχιτεκτονικής client – server με Unix sockets, ο server και ο client σχετίζονται με μία σχέση πατέρα (server) – παιδιού (client) που δημιουργείται μέσω της fork και επικοινωνούν στέλνοντας ένα μήνυμα ο ένας στον άλλο. (αρχείο [fork-cl-srv.c](#)).

```
#include <stdio.h>
#include <sys/socket.h>
#include <sys/un.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <errno.h>

#define SOCKETNAME "MySocket"
```

Αυτό το δεύτερο παράδειγμα επικοινωνίας πελάτη με διακομιστή χρησιμοποιώντας Unix Sockets είναι ακριβώς το ίδιο με πριν, με τη διαφορά ότι ενώ προηγουμένως οι δύο διεργασίες ήταν εντελώς ανεξάρτητες μεταξύ τους σε αυτό το παράδειγμα σχετίζονται μεταξύ τους με σχέση πατέρα - παιδιού. Κατά συνέπεια εκτελείται ο ίδιος κώδικας.

```
int main(void) {
    struct sockaddr_un sa;
    int fd_skt, fd_client; char buf[100];
    int written; ssize_t readb;
```

Όπως και πριν, εάν το αρχείο MySocket υπάρχει από προηγούμενη εκτέλεση του κώδικα, διαγράφεται έτσι ώστε να δημιουργηθεί από την εφαρμογή

```
(void) unlink (SOCKETNAME);
```

ενώ στη συνέχεια αρχικοποιείται η δομή **sockaddr\_un sa** η οποία θα χρησιμοποιηθεί στις συναρτήσεις *connect* του client και *bind* του server.

```
strcpy (sa.sun_path, SOCKETNAME);
sa.sun_family = AF_UNIX;
```

## Ο κώδικας της θυγατρικής διεργασίας (πελάτης)

Στο σημείο αυτό καλείται η συνάρτηση `fork` για τη δημιουργία της θυγατρικής διεργασίας. Εάν η επιστρεφόμενη τιμή αυτής της συνάρτησης είναι ίση με το μηδέν, τότε όπως έχουμε ήδη αναφέρει, ο κώδικας που αντιστοιχεί σε αυτή τη συνθήκη, είναι ο κώδικας της θυγατρικής διεργασίας. Στο πρώτο βήμα της διαδικασίας, η θυγατρική διεργασία καλεί τη συνάρτηση `socket` για να δημιουργήσει ένα `socket` για επικοινωνία με το διακομιστή και εφόσον όλα λειτουργήσουν χωρίς πρόβλημα, εκτυπώνει ένα ενημερωτικό μήνυμα.

```
if (fork() == 0) { /* client */
    if ((fd_skt = socket(PF_UNIX, SOCK_STREAM, 0)) < 0) {
        perror("Message from socket [client] : ");
        exit(-1); }
    printf("[Client] ==> Socket %d has been created\n", fd_skt);
```

Επειδή όπως είναι γνωστό, η γονική και η θυγατρική διεργασία εκτελούνται ταυτόχρονα, υπάρχει περίπτωση η θυγατρική διεργασία να καλέσει τη συνάρτηση `connect` πριν τη δημιουργία του `socket` από την γονική διεργασία. Εάν συμβεί αυτό, προφανώς η επικοινωνία μεταξύ των διεργασιών δεν είναι δυνατή. Η θυγατρική διεργασία διαπιστώνει την εμφάνιση αυτής της προβληματικής κατάστασης, ελέγχοντας την επιστρεφόμενη τιμή της συνάρτησης `connect` και εξετάζοντας εάν αυτή είναι ίση με `ENOENT`. Στον κώδικα που ακολουθεί, η θυγατρική διεργασία καλεί επαναληπτικά τη συνάρτηση `connect`. Εάν διαπιστώσει πως η εν λόγω συνάρτηση επιστρέφει την τιμή `ENOENT`, αναστέλλει τη λειτουργία της για ένα δευτερόλεπτο καλώντας τη συνάρτηση `sleep` και προσπαθεί να συνδεθεί εκ νέου, κατά την επόμενη επανάληψη. Όταν η γονική διεργασία δημιουργήσει το δικό της `socket`, τότε η συνάρτηση `connect` θα επιστρέψει κωδικό επιτυχίας, γεγονός που σημαίνει πως η σύνδεση ανάμεσα στις δύο διεργασίες έχει αποκατασταθεί.

```
while (connect(fd_skt, (struct sockaddr *)&sa, sizeof(sa)) == -1) {
    if (errno == ENOENT) {
        sleep(1); continue; }
    else {
        perror("Message from connect [client]"); exit(-2); }}
```

Μετά την αποκατάσταση της επικοινωνίας, ο πελάτης αρχικά γράφει στο `server` καλώντας τη συνάρτηση `write`

```
printf("[Client] ==> Connection has been established .. let us write to server\n");
written = write(fd_skt, "Hello!", 7);
if (written == -1) {
    perror("Message from write [client]"); exit(-3); }
else printf("[Client] ==> %d bytes written to server\n", written);
```

και στη συνέχεια διαβάζει από το `server` καλώντας τη συνάρτηση `read`.

```
printf("[Client] ==> Now let us read from server\n");
readb = read(fd_skt, buf, sizeof(buf));
if (readb == -1) {
    perror("Message from read [client]");
    exit(-4); }
else printf("[Client] ==> %zd bytes read from server\n", readb);
printf("Client got %s\n", buf);
```

Οι διαδικασίες ανάγνωσης και εγγραφής πραγματοποιούνται χρησιμοποιώντας το `socket fd` που δημιούργησε η `connect` το οποίο μετά τον τερματισμό της επικοινωνίας κλείνει με τη συνάρτηση `close`.

```
close(fd_skt);
exit(0); }
```

## Ο κώδικας της γονικής διεργασίας (διακομιστής)

```
else { /* server */
```

Όπως και στο προηγούμενο παράδειγμα, έτσι και στην προκειμένη περίπτωση, ο διακομιστής καλεί τη συνάρτηση `socket` για να δημιουργήσει το δικτυακό υποδοχέα στον οποίο θα αναμένει συνδέσεις από τους πελάτες, τη συνάρτηση `bind` για να συσχετίσει τη διεύθυνση `sa` (που έχει αρχικοποιηθεί με τον τρόπο που το κάναμε προηγουμένως) με το εν λόγω `socket` και τη συνάρτηση `listen` η οποία του επιτρέπει να μπει σε κατάσταση αναμονής αιτημάτων σύνδεσης από τους πελάτες.

```
if ((fd_skt = socket(PF_UNIX, SOCK_STREAM, 0)) < 0) {
    perror("Message from socket [server]");
    exit(-1); }
printf("[Server] ==> Socket %d has been created\n", fd_skt);
if (bind(fd_skt, (struct sockaddr *) &sa, sizeof(sa))){
    perror("Message from bind [server]");
    exit(-2); }
printf("[Server] ==> Socket %d has been bound to address\n", fd_skt);
if (listen(fd_skt, 5)){
    perror("Message from listen [server]");
    exit(-3); }

printf("[Server] ==> Listening for incoming messages\n");
```

Στη συνέχεια καλεί τη συνάρτηση `accept` για να δημιουργήσει μία σύνδεση εξυπηρέτησης με τον πελάτη.

```
if ((fd_client = accept(fd_skt, NULL, 0)) < 0) {
    perror("Message from accept [server]");
    exit(-4); }
```

Μετά την αποκατάσταση της επικοινωνίας, ο διακομιστής αρχικά διαβάζει από τον `client` καλώντας τη συνάρτηση `read`

```
printf("[Server] ==> let us read from client via socket %d\n", fd_client);
readb = read(fd_client, buf, sizeof(buf));
if (readb == -1) {
    perror("Message from read [server] : ");
    exit(-5); }
printf("Server got %s ==> %zd bytes read from client\n", buf, readb);
```

και στη συνέχεια γράφει στον `client` καλώντας τη συνάρτηση `write`.

```
printf("[Server] ==> let us write to client\n");
if (write(fd_client, "Goodbye!", 9) == -1) {
    perror("Message from write [server]");
    exit(-6); }
```

Στο τέλος της διαδικασίας κλείνει τα `sockets` που χρησιμοποιήθηκαν.

```
close(fd_skt);
close(fd_client);
exit(0); }}
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./fork-cl-srv
[Server] ==> Socket 3 has been created
[Server] ==> Socket 3 has been bound to address
[Server] ==> Listening for incoming messages
[Client] ==> Socket 3 has been created
[Server] ==> let us read from client via socket 4
[Client] ==> Connection has been established .. let us write to server
Server got Hello! ==> 7 bytes read from client
[Server] ==> let us write to client
amarg@amarg-vbox:~$ [Client] ==> 7 bytes written to server
[Client] ==> Now let us read from server
[Client] ==> 9 bytes read from server
Client got Goodbye!
```

Παράδειγμα 3. Σε αυτό το παράδειγμα αρχιτεκτονικής client – server με TCP / IP sockets, ο client αποστέλλει στον server ένα μήνυμα που παραλαμβάνεται και εκτυπώνεται από αυτόν. (αρχεία [server1-tcp.c](#) και [client1-tcp.c](#)).

Σε αυτό το παράδειγμα όπως και στο προηγούμενο ο ο πελάτης αποστέλλει ένα μήνυμα στον διακομιστή ο οποίος το παραλαμβάνει και το εκτυπώνει η διαφορά είναι που στην προκειμένη περίπτωση δεν χρησιμοποιούνται unix αλλά tcp IP sockets ωστόσο η λογική είναι ακριβώς η ίδια. Το socket που χρησιμοποιείται είναι SOCK\_STREAM και κατά συνέπεια χρησιμοποιείται επικοινωνία με σύνδεση.

## Κώδικας διακομιστή

Αρχείο server1-tcp.c

```
#include <stdio.h>
#include <sys/socket.h> // AF_INET and SOCK_STREAM
#include <stdlib.h> // EXIT_SUCCESS, EXIT_FAILURE
#include <netinet/in.h> // INADDR_ANY
#include <string.h> // bzero
#include <unistd.h> // read and write
```

**#define PORT 8080** ← αριθμός θύρας για σύνδεση = 8080 (συνήθως για proxy service)

```
int main(int argc, char const *argv[]) {
    int server_fd, new_socket, valread;
    struct sockaddr_in address;
    int opt = 1;
    int addrlen = sizeof(address);
    char buffer[1024] = {0};
    char *hello = "Hello from server";
```

**Δημιουργία του socket στο server AF\_INET → IPv4, SOCK\_STREAM → TCP**

```
if ((server_fd = socket(AF_INET, SOCK_STREAM, 0)) == 0) {
    perror("socket failed");
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

Εδώ μπορούμε να ορίσουμε κάποιες παραμέτρους λειτουργίας του socket. Είναι αρκετά τεχνικό και εξειδικευμένο κομμάτι και δεν έχει νόημα να ασχοληθούμε περισσότερο σε αυτό το εισαγωγικό επίπεδο (εκείνο που γίνεται εδώ είναι να επιτραπεί η εκκίνηση πολλαπλών στιγμιότυπων διακομιστής στην ίδια θύρα υπό την προϋπόθεση που σχετίζονται με διαφορετική τοπική διεύθυνση IP).

```
if (setsockopt(server_fd, SOL_SOCKET, SO_REUSEADDR | SO_REUSEPORT, &opt, sizeof(opt))) {  
    perror("setsockopt");  
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

Όπως και πριν αρχικοποιούμε με τον κατάλληλο τρόπο τα διάφορα πεδία της δομής address που τώρα είναι τύπου `sockaddr_in`. Η τιμή `AF_INET` υποδηλώνει πως θα χρησιμοποιηθεί το πρωτόκολλο IPv4, η τιμή `INADDR_ANY` υποδηλώνει πως το socket δεν θα δέχεται αιτήσεις σύνδεσης από μία συγκεκριμένη διεύθυνση αλλά από κάθε διεύθυνση, ενώ το πεδίο `port` λαμβάνει την τιμή της θύρας στην οποία θα αναμένονται αιτήσεις σύνδεσης, που είναι η θύρα 8080.

```
address.sin_family = AF_INET;  
address.sin_addr.s_addr = INADDR_ANY;  
address.sin_port = htons (PORT);
```

Τα υπόλοιπα είναι ακριβώς ίδια με τα προηγούμενα παραδείγματα αφού τα Unix sockets και τα TCP / IP sockets δουλεύουν με τον ίδιο ακριβώς τρόπο. Αρκετά καλούμε `bind` για να συσχετίσουμε το socket που δημιουργήθηκε πιο πάνω με την παραπάνω διεύθυνση. Στη συνέχεια καλούμε τη `listen` έτσι ώστε ο διακομιστής να είναι σε θέση να τεθεί σε κατάσταση αναμονής αιτημάτων σύνδεσης από πελάτες (παρατηρήστε πως στην προκειμένη περίπτωση το δεύτερο όρισμα είναι ίσο με 3 και κατά συνέπεια στην ουρά αναμονής εκκρεμών αιτημάτων σύνδεσης μπορούν να εκχωρηθούν μέχρι τρία τέτοια αιτήματα), ενώ τέλος καλείται η `accept` που αποκαθιστά την επικοινωνία με τον πελάτη και επιστρέφει το socket μέσω του οποίου θα πραγματοποιηθεί η διαδικασία της επικοινωνίας (σημειώστε πως όλοι οι διακομιστές δουλεύουν παντού και πάντα με τον ίδιο ακριβώς τρόπο δηλαδή καλούν με τη σειρά τις συναρτήσεις socket, bind, listen και accept (ενώ κάτι αντίστοιχο ισχύει και για τους πελάτες, οι οποίοι καλούν παντού και πάντα τις συναρτήσεις socket και connect) και αυτό σημαίνει πως εάν εάν κατανοηθεί πλήρως ένα παράδειγμα επικοινωνίας πελάτη διακομιστή θα κατανοηθούν και όλα τα υπόλοιπα παρόμοια παραδείγματα αφού τα πάντα λειτουργούν ακριβώς με τον ίδιο τρόπο). Μετά την αποκατάσταση της σύνδεσης καλείται η συνάρτηση `read` προκειμένου ο διακομιστής να διαβάσει το μήνυμα που του αποστέλλει ο πελάτης χρησιμοποιώντας ως περιγραφέα αρχείου το socket που επέστρεψε η `accept`. Μετά την παραλαβή του μηνύματος, αυτό εκτυπώνεται στην οθόνη.

```
if (bind (server_fd, (struct sockaddr *)&address, sizeof(address)) < 0) {  
    perror("bind failed");  
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

```
if (listen(server_fd, 3) < 0) {  
    perror("listen");  
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

```
if ((new_socket = accept (server_fd, (struct sockaddr *)&address,  
                        (socklen_t*)&addrlen)) < 0) {  
    perror("accept");  
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

```
valread = read (new_socket, buffer, 1024);
```

```
printf("%s\n",buffer );  
return 0; }
```

Στην εφαρμογή του πελάτη πραγματοποιείται ακριβώς η ίδια διαδικασία και η ίδια αρχικοποίηση μεταβλητών. Με άλλα λόγια, χρησιμοποιείται και εδώ η θύρα 8080 αφού προφανώς για να επικοινωνήσουν δύο διεργασίες θα πρέπει να χρησιμοποιήσουν την ίδια θύρα. Η συνάρτηση `socket` καλείται ακριβώς με τις ίδιες παραμέτρους με την αντίστοιχη συνάρτηση του διακομιστή, δηλαδή με ορίσματα τις τιμές `AF_INET` ( που υποδηλώνει τη χρήση του πρωτοκόλλου IPv4) και `SOCK_STREAM` που υποδηλώνει τη χρήση TCP socket και υπηρεσία με σύνδεση. Μετά την κατάλληλη αρχικοποίηση και τη δημιουργία του socket, καλείται η συνάρτηση `connect` για τη σύνδεση στο διακομιστή και λαμβάνει χώρα η αποστολή του

μηνύματος στο διακομιστή χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση **send**. Η μοναδική νέα συνάρτηση που βλέπετε εδώ είναι η **inet\_pton** η οποία μετατρέπει μία διεύθυνση από μορφή κειμένου (για παράδειγμα 127.0.0.1) σε δυναδική μορφή (σε έναν δυναδικό αριθμό μήκους 32 bits) προκειμένου να χρησιμοποιηθεί στη συνάρτηση **connect** (που απαιτεί δυναδικό όρισμα).

## Κώδικας πελάτη

### Αρχείο client1-tcp.c

```
#include <stdio.h>
#include <sys/socket.h> // AF_INET and SOCK_STREAM
#include <arpa/inet.h> // storage size of serv_addr
#include <unistd.h> // getpid, getppid, fork
#include <string.h> // bzero

#define PORT 8080

int main(int argc, char const *argv[]) {
    int sock = 0, valread;
    struct sockaddr_in serv_addr;
    char *hello = "Hello from client";
    char buffer[1024] = {0};

    if ((sock = socket (AF_INET, SOCK_STREAM, 0)) < 0) {
        printf("\n Socket creation error \n");
        return -1; }

    serv_addr.sin_family = AF_INET;
    serv_addr.sin_port = htons(PORT);

    // Convert IPv4 and IPv6 addresses from text to binary form

    if (inet_pton (AF_INET, "127.0.0.1", &serv_addr.sin_addr)<=0) {
        printf("\nInvalid address/ Address not supported \n");
        return -1; }

    if (connect (sock, (struct sockaddr *)&serv_addr, sizeof(serv_addr)) < 0) {
        printf("\nConnection Failed \n");
        return -1; }

    send (sock, hello, strlen(hello), 0);
    printf("Hello message sent\n");
    return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Λαμβάνοντας υπόψη πως ο πελάτης και ο διακομιστής αποτελούν δύο ανεξάρτητες μεταξύ τους διεργασίες για την καθμία εκ των οποίων υπάρχει ξεχωριστός πηγαίος κώδικας και απαιτείται ξεχωριστή διαδικασία μεταγλώττισης και δημιουργίας του εκτελέσιμου αρχείου, είναι αυτονόητο πως οι δύο αυτές διεργασίες θα εκτελεστούν η καθμία στο δικό της τερματικό όπως συμβαίνει συνήθως σε αυτές τις περιπτώσεις (μόνο όταν ο πελάτης και ο διακομιστής συνδέονται με σχέση γονικής - θυγατρικής διεργασίας εκτελείται ο ίδιος κώδικας και ως εκ τούτου χρειαζόμαστε μόνο ένα τερματικό - σε όλες τις άλλες περιπτώσεις απαιτείται η χρήση δύο τερματικών).



```

amarg@amarg-vb...
amarg@amarg-vbox:~$ ./client1-tcp
Hello message sent
amarg@amarg-vbox:~$ █

amarg@amarg-vbox:~$ ./server1-tcp
Hello from client
amarg@amarg-vbox:~$ █
    
```

**Παράδειγμα 4.** Η εφαρμογή πελάτη συνδέεται σε έναν απομακρυσμένο **Web server** (port 80) η IP διεύθυνση του οποίου δίδεται από το χρήστη και διαβάζει τις 1000 πρώτες γραμμές του κώδικα HTML της κεντρικής σελίδας τις οποίες και εκτυπώνει. (αρχείο [inetExample.c](#)).

```

#include <stdio.h>
#include <sys/socket.h>
#include <arpa/inet.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
    
```

Όπως είναι γνωστό, η επικοινωνία με μία ιστοσελίδα του παγκόσμιου διαδικτύου, στηρίζεται στη χρήση του πρωτοκόλλου HTTP (Hypertext Transfer Protocol) το οποίο μεταξύ άλλων προσφέρει τις δικές του εντολές για την ανταλλαγή πληροφοριών ανάμεσα στον Web Client και στο Web Server. Σε αυτό το παράδειγμα, θα χρησιμοποιήσουμε την εντολή **GET** του πρωτοκόλλου **HTTP 1.0** για να διαβάσουμε τμήμα του κώδικα HTML της κεντρικής σελίδας του απομακρυσμένου δικτυακού τόπου. Χωρίς να είμαστε σε θέση σε αυτό το σημείο να δώσουμε πολλές πληροφορίες σχετικά με την ακριβή σύνταξη των εντολών του εν λόγω πρωτοκόλλου, αναφέρουμε απλά πώς το **αίτημα (REQUEST)** που θα πρέπει να στείλουμε στο διακομιστή για να πραγματοποιήσουμε αυτή τη διαδικασία θα πρέπει να έχει τη μορφή **"GET / HTTP/1.0\r\n\r\n"** (για όποιον ενδιαφέρεται να ενημερωθεί σχετικά με τον τρόπο λειτουργίας και τα χαρακτηριστικά αυτού του πρωτοκόλλου υπάρχουν αναρίθμητες διευθύνσεις στο διαδίκτυο με τις σχετικές πληροφορίες όπως είναι για παράδειγμα η διεύθυνση [https://en.wikipedia.org/wiki/Hypertext\\_Transfer\\_Protocol](https://en.wikipedia.org/wiki/Hypertext_Transfer_Protocol)).

```

#define REQUEST "GET / HTTP/1.0\r\n\r\n"
    
```

Λαμβάνοντας υπόψη πως αυτή τη φορά θα συνδεθούμε σε έναν απομακρυσμένο διακομιστή ο κώδικας του οποίου προφανώς έχει γραφεί από κάποιον άλλο, το μόνο το οποίο θα κάνουμε είναι να γράψουμε τον κώδικα του πελάτη ο οποίος θα συνδεθεί σε αυτόν τον διακομιστή. Ο διακομιστής υπάρχει κάπου και απλά συνδεόμαστε σε αυτόν για να ζητήσουμε κάποια εξυπηρέτηση. Για να το κάνουμε βέβαια αυτό, θα πρέπει να γνωρίζουμε το πρωτόκολλο στο οποίο στηρίζεται η λειτουργία του (για παράδειγμα αν είναι Web server, FTP server, Email server, κ.τ.λ), έτσι ώστε να ξέρουμε με ποιον τρόπο θα επικοινωνήσουμε μαζί του. Στο εν λόγω παράδειγμα, ο απομακρυσμένος διακομιστής είναι ένας **web server** ο οποίος χρησιμοποιεί το πρωτόκολλο **HTTP**. Εάν λοιπόν θέλουμε να κατασκευάσουμε μία πραγματική επαγγελματική εφαρμογή και όχι ένα μικρό πρόγραμμα επίδειξης σαν και αυτό που παρουσιάζεται εδώ, θα πρέπει να γνωρίζουμε πλήρως τον τρόπο λειτουργίας και τις εντολές αυτού του πρωτοκόλλου.

```

int main(int argc, char * argv[]) {
    struct sockaddr_in sa;
    int fd_skt;
    char buf[1000];
    ssize_t nread;
    
```

Στην προκειμένη περίπτωση για να εκτελεστεί ο κώδικας θα πρέπει να δώσουμε από τη γραμμή εντολών την διεύθυνση του απομακρυσμένου διακομιστή στον οποίο θα συνδεθεί η εφαρμογή πελάτη μας. Αυτό σημαίνει πως η σωστή χρήση της εφαρμογής απαιτεί την καταχώρηση ακριβώς ενός ορίσματος, δηλαδή την εκχώρηση από το σύστημα στη μεταβλητή

`argc` της τιμής 2. Εάν δεν ισχύει αυτό, τότε το πρόγραμμα τερματίζεται εκτυπώνοντας στο κατάλληλο ενημερωτικό μήνυμα χρήσης (πρόκειται για έναν έλεγχο που τον έχουμε κάνει αρκετές φορές στο παρελθόν και ως εκ τούτου θεωρείται γνωστός).

```
if (argc!=2) {  
    printf ("Usage: inetExample xxx.xxx.xxx.xxx\n");  
    exit (-1); }
```

Η αρχικοποίηση της δομής `sockaddr_in` γίνεται όπως και πριν, χρησιμοποιώντας ως όρισμα το `AF_INET` (αφού θα χρησιμοποιήσουμε το δικτυακό πρωτόκολλο `IPv4`) ενώ ως αριθμός θύρας χρησιμοποιούμε τον αριθμό `80` αφού είναι γνωστό πως αυτός είναι ο αριθμός θύρας του πρωτοκόλλου `HTTP`. Λαμβάνοντας υπόψη πως η διεύθυνση στην οποία θα συνδεθούμε θα δοθεί από το χρήστη μέσω του πληκτρολογίου, είναι προφανές πως αυτή θα ανακτηθεί από το όρισμα `argv[1]` το οποίο χρησιμοποιείται για αυτόν ακριβώς τον λόγο.

```
sa.sin_family = AF_INET;  
sa.sin_port = htons(80);  
sa.sin_addr.s_addr = inet_addr(argv[1]);
```

Οι εφαρμογές διακομιστή, είτε υλοποιούνται από εμάς είτε έχουν υλοποιηθεί από άλλους, είναι απομακρυσμένοι και απλά συνδεόμαστε σε αυτούς, δουλεύουν παντού και πάντα με τον ίδιο τρόπο, δηλαδή καλώντας τις συναρτήσεις `socket`, `bind`, `listen` και `accept` με τον τρόπο που περιγράψαμε στα προηγούμενα παραδείγματα. Ο πελάτης λοιπόν σε αυτό το παράδειγμα, θα κάνει ό,τι έκανε και πριν, δηλαδή θα καλέσει τη συνάρτηση `socket` με τις ίδιες ρυθμίσεις με αυτές του διακομιστή, έτσι ώστε τελικά να μπορέσει να επικοινωνήσει μαζί του και θα συνδεθεί σε αυτόν χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση `connect` επίσης με τον τρόπο που είδαμε (γενικά είναι καλό να γνωρίζετε, πως όλες αυτές οι εφαρμογές πελάτη διακομιστή είναι εύκολες στον προγραμματισμό τους, όσον αφορά το κομμάτι της διασύνδεσης, διότι κάνουν όλες ακριβώς τα ίδια πράγματα).

```
if ((fd_skt = socket (AF_INET, SOCK_STREAM, 0)) < 0) {  
    perror("Message from socket [client] : ");  
    exit(-1); }
```

```
if (connect (fd_skt, (struct sockaddr *)&sa, sizeof(sa)) < 0) {  
    printf("\nConnection Failed \n");  
    return -1; }
```

Μετά τη σύνδεση στο διακομιστή, ο πελάτης του αποστέλλει το αίτημα `REQUEST` με τιμή `"GET / HTTP/1.0\r\n\r\n"` γνωστοποιώντας του πως θέλει να διαβάσει δεδομένα από αυτόν. Όπως και στις προηγούμενες εφαρμογές, η αποστολή του μηνύματος πραγματοποιείται με τη συνάρτηση `write` και χρησιμοποιώντας τον περιγραφέα αρχείου `fd_skt` που επέστρεψε η συνάρτηση `connect`.

```
write (fd_skt, REQUEST, strlen(REQUEST));
```

Ο διακομιστής αποκρίνεται στο αίτημα του πελάτη επιτρέποντάς του να διαβάσει δεδομένα κάτι που γίνεται από τον πελάτη καλώντας τη συνάρτηση `read`. Το πλήθος των δεδομένων που θα διαβάσει ο πελάτης υπαγορεύεται από το μέγεθος της περιοχής μνήμης στην οποία θα αποθηκευτούν τα δεδομένα που διαβάζονται και το οποίο στην προκειμένη περίπτωση είναι ίσο με `1000`. Εάν θέλετε να διαβάσετε περισσότερα ή λιγότερα δεδομένα τροποποιήστε την τιμή αυτού του αριθμού.

```
nread = read (fd_skt, buf, sizeof(buf));
```

Η εφαρμογή ολοκληρώνεται με την εκτύπωση των δεδομένων από τον πελάτη στην οθόνη του τερματικού του, κάτι που δίνετε καλώντας τη συνάρτηση `write` με περιγραφέα αρχείου τον `STDOUT_FILENO` που παραπέμπει στην προεπιλεγμένη έξοδο. Κατά τον τερματισμό της διαδικασίας κλείνει και το `socket` επικοινωνίας με το διακομιστή.

```
(void) write (STDOUT_FILENO, buf, nread);  
close(fd_skt);  
exit(0); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Επειδή αυτή η εφαρμογή δέχεται ως όρισμα αριθμητική και όχι συμβολική διεύθυνση IP, αρχικά καλούμε την εντολή `ping` με όρισμα τη συμβολική διεύθυνση την οποία θέλουμε να χρησιμοποιήσουμε, έτσι ώστε να ανακτήσουμε την αριθμητική διεύθυνση IP του απομακρυσμένου διακομιστή.

```
amarg@amarg-vbox: ~
amarg@amarg-vbox:~$ ping -c 1 www.google.com
PING www.google.com [(216.58.205.228)] 56(84) bytes of data.
64 bytes from fra15s24-in-f4.1e100.net (216.58.205.228): icmp_seq=1 ttl=113 time=53.8 ms

--- www.google.com ping statistics ---
1 packets transmitted, 1 received, 0% packet loss, time 0ms
rtt min/avg/max/mdev = 53.803/53.803/53.803/0.000 ms
amarg@amarg-vbox:~$ ./inetExample 216.58.205.228
HTTP/1.0 200 OK
Date: Thu, 26 Nov 2020 09:26:20 GMT
Expires: -1
Cache-Control: private, max-age=0
Content-Type: text/html; charset=ISO-8859-1
P3P: CP="This is not a P3P policy! See g.co/p3phelp for more info."
Server: gws
X-XSS-Protection: 0
X-Frame-Options: SAMEORIGIN
Set-Cookie: NID=204=GeKB8kJ61LEGE0NcqpLRFnfNP9_-Ftu886YawyHqd1UWg8NrT9YIM350GN2unyvg8s6m46BPwXRiKG5wfoQBxDId8DyJQtCGNFDeL2oCjlsLftJTMaBmx5MfMEoxu-bbCee1yZyciQuuTQSehsH7HgHMRG8tvH1N53w04JoiwPA; expires=Fri, 28-May-2021 09:26:20 GMT; path=/; domain=.google.com; HttpOnly
Accept-Ranges: none
Vary: Accept-Encoding

<!doctype html><html itemscope="" itemtype="http://schema.org/WebPage" lang="el"><head><meta content="text/html; charset=UTF-8" http-equiv="Content-Type"><meta content="/images/branding/googleg/1x/googleg_standard_color_128dp.png" itemprop="image"><title>Google</title><script nonce="Qzxs2cnoIdBasXRJun8gw==">(function(){window.google={kEI:'vHS_X9uhJsmdjL
amarg@amarg-vbox:~$
```

Η διεύθυνση IP του `www.google.com`.  
Η ανάκτηση αυτής της διεύθυνσης στηρίζεται στην υπηρεσία DNS (Domain Name Service)

Παράδειγμα 5. Ο χρήστης καλεί την `ping` με μία συμβολική διεύθυνση για να ανακτήσει την πραγματική IP διεύθυνση την οποία στη συνέχεια καταχωρεί ως όρισμα στην εφαρμογή `addrInfo`. (αρχείο `addrInfo.c`).

```
#include <stdio.h>
#include <sys/socket.h>
#include <arpa/inet.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <stdlib.h>
#include <netdb.h>
```

Αυτό το παράδειγμα επιδεικνύει τον τρόπο χρήσης της εντολής `getaddrInfo`. Η εντολή δέχεται ως όρισμα (1) **μία διεύθυνση IP** (στη μορφή `xxx.xxx.xxx.xxx`), (2) **μία υπηρεσία** (η οποία περιγράφεται από έναν αριθμό θύρας) και (3) **έναν δείκτη σε μία δομή `addrinfo`** (στο παράδειγμά μας αυτό το όρισμα είναι το `hint`) η οποία καθορίζει τα κριτήρια επιλογής των πληροφοριών που επιστρέφονται. Η συνάρτηση επιστρέφει μέσω του τέταρτου ορίσματος που δέχεται (αυτό το όρισμα στο παράδειγμά μας είναι το όρισμα `info`) **μία ή περισσότερες δομές τύπου `addrinfo`** η καθεμία των οποίων περιέχει μία διεύθυνση IP που να μπορεί να χρησιμοποιηθεί σε μία κλήση της `bind` ή της `connect`.

Επειδή η συνάρτηση δέχεται ως όρισμα αριθμητική διεύθυνση IP της μορφής `xxx.xxx.xxx.xxx` ενώ οι χρήστες συνήθως χρησιμοποιούν για λόγους ευκολίας συμβολικές διευθύνσεις (για παράδειγμα, `www.uth.gr`), αρχικά όπως θα δούμε κατά την εκτέλεση του προγράμματος θα καλέσουμε την εντολή `ping` όπως κάναμε και στο προηγούμενο παράδειγμα, η οποία για την συμβολική διεύθυνση που θέλουμε να χρησιμοποιήσουμε, θα μας επιστρέψει την πραγματική αριθμητική διεύθυνση η οποία θα διαβιβαστεί στην εφαρμογή ως όρισμα από τη γραμμή εντολών. Αντιλαμβάνεστε πως πλέον έχουμε

φύγει από τις εφαρμογές client-server (αν και θα επιστρέψουμε στη συνέχεια), αφού αυτό το παράδειγμα επιδεικνύει απλά τον τρόπο χρήσης μιας συνάρτησης ανάκτησης πληροφοριών. Το TCP/IP προσφέρει πάρα πολλές τέτοιες συναρτήσεις ανάκτησης δικτυακών πληροφοριών και η `getaddressinfo` είναι απλά μία από αυτές.

```
int main (int argc, char * argv[]) {
    int retVal; char err[50];
    struct addrinfo *infor = NULL, hint;
```

Σε αυτό το σημείο αρχικοποιούμε τη δομή `hint` η οποία θα αποτελέσει το τρίτο όρισμα της εντολής. Αρχικά θέτουμε σε όλα τα πεδία της την τιμή 0 και στη συνέχεια εκχωρούμε στα κατάλληλα πεδία τις τιμές `AF_INET` και `SOCK_STREAM` για να ορίσουμε πως ενδιαφερόμαστε για διευθύνσεις που χρησιμοποιούν το πρωτόκολλο IPV4 και TCP Sockets και κατά συνέπεια προσφέρουν επικοινωνία με σύνδεση.

```
memset(&hint, 0, sizeof(hint));
hint.ai_family = AF_INET;
hint.ai_socktype = SOCK_STREAM;
```

Εδώ πραγματοποιούμε το συνήθη έλεγχο ορθής χρήσης αφού για να εκτελεστεί ο κώδικας θα πρέπει να δώσουμε από τη γραμμή εντολών την διεύθυνση του απομακρυσμένου δικτυακού τόπου. Εάν λοιπόν δεν ισχύει η συνθήκη `argc = 2`, τότε το πρόγραμμα τερματίζεται εκτυπώνοντας στο κατάλληλο ενημερωτικό μήνυμα χρήσης

```
if (argc!=2) {
    printf ("Usage: inetExample xxx.xxx.xxx.xxx\n");
    exit (-1); }
```

Στο σημείο αυτό καλείται η συνάρτηση με πρώτο όρισμα την αριθμητική διεύθυνση IP που καταχώρησε ο χρήστης, δεύτερο όρισμα τον αριθμό θύρας 80 (που παραπέμπει σε πρωτόκολλο HTTP) – προσέξτε πως ο αριθμός μπαίνει σε εισαγωγικά γιατί το δεύτερο όρισμα της συνάρτησης δηλώνεται ως `const char *service` και κατά συνέπεια δεν είναι αριθμός αλλά συμβολοσειρά και τρίτο όρισμα τη δομή `hint` που αρχικοποιήσαμε παραπάνω. Η συνάρτηση επιστρέφει τη ζητούμενη πληροφορία στο τέταρτο όρισμα `infor`.

```
retVal = getaddrinfo(argv[1], "80", &hint, &infor);
```

Εάν η επιστρεφόμενη τιμή της συνάρτησης δεν είναι μηδέν, αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο σφάλμα και ως εκ τούτου το πρόγραμμα τερματίζεται εκτυπώνοντας το κατάλληλο μήνυμα σφάλματος.

```
if (retVal!=0) {
    strcpy (err,gai_strerror(retVal));
    printf ("Error found ==> %s\n", err);
    exit (-1); }
```

Εάν η εντολή επιστρέψει με επιτυχία, εκτυπώνει τις τιμές των πληροφοριών που ανέκτησε. Επειδή στη γενική περίπτωση η εντολή μπορεί να επιστρέψει περισσότερες από μία δομές `addrinfo`, η εκτύπωση των πληροφοριών γίνεται μέσα από έναν επαναληπτικό βρόχο στον οποίο σε κάθε κύκλο επανάληψης εκτυπώνεται το περιεχόμενο της καθεμιάς από αυτές τις δομές. Αυτές οι δομές αποτελούν τους κόμβους μιας λίστας με τον επόμενο κόμβο που προσπελαύνεται να προσδιορίζεται από τον δείκτη `next` και τον επαναληπτικό βρόχο να εκτελείται για όσο χρονικό διάστημα ο δείκτης `next` δεν έχει τιμή `NULL` και κατά συνέπεια υπάρχει επόμενη δομή για εκτύπωση.

```
for ( ; infor != NULL; infor = infor->ai_next) {
    struct sockaddr_in *sa = (struct sockaddr_in *)infor->ai_addr;
    printf ("%s port: %d protocol: %d\n", inet_ntoa(sa->sin_addr),
        ntohs(sa->sin_port), infor->ai_protocol); }
exit(0);}
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια. Επειδή αυτή η εφαρμογή δέχεται ως όρισμα αριθμητική και όχι συμβολική διεύθυνση IP, αρχικά όπως και πριν καλούμε την εντολή ping με όρισμα τη συμβολική διεύθυνση την οποία θέλουμε να χρησιμοποιήσουμε, έτσι ώστε να ανακτήσουμε την αριθμητική διεύθυνση IP του απομακρυσμένου υπολογιστή.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ping www.uth.gr
PING zeus.uth.gr (194.177.200.17) 56(84) bytes of data.
64 bytes from zeus.uth.gr (194.177.200.17): icmp_seq=1 ttl=53 time=39.0 ms
amarg@amarg-vbox:~$ ./addrInfo 194.177.200.17
194.177.200.17 port: 80 protocol: 6
amarg@amarg-vbox:~$
```

Παράδειγμα 6. Ανταλλαγή ενός μηνύματος μεταξύ σταθμών με αυτοδύναμα πακέτα.  
(αρχεία server2-udp.c και client2-udp.c).

Στο εν λόγω παράδειγμα, επιδεικνύεται η αποκατάσταση μιας επικοινωνίας χωρίς σύνδεση (ή ασυνδεσμικής επικοινωνίας) στην οποία χρησιμοποιούνται αυτοδύναμα πακέτα (datagrams). Με άλλα λόγια, δεν απαιτείται η προγενέστερη αποκατάσταση μιας σύνδεσης ανάμεσα στα δύο άκρα και για το λόγο αυτό δεν χρησιμοποιούνται οι συναρτήσεις listen και accept. Στις συνδέσεις αυτού του είδους, ο πελάτης ορίζει απλά τη διεύθυνση στην οποία θέλει να αποστείλει το πακέτο και το αποστέλλει χωρίς να υπάρχει καμία εγγύηση και χωρίς να ελέγχει καν εάν το πακέτο έφτασε με επιτυχία. Κατά την παραλαβή, ο πελάτης καθορίζει από που θέλει να παραλάβει το πακέτο και ενημερώνεται για την κατάσταση του αποστολέα. Σε αυτού του τύπου την επικοινωνία δεν υφίσταται αρχιτεκτονική client-server αλλά όλοι οι κόμβοι είναι ομότιμοι δηλαδή λειτουργούν με τον ίδιο τρόπο (ωστόσο, χρησιμοποιούμε αυτούς τους όρους στα ονόματα των αρχείων απλά και μόνο για να τα ξεχωρίσουμε μεταξύ τους – αλλά σε **εισαγωγικά** για να τονίσουμε την ομοτιμία των κόμβων).

## Κώδικας «διακομιστή»

### Αρχείο server2-udp.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <arpa/inet.h>
#include <netinet/in.h>

#define PORT 8080
#define MAXLINE 1024

int main() {
    int sockfd, len, n;
    char buffer[MAXLINE];
    char *hello = "Hello from server";
    struct sockaddr_in servaddr, cliaddr;
```

Παρά τη διαφορετική φύση της επικοινωνίας, τα πάντα λειτουργούν όπως πριν. Οι δύο διεργασίες καλούν τη συνάρτηση **socket** για να δημιουργήσουν την κατάλληλη υποδομή για τη μεταξύ τους επικοινωνία, μόνο που αυτή τη φορά χρησιμοποιείται ως όρισμα στη συνάρτηση η σταθερά **SOCK\_DGRAM** για να δείξουμε πως στην προκειμένη περίπτωση η επικοινωνία που αποκαθίσταται είναι επικοινωνία χωρίς σύνδεση.

```
if ((sockfd = socket(AF_INET, SOCK_DGRAM, 0)) < 0) {
    perror("socket creation failed");
    exit(EXIT_FAILURE); }
```



Στο επόμενο βήμα αρχικοποιείται με τον τρόπο που είδαμε και στα προηγούμενα παραδείγματα η δομή **servaddr** προκειμένου να διαβιβαστεί ως όρισμα στη συνάρτηση **bind** η οποία λειτουργεί και αυτή με τον τρόπο που έχουμε περιγράψει στα προηγούμενα παραδείγματα.

```
memset(&servaddr, 0, sizeof(servaddr));
memset(&cliaddr, 0, sizeof(cliaddr));
servaddr.sin_family = AF_INET; // IPv4
servaddr.sin_addr.s_addr = INADDR_ANY;
servaddr.sin_port = htons(PORT);
```

```
if (bind(sockfd, (const struct sockaddr *)&servaddr, sizeof(servaddr)) < 0) {
    perror("bind failed");
    exit(EXIT_FAILURE); }
```

Επειδή πρόκειται για επικοινωνία χωρίς σύνδεση δεν καλούνται (όπως αναφέραμε πιο πάνω) οι συναρτήσεις **listen** και **accept** οπότε οι δύο διεργασίες προχωρούν απευθείας στην αποστολή και λήψη δεδομένων, χρησιμοποιώντας τις συναρτήσεις **sendto** και **recvfrom**. Η διεργασία «διακομιστής» πρώτα διαβάζει το μήνυμα του «πελάτη» και στη συνέχεια αποστέλλει το δικό της μήνυμα σε αυτόν, ενώ η διεργασία «πελάτης» ο πηγαίος κώδικας της οποίας ακολουθεί στη συνέχεια, πραγματοποιεί πρώτα τη διαδικασία αποστολής του μηνύματος στο διακομιστή και στη συνέχεια παραλαμβάνει το μήνυμα που στάλθηκε από αυτόν.

```
n = recvfrom(sockfd, (char *)buffer, MAXLINE, MSG_WAITALL, (struct sockaddr *)&cliaddr, &len);
buffer[n] = '\0';
printf("Client : %s\n", buffer);
```

```
sendto(sockfd, (const char *)hello, strlen(hello), MSG_CONFIRM, (const struct sockaddr *)&cliaddr, len);

printf("Hello message sent.\n");
return 0; }
```

## Κώδικας «πελάτη»

### Αρχείο client2-udp.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
#include <sys/types.h>
#include <sys/socket.h>
#include <arpa/inet.h>
#include <netinet/in.h>
```

```
#define PORT 8080
#define MAXLINE 1024
```

```
int main() {
    int sockfd, len, n;
    char buffer[MAXLINE];
    char *hello = "Hello from client";
    struct sockaddr_in servaddr;
```

Αρχικά καλείται η **socket** με όρισμα **SOCK\_DGRAM** για τη δημιουργία του **socket** επικοινωνίας.

```
if ((sockfd = socket(AF_INET, SOCK_DGRAM, 0)) < 0) {
```



```
perror("socket creation failed");
exit(EXIT_FAILURE); }
```

Αμέσως μετά αρχικοποιείται η δομή **servaddr** προκειμένου να διαβιβαστεί ως όρισμα στη συνάρτηση **sendto**.

```
memset(&servaddr, 0, sizeof(servaddr));
servaddr.sin_family = AF_INET;
servaddr.sin_port = htons(PORT);
servaddr.sin_addr.s_addr = INADDR_ANY;
```

Ακολουθούν οι διαδικασίες αποστολής και παραλαβής δεδομένων από την ομότιμη διεργασία.

```
sendto (sockfd, (const char *)hello, strlen(hello), MSG_CONFIRM, (const struct sockaddr *) &servaddr, sizeof(servaddr));
printf("Hello message sent.\n");
```

```
n = recvfrom (sockfd, (char *)buffer, MAXLINE, MSG_WAITALL,
              (struct sockaddr *) &servaddr, &len);
buffer[n] = '\0';
printf("Server : %s\n", buffer);
close(sockfd);
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./client2-udp amarg@amarg-vbox:~$ ./server2-udp
Hello message sent. Client : Hello from client
Server : Hello from server Hello message sent.
```

Παράδειγμα 7. Σε αυτό το παράδειγμα αρχιτεκτονικής client – server με Unix sockets, η συνάρτηση **run\_server** μέσα από ένα infinite loop καλεί συνεχώς την **accept** για να συλλάβει αιτήματα σύνδεσης από τέσσερις διεργασίες – πελάτες (που υλοποιούνται από τη συνάρτηση **run\_client**), χρησιμοποιώντας τη **select**. Στη συνέχεια επικοινωνεί με τον καθέναν από τους πελάτες ανταλλάσσοντας με αυτόν ένα μήνυμα. ([αρχείο one-serv-n-cls-unix.c](#)).

```
#include <stdio.h>
#include <sys/socket.h> // AF_INET and SOCK_STREAM
#include <arpa/inet.h> // storage size of serv_addr
#include <unistd.h> // getpid, getppid, fork
#include <string.h> // bzero
#include <stdlib.h>
#include <errno.h>
#include <sys/un.h>
```

```
#define SOCKETNAME "MySocket"
```

Σε αυτό το παράδειγμα επιδεικνύεται η χρήση της **select** η οποία αποτελεί τη βασική συνάρτηση επικοινωνίας με πολλές τερματικές μονάδες ταυτόχρονα. Στην προκειμένη περίπτωση η εφαρμογή συνίσταται στη χρήση μίας συνάρτησης διακομιστή με όνομα **run\_server** η οποία δέχεται αιτήματα εξυπηρέτησης από πελάτες χρησιμοποιώντας την **accept** με την επιλογή του πελάτη που θα συνδεθεί να στηρίζεται στη χρήση της **select**. Στη συνέχεια ο διακομιστής επικοινωνεί με τον καθέναν από αυτούς τους πελάτες ανταλλάσσοντας με αυτόν ένα μήνυμα. Όσον αφορά στους πελάτες αυτοί αποτελούν θυγατρικές διεργασίες της διεργασίας του διακομιστή και ως εκ τούτου δημιουργούνται με την κλήση της συνάρτησης **fork**. Ο καθένας από αυτούς τους πελάτες εκτελεί τη συνάρτηση **run\_client**. Η επικοινωνία ανάμεσα στις διεργασίες στηρίζεται στη χρήση **Unix Sockets**.

## Κώδικας διακομιστή

// Ο κώδικας του server

```
static int run_server(struct sockaddr_un *sap) {
```

```
    int fd_skt, fd_client, fd_hwm = 0, fd;  
    char buf[100];  
    fd_set set, read_set;  
    ssize_t nread;
```

Ο διακομιστής αρχικά εκτυπώνει στην οθόνη το PID του.

```
    printf ("Server pid is %d\n", getpid());
```

Ο διακομιστής καλεί ως συνήθως τη συνάρτηση `socket` για να δημιουργήσει το socket με ορίσματα `UNIX SOCK` (αφού θα χρησιμοποιηθεί `Unix Socket` και `SOCK_STREAM` αφού η εφαρμογή χρησιμοποιεί επικοινωνία με σύνδεση).

```
    if ((fd_skt = socket (AF_UNIX, SOCK_STREAM, 0)) < 0) {  
        printf ("\n Socket creation error \n"); return -1; }
```

Παρατηρήστε πως στην προκειμένη περίπτωση η διεύθυνση `sockaddr_un *sap` που περνά ως όρισμα στη συνάρτηση `bind` για να συσχετιστεί με το socket που δημιουργήθηκε από τη συνάρτηση `socket` διαβιβάζεται ως όρισμα στη συνάρτηση `run_server` αφού πρώτα αρχικοποιηθεί μέσα στη συνάρτηση `main`.

```
    if (bind (fd_skt, (struct sockaddr *) sap, sizeof(*sap)) < 0) {  
        perror("Bind"); exit(EXIT_FAILURE); }
```

Ο διακομιστής τίθεται σε καθεστώς αναμονής εισερχομένων αιτημάτων σύνδεσης καλώντας τη συνάρτηση `listen`. Η σταθερά `SOMAXCONN` ορίζεται στο αρχείο `socket.h` στην τιμή `128` αλλά γενικά τίθεται σε μικρότερη τιμή.

```
    if (listen (fd_skt, SOMAXCONN)<0) {  
        perror("Listen"); exit(EXIT_FAILURE); }
```

Οι μακροεντολές `FD_ZERO` και `FD_SET` λειτουργούν με παρόμοιο τρόπο με τον οποίο λειτουργούν οι συναρτήσεις `sigemptyset` και `sigaddset` που είδαμε στην περίπτωση των σημάτων. Ειδικότερα, η μακροεντολή `FD_ZERO` αρχικοποιεί το σύνολο των file descriptors εκχωρώντας σε όλα τα bits την τιμή μηδέν, ενώ η `FD_SET` ενεργοποιεί το bit του συνόλου `fd_set` που αντιστοιχεί στον περιγραφέα αρχείου που δέχεται ως όρισμα.

```
    if (fd_skt > fd_hwm) fd_hwm = fd_skt;  
    FD_ZERO (&set);  
    FD_SET (fd_skt, &set);
```

Η διαδικασία που πραγματοποιείται στον κεντρικό βρόχο της συνάρτησης του διακομιστή, έχει ως εξής. Καταρχήν παρατηρήστε πως ο βρόχος είναι ατέρμων, δηλαδή εκτελείται επ' άπειρον και αυτό διότι ένας διακομιστής υποτίθεται πως είναι συνεχώς ενεργός, αναμένοντας αιτήματα σύνδεσης. Με άλλα λόγια, για να ολοκληρωθεί η διαδικασία θα πρέπει ο χρήστης να τερματίσει τη λειτουργία της συνάρτησης του διακομιστή πατώντας τον συνδυασμό πλήκτρων `Ctrl-C`.

```
    while (1) {  
        read_set = set;
```

Παρατηρήστε πως η `select` στην προκειμένη περίπτωση, δέχεται μόνο ένα όρισμα τύπου `fd_set` το οποίο αντιστοιχεί σε διαδικασία ανάγνωσης (διότι ενδιαφέρεται μόνο να διαβάσει δεδομένα από τους πελάτες και όχι να στείλει δεδομένα σε αυτούς, ή να αναφέρει μηνύματα σφάλματος). Το πρώτο όρισμα της `select` σύμφωνα με τη θεωρία είναι ίσο με `fd_skt+1`.

```
if (select(fd_hwm+1, &read_set, NULL, NULL, NULL)==-1) {  
    perror("Select"); exit(EXIT_FAILURE); }
```

Μέσα από έναν δεύτερο ένθετο βρόχο for, η συνάρτηση εξετάζει έναν προς έναν τους περιγραφείς αρχείων που έχουν τιμές από 0 έως fd\_hwm.

```
for (fd = 0; fd <= fd_hwm; fd++)
```

Εάν συναντήσει περιγραφέα fd που ανήκει στο σύνολο read\_set (οπότε η FD\_ISSET επιστρέφει true)

```
if (FD_ISSET(fd, &read_set)) {
```

**KAI** αυτός ο περιγραφέας είναι ο fd\_skt που επέστρεψε η socket και χρησιμοποιείται στην bind και στη listen **TOTE**

```
if (fd == fd_skt) {
```

καλεί τη συνάρτηση **accept** με πρώτο όρισμα αυτόν τον περιγραφέα η οποία επιστρέφει τον περιγραφέα **fd\_client** για το active socket μέσω του οποίου θα πραγματοποιηθεί η επικοινωνία με τον πελάτη (εάν η accept δεν λειτουργήσει με επιτυχία η εφαρμογή τερματίζεται με μήνυμα σφάλματος)

```
if ((fd_client = accept(fd_skt, NULL, 0))<0) {  
    perror("Select"); exit(EXIT_FAILURE); }
```

Ενεργοποιεί το bit του συνόλου fd\_set που αντιστοιχεί στον περιγραφέα fd\_client

```
FD_SET (fd_client, &set);
```

```
if (fd_client > fd_hwm) fd_hwm = fd_client; }
```

```
else {
```

Εάν η read από το αρχείο με περιγραφέα fd αποτύχει και ως εκ τούτου η συνάρτηση επιστρέψει αρνητικό αριθμό, η διαδικασία τερματίζεται με μήνυμα σφάλματος.

```
if ((nread = read(fd, buf, sizeof(buf)))<0) {  
    perror("Read"); exit(EXIT_FAILURE); }
```

Εάν δεν υπάρχουν δεδομένα για ανάγνωση τότε η παραπάνω διαδικασία αναιρείται δηλαδή το bit που αντιστοιχεί σε αυτόν τον περιγραφέα τίθεται από την FD\_CLR στη μηδενική τιμή, δηλαδή απενεργοποιείται ενώ η τιμή του fd\_hwm μειώνεται κατά μία μονάδα.

```
if (nread == 0) {  
    FD_CLR (fd, &set);  
    if (fd == fd_hwm) fd_hwm--;  
    close(fd); }
```

Διαφορετικά, ο περιγραφέας διαβάζει το μήνυμα του πελάτη, το εκτυπώνει στην οθόνη και του αποστέλει το μήνυμα GoodBye !!. Εάν η διαδικασία αποστολής (δηλαδή εγγραφής στο fd) αποτύχει, η διαδικασία τερματίζεται με μήνυμα σφάλματος.

```
else {  
    printf("Server got \"%s\\n", buf);  
    if (write(fd, "Goodbye!", 9)==-1) {  
        perror("Write"); exit(EXIT_FAILURE); }}}
```

```
close(fd_skt);  
close(fd_client);
```

```
printf ("Server terminates\n");  
return 1; }
```

## Κώδικας πελάτη

// Ο κώδικας του client

Η συνάρτηση του πελάτη **run\_client** καλεί τη **fork** για να δημιουργήσει μία διεργασία και περιορίζεται στον κώδικα της θυγατρικής διεργασίας η οποία αντιστοιχεί στη συνθήκη **pid = 0**.

```
static int run_client(struct sockaddr_un *sap) {
```

```
    if (fork() == 0) {  
        int fd_skt;  
        char buf[100];
```

Αρχικά καλείται η συνάρτηση **socket** με τα ίδια ορίσματα με αυτά που κλήθηκε στη συνάρτηση **run\_server** έτσι ώστε οι δύο διεργασίες να μπορέσουν να επικοινωνήσουν μεταξύ τους

```
    if ((fd_skt = socket(AF_UNIX, SOCK_STREAM, 0)) < 0) {  
        printf("\n Socket creation error \n"); return -1; }
```

και στη συνέχεια καλείται επαναληπτικά η **connect** μέχρι τελικά η διεργασία πελάτη να καταφέρει να συνδεθεί στο διακομιστή (αυτό γίνεται διότι όπως σχολιάσαμε και σε άλλο παράδειγμα, υπάρχει περίπτωση όταν η θυγατρική διεργασία αιτηθεί σύνδεση, να μην έχει δημιουργηθεί ακόμη το άλλο άκρο της σύνδεσης στη διεργασία του διακομιστή και ως εκ τούτου η σύνδεση να μην είναι δυνατή).

```
    while (connect(fd_skt, (struct sockaddr *)sap, sizeof(*sap)) == -1) {  
        if (errno == ENOENT) {  
            sleep(1);  
            continue; }  
        else {  
            perror("Message from connect [client]");  
            exit(-2); }}
```

Μετά την αποκατάσταση της σύνδεσης, η θυγατρική διεργασία δημιουργεί και διαμορφώνει κατάλληλα ένα μήνυμα (που περιέχει το PID της) το οποίο στη συνέχεια στέλνει με τη συνάρτηση **write** στο διακομιστή χρησιμοποιώντας το **fd\_skt** που επέστρεψε η **socket**.

```
    snprintf (buf, sizeof(buf), "Hello from %ld!", (long)getpid());  
    if (write (fd_skt, buf, strlen(buf)+1) < 0) {  
        perror("Write"); exit(EXIT_FAILURE); }
```

Στη συνέχεια διαβάζει με τη συνάρτηση **read** το μήνυμα που της έστειλε η συνάρτηση του διακομιστή το οποίο εκτυπώνει στην οθόνη της και κλείνει το **socket** της επικοινωνίας.

```
    if ((read(fd_skt, buf, sizeof(buf))) < 0) {  
        perror("Read"); exit(EXIT_FAILURE); }  
    printf("Client %d got %s\n", getpid(), buf);  
    close(fd_skt);
```

```
    printf ("Client %d terminates\n", getpid());  
    exit(EXIT_SUCCESS); }  
return 1; }
```

Η συνάρτηση `main` αρχικοποιεί τη διεύθυνση `sa` τύπου `sockaddr_un` στις τιμές `SOCKETNAME` και `AF_UNIX`. Στη συνέχεια μέσα από ένα βρόχο τεσσάρων επαναλήψεων καλεί τη συνάρτηση `run_client` για να δημιουργήσει τις τέσσερις θυγατρικές διεργασίες – πελάτες και στη συνέχεια μία φορά τη συνάρτηση `run_server` για να δημιουργήσει τη διεργασία του διακομιστή. Αμφότερες οι συναρτήσεις παίρνουν ως όρισμα ένα δείκτη στη δομή `sa`.

```
int main(void) {
    struct sockaddr_un sa;
    int nclient;
    (void)unlink(SOCKETNAME);
    strcpy(sa.sun_path, SOCKETNAME);
    sa.sun_family = AF_UNIX;
    for (nclient = 1; nclient <= 4; nclient++)
        run_client(&sa);
    run_server(&sa);
    exit(EXIT_SUCCESS); }
```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής ακολουθεί στη συνέχεια.

```
Server pid is 3082
Server got "Hello from 3086!"
Server got "Hello from 3085!"
Server got "Hello from 3087!"
Client 3086 got Goodbye!
Client 3086 terminates
Client 3087 got Goodbye!
Client 3085 got Goodbye!
Server got "Hello from 3084!"
Client 3087 terminates
Client 3085 terminates
Client 3084 got Goodbye!
Client 3084 terminates
```

## ΕΡΓΑΣΤΗΡΙΟ 9

### Διαδεργασιακή Επικοινωνία

Να πληκτρολογηθεί και να εκτελεστεί ο κώδικας των επόμενων παραδειγμάτων που επιδεικνύουν τους διάφορους τρόπους επικοινωνίας μεταξύ διεργασιών.

Παράδειγμα 1. Επικοινωνία διεργασιών με κλείδωμα κοινόχρηστου αρχείου (αρχεία `producer.c` και `consumer.c`).

#### Αρχείο `producer.c`

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>
```

Το κοινόχρηστο αρχείο που θα χρησιμοποιηθεί έχει όνομα `data.dat` ενώ το μήνυμα που θα αποθηκευτεί στο αρχείο ορίζεται ως η σταθερή συμβολοσειρά `DataString`.

```
#define FileName "data.dat"
#define DataString "Now is the winter of our discontent\n"
```

Σε αυτή την εφαρμογή, οι δύο διεργασίες εκ των οποίων η πρώτη αποτελεί μία διεργασία συγγραφέα ενώ η δεύτερη, μία διεργασία αναγνώστη, επικοινωνούν μεταξύ τους, δηλαδή ανταλλάσσουν ένα μήνυμα χρησιμοποιώντας ένα κοινόχρηστο αρχείο. Με άλλα λόγια, η διεργασία συγγραφέας ανοίγει το αρχείο, αποθηκεύει σε αυτό το μήνυμα και κλείνει το αρχείο, ενώ στη συνέχεια η διεργασία αναγνώστης, ανοίγει το αρχείο, διαβάζει το μήνυμα που της έστειλε η διεργασία συγγραφέας και κλείνει το αρχείο. Προκειμένου να αποτρέψουμε την ταυτόχρονη προσπέλαση του αρχείου από τις δύο διεργασίες χρησιμοποιείται ένας μηχανισμός κλειδώματος έτσι ώστε να διασφαλίσουμε ότι μόνο μία διεργασία μπορεί να ανοίξει το αρχείο σε κάθε χρονική στιγμή.

```
int main() {
    struct flock lock;
```

Το πιο σημαντικό κομμάτι του κώδικα σε αυτή την περίπτωση είναι η αρχικοποίηση της δομής `lock`. Ορίζοντας ως `l_type` την τιμή `F_WRLCK` κλειδώνουμε το αρχείο για αποκλειστική χρήση (exclusive lock) προκειμένου να πραγματοποιηθεί διαδικασία εγγραφής, ενώ τα υπόλοιπα ορίσματα κλειδώνουν ολόκληρο το αρχείο, από το πρώτο έως το τελευταίο byte (EOF). Το τελευταίο πεδίο είναι το `PID` της διεργασίας που κλειδώνει το αρχείο.

```
lock.l_type = F_WRLCK; /* read/write (exclusive versus shared) lock */
lock.l_whence = SEEK_SET; /* base for seek offsets */
lock.l_start = 0; /* 1st byte in file */
lock.l_len = 0; /* 0 here means 'until EOF' */
lock.l_pid = getpid(); /* process id */
```

```
int fd; /* file descriptor to identify a file within a process */
```

Η διεργασία – συγγραφέας ανοίγει το αρχείο `data.dat` για ανάγνωση / εγγραφή (O\_RDWR), το δημιουργεί εάν δεν υπάρχει (O\_CREAT) και με default mode 0666 (rw-rw-rw-)

```
if ((fd = open(FileName, O_RDWR | O_CREAT, 0666)) < 0) {
    perror("open failed..."); exit(-1); }
```

Το αρχείο τίθεται σε κατάσταση exclusive lock περνώντας ως όρισμα στην `fcntl` τη δομή `lock`.

```
if (fcntl(fd, F_SETLK, &lock) < 0) {
    perror("fcntl failed to get lock..."); exit(-2); }
```



```
else {
```

Η διεργασία συγγραφέας αποθηκεύει στο αρχείο το περιεχόμενο της συμβολοσειράς `DataStream`

```
write(fd, DataString, strlen(DataString)); /* populate data file */  
fprintf(stderr, "Process %d has written to data file...\n", lock.l_pid); }
```

Στο τέλος της διαδικασίας το αρχείο ξεκλειδώνει έτσι ώστε να είναι προσπελάσιμο από άλλες διεργασίες και τελικά κλείνει αφού δεν χρειάζεται πλέον.

```
lock.l_type = F_UNLCK;  
if (fcntl(fd, F_SETLK, &lock) < 0) {  
    perror("explicit unlocking failed..."); exit(-1); }
```

```
close(fd);  
return 0; }
```

**Αρχείο consumer.c**

```
#include <stdio.h>  
#include <stdlib.h>  
#include <fcntl.h>  
#include <unistd.h>  
#define FileName "data.dat"
```

Όπως αναφέραμε προηγουμένως, η διεργασία αναγνώστης, ανοίγει το αρχείο, διαβάζει το μήνυμα που της έστειλε η διεργασία συγγραφέας και κλείνει το αρχείο.

```
int main() {  
    struct flock lock;
```

Η αρχικοποίηση της δομής `lock` γίνεται ακριβώς όπως και πριν

```
lock.l_type = F_WRLCK; /* read/write (exclusive) lock */  
lock.l_whence = SEEK_SET; /* base for seek offsets */  
lock.l_start = 0; /* 1st byte in file */  
lock.l_len = 0; /* 0 here means 'until EOF' */  
lock.l_pid = getpid(); /* process id */
```

```
int fd; /* file descriptor to identify a file within a process */
```

Εδώ το αρχείο ανοίγει μόνο για ανάγνωση.

```
if ((fd = open(FileName, O_RDONLY)) < 0) {  
    perror("open to read failed..."); exit(-1); }
```

Στην προκειμένη περίπτωση πριν επιχειρήσουμε να διαβάσουμε από το αρχείο θα πρέπει να ελέγξουμε εάν αυτό είναι κλειδωμένο καλώντας την συνάρτηση `fcntl` με όρισμα `F_GETLK`. Εάν η επιστρεφόμενη τιμή της συνάρτησης δεν είναι η `F_UNLCK` αυτό σημαίνει πως κάποια άλλη διεργασία έχει κλειδώσει το αρχείο προκειμένου να το χρησιμοποιήσει με αποκλειστικό τρόπο. Επομένως δεν είναι δυνατή η προσπέλαση του από τη διεργασία αναγνώστη, η οποία για το λόγο αυτό εκτυπώνει ένα μήνυμα λάθους και τερματίζει τη λειτουργία της.

```
fcntl(fd, F_GETLK, &lock); /* sets lock.l_type to F_UNLCK if no write lock */  
if (lock.l_type != F_UNLCK) {  
    perror("file is still write locked..."); exit(-1); }
```

Στη συνέχεια, η διεργασία αναγνώστης κλειδώνει με τη σειρά της το αρχείο προκειμένου κατά τη διάρκεια της διαδικασίας ανάγνωσης του περιεχομένου του να μην μπορεί να γράψει σε αυτό καμία άλλη διεργασία.

```
lock.l_type = F_RDLCK; /* prevents any writing during the reading */
if (fcntl(fd, F_SETLK, &lock) < 0) {
    perror("can't get a read-only lock..."); exit(-1); }
```

Στη συνέχεια διαβάζει το μήνυμα που είναι αποθηκευμένο στο αρχείο ένα χαρακτήρα κάθε φορά και το εκτυπώνει στην προεπιλεγμένη της έξοδο που είναι η οθόνη.

```
int c; /* buffer for read bytes */
while (read(fd, &c, 1) > 0) /* 0 signals EOF */
    write(STDOUT_FILENO, &c, 1); /* write one byte to the standard output */
```

Στο τέλος της διαδικασίας το αρχείο ξεκλειδώνει έτσι ώστε να είναι προσπελάσιμο από άλλες διεργασίες και τελικά κλείνει αφού δεν χρειάζεται πλέον.

```
lock.l_type = F_UNLCK;
if (fcntl(fd, F_SETLK, &lock) < 0) {
    perror("explicit unlocking failed..."); exit(-1); }
```

```
close(fd);
return 0; }
```

Παράδειγμα εξόδου της διεργασίας, ακολουθεί στη συνέχεια. Η κάθε διεργασία εκτελείται στο δικό της τερματικό, αν και στην προκειμένη περίπτωση επειδή οι διεργασίες δεν επικοινωνούν μεταξύ τους μέσω της ανταλλαγής μηνυμάτων, μπορούν να εκτελεστούν η μία μετά την άλλη στο ίδιο τερματικό. Στην περίπτωση αυτή, η πρώτη διεργασία θα ανοίξει το αρχείο, θα γράψει το μήνυμα της και θα το κλείσει ολοκληρώνοντας τη λειτουργία της, ενώ στη συνέχεια εκτελείται η δεύτερη διεργασία, η οποία ανοίγει το αρχείο, διαβάζει το μήνυμα, το εκτυπώνει στην οθόνη της και τέλος κλείνει το αρχείο. Με τον τρόπο αυτό οι δύο διεργασίες επικοινωνούν μεταξύ τους.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./producer
Process 3249 has written to data file...
amarg@amarg-vbox:~$ ./consumer
Now is the winter of our discontent
```

Παράδειγμα 2. Επικοινωνία διεργασιών με χρήση κοινόχρηστης μνήμης (αρχεία `memwriter.c` και `memreader.c`).

Η εφαρμογή `memwriter` γράφει ένα ενδεικτικό μήνυμα (*This is the way the world ends*) στην κοινόχρηστη μνήμη χρησιμοποιώντας βοηθητικό αρχείο και αναμένει για 12 δευτερόλεπτα έτσι ώστε να δώσει τη δυνατότητα στην εφαρμογή `memreader` να διαβάσει τα περιεχόμενα από την κοινόχρηστη μνήμη.

### Αρχείο memwriter.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/mman.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <semaphore.h>
#include <string.h>
#include "shmem.h"

#define ByteSize 512
#define MemContents "This is the way the world ends...\n"
```

```
int main() {
```

Σε αυτή την εφαρμογή, η επικοινωνία ανάμεσα στις δύο διεργασίες στηρίζεται στη χρήση ενός βοηθητικού αρχείου το οποίο δημιουργείται από την εφαρμογή memwriter. Η εντολή **shm\_open** δέχεται παρόμοια ορίσματα με την open και στην προκειμένη περίπτωση ανοίγει το αρχείο **shMemEx** το οποίο δημιουργεί (O\_CREAT) για διαδικασίες ανάγνωσης / εγγραφής (O\_RDWR) με δικαιώματα **0644 (rw-r--r--)**. Είναι σημαντικό να γίνει κατανοητό πως το εν λόγω αρχείο υφίσταται μόνο για το χρονικό διάστημα εκτέλεσης της εν λόγω διεργασίας, αφού με τον τερματισμό της, το αρχείο διαγράφεται από το δίσκο. Αυτό το αρχείο μπορεί να βρεθεί στον κατάλογο **/dev/shm** του συστήματος αρχείων.

```
int fd = shm_open ("/shMemEx", O_RDWR | O_CREAT, 0644);
```

Εάν για κάποιο λόγο το αρχείο δεν μπορεί να δημιουργηθεί η εφαρμογή δεν γίνεται να εκτελεστεί και ως εκ τούτου τερματίζει εκτυπώνοντας το κατάλληλο μήνυμα σφάλματος.

```
if (fd < 0) { perror ("Can't open shared mem segment..."); exit (-1); }
```

Εάν το αρχείο δημιουργηθεί με επιτυχία καλείται η συνάρτηση **ftruncate** για να ορίσει το μέγεθος του αρχείου το οποίο τίθεται στην τιμή **ByteSize** (το μέγιστο μήκος του μηνύματος που μπορεί να ανταλλαγεί ανάμεσα στις διεργασίες).

```
ftruncate(fd, ByteSize);
```

Σε αυτό το σημείο καλείται η συνάρτηση **mmap** για να δημιουργήσει μία νέα απεικόνιση στον εικονικό χώρο διευθύνσεων της διεργασίας. Αν και μπορούμε να ορίσουμε ως πρώτο όρισμα σε αυτή τη συνάρτηση κάποια διεύθυνση, ωστόσο, αφήνουμε αυτό το όρισμα στην τιμή **NULL** προκειμένου να αποφασίσει ο πυρήνας σχετικά με την περιοχή μνήμης στην οποία θα τοποθετηθεί η απεικόνιση. Ως μήκος για αυτή την απεικόνιση ορίζουμε την τιμή **ByteSize** που είναι το μέγιστο μήκος του μηνύματος που θα ανταλλαγεί ανάμεσα στις δύο διεργασίες. Στη συνέχεια χρησιμοποιούμε τα flags **PROT\_READ** και **PROT\_WRITE** ορίζοντας για αυτή την περιοχή δικαιώματα ανάγνωσης και εγγραφής καθώς και το flag **MAP\_SHARED** που καθιστά κοινόχρηστη αυτή την απεικόνιση (κάτι που είναι αναγκαίο προκειμένου στη διαδικασία να χρησιμοποιηθεί το βοηθητικό αρχείο μέσω του οποίου οι δύο διεργασίες θα χρησιμοποιήσουν από κοινού αυτή την περιοχή μνήμης). Το επόμενο όρισμα είναι ο περιγραφέας αρχείου **fd** για αυτό το βοηθητικό αρχείο, ο οποίος έχει επιστραφεί από τη συνάρτηση **shm\_open** ενώ το τελευταίο όρισμα που εκφράζει την απόσταση μέσα στο αρχείο στο οποίο θα τοποθετηθούν τα κοινόχρηστα δεδομένα τίθεται στη μηδενική τιμή, έτσι ώστε αυτά να τοποθετηθούν στην αρχή του αρχείου. Εάν η απεικόνιση δεν μπορεί να δημιουργηθεί για κάποιο λόγο, η εκτέλεση της εφαρμογής δεν είναι δυνατή, οπότε τερματίζει εκτυπώνοντας το κατάλληλο μήνυμα σφάλματος.

```
caddr_t memptr = mmap(NULL, ByteSize, PROT_READ | PROT_WRITE, MAP_SHARED, fd, 0);
```

```
if ((caddr_t)-1==memptr) { perror ("Can't get segment..."); exit (-2); }
```

Στο επόμενο βήμα ορίζουμε έναν σημαφόρο χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση **sem\_open**. Επειδή ο σημαφόρος δημιουργείται από τη συνάρτηση αφού χρησιμοποιούμε το flag **O\_CREAT** θα πρέπει να ορίσουμε τα permissions (που τα θέτουμε στην τιμή **0644**) και την αρχική τιμή του σημαφόρου που είναι η τιμή **0**. Εάν ο σημαφόρος δεν δημιουργηθεί, η εκτέλεση της εφαρμογής δεν είναι δυνατή, οπότε και πάλι τερματίζει εκτυπώνοντας το κατάλληλο μήνυμα σφάλματος.

```
sem_t* semptr = sem_open("sem", O_CREAT, 0644, 0);
```

```
if (semptr==(void*) -1) { perror ("sem_open"); exit (-2); }
```

Εάν όλες οι παραπάνω διαδικασίες πραγματοποιηθούν χωρίς πρόβλημα οι δύο διαδικασίες μπορούν πλέον να επικοινωνήσουν μεταξύ τους. Σε αυτό λοιπόν το σημείο καλούμε τη συνάρτηση **strcpy** προκειμένου να αντιγράψουμε το περιεχόμενο της συμβολοσειράς που περιέχει το μήνυμα στην κοινόχρηστη περιοχή μνήμης.

```
strcpy(memptr, MemContents);
```

Στη συνέχεια αυξάνουμε την τιμή του σημαφόρου κατά μία μονάδα (unlock) προκειμένου να δώσουμε τη δυνατότητα στην άλλη διεργασία να διαβάσει το μήνυμα (εάν αυτή η συνάρτηση δεν εκτελεστεί σωστά, ξανά η διεργασία τερματίζεται εκτυπώνοντας μήνυμα σφάλματος) και αμέσως μετά η διεργασία αναστέλλεται για 12 δευτερόλεπτα (ο αριθμός είναι ενδεικτικός : μπορείτε να βάλετε οποίο νούμερο θέλετε) έτσι ώστε η άλλη διεργασία να προλάβει να εκτελεστεί και να διαβάσει το μήνυμα από το κοινόχρηστο αρχείο.

```
if (sem_post (semptr) < 0) { perror ("sem_post"); exit (-3); }
```

```
sleep(12); /* give reader a chance */
```

Μετά την παρέλευση των 12 δευτερολέπτων κατά τη διάρκεια των οποίων (ευελπιστούμε πως) η άλλη διεργασία προσέλασε το αρχείο και διάβασε το κοινόχρηστο μήνυμα, η διαδικασία ολοκληρώνεται καταργώντας την απεικόνιση μνήμης και κλείνοντας τα εμπλεκόμενα αρχεία και τις δομές που χρησιμοποιήθηκαν (σημαφόροι).

```
munmap(memptr, ByteSize); /* unmap the storage */
close(fd);
sem_close(sempr);
shm_unlink("/shMemEx");

return 0; }
```

Η εφαρμογή **memreader** εντός 12 δευτερολέπτων από την έναρξη της **memwriter**, διαβάζει από την κοινόχρηστη μνήμη το περιεχόμενο της και το εκτυπώνει στην οθόνη.

### Αρχείο memreader.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/mman.h>
#include <sys/stat.h>
#include <fcntl.h>
#include <unistd.h>
#include <semaphore.h>
#include <string.h>
#include "shmem.h"
```

```
#define ByteSize 512
#define MemContents "This is the way the world ends...\n"
```

Η διεργασία **memreader** σχεδόν σε όλα λειτουργεί με τον ίδιο ακριβώς τρόπο και ως εκ τούτου ισχύουν όλα όσα αναφέραμε στην διεργασία **memwriter**. Η μόνη διαφορά είναι ότι στη συνάρτηση **shm\_open** δεν χρησιμοποιούμε το flag **O\_CREAT** αλλά μόνο το **O\_RDWR** αφού το αρχείο έχει ήδη δημιουργηθεί από τη διεργασία **memwriter**. Τα υπόλοιπα ισχύουν ως έχουν.

```
int main() {

    int fd = shm_open("/shMemEx", O_RDWR, 0644);

    if (fd < 0) { perror ("Can't get file descriptor..."); exit (-1); }

    caddr_t memptr = mmap(NULL, ByteSize, PROT_READ | PROT_WRITE, MAP_SHARED, fd, 0);
    if ((caddr_t)-1==memptr) { perror ("Can't access segment..."); exit (-1); }
    sem_t* sempr = sem_open("sem", O_CREAT, 0644, 0);
    if (sempr == (void*)-1) { perror ("sem open"); exit (-1); }
```

Ωστόσο, υπάρχει διαφοροποίηση στον τρόπο χρήσης του σημαφόρου. Θυμηθείτε πως για να είναι δυνατή η ανάγνωση του αρχείου από τη διεργασία **memreader**, η διεργασία **memwriter** θα πρέπει να αυξήσει την τιμή του σημαφόρου κατά μία μονάδα καλώντας την συνάρτηση **sem\_post** έτσι ώστε να ξεκλειδώσει το αρχείο για να χρησιμοποιηθεί από τη διεργασία **memreader**. Εάν η τιμή του σημαφόρου δεν είναι διαφορετική του μηδενός (και ειδικότερα, μεγαλύτερη του μηδενός) η διεργασία **memreader** δεν μπορεί να προσπελάσει το αρχείο. Εκείνο που κάνει είναι να καλεί τη συνάρτηση **sem\_wait** η οποία αναμένει να λάβει ο σημαφόρος θετική τιμή και επιστρέφει μηδενική τιμή όταν αυτό συμβεί. Όταν λοιπόν ο σημαφόρος αυξηθεί κατά μία μονάδα και το αρχείο έχει ξεκλειδώσει, τότε η διεργασία **memreader** διαβάζει ένα προς ένα τα bytes από την περιοχή μνήμης που υποδηλώνεται από το δείκτη **memprt** που επέστρεψε η συνάρτηση **mmap** και μέσω μίας επαναληπτικής διαδικασίας που εκτελείται τόσες φορές όση είναι και η τιμή του **ByteSize** εκτυπώνει τους χαρακτήρες στην προεπιλεγμένη έξοδο που είναι η οθόνη.

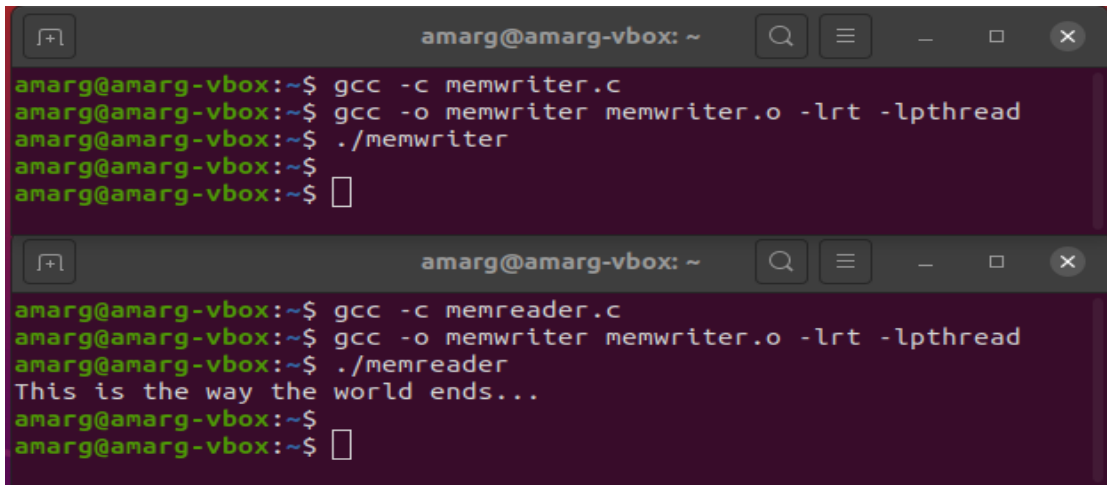
```
if (!sem_wait(sempr)) { /* wait until semaphore != 0 */
    int i;
    for (i = 0; i < strlen (MemContents); i++)
```

```
write(STDOUT_FILENO, memptr + i, 1);
sem_post(sempr); }
```

Η διαδικασία ολοκληρώνεται καταργώντας την απεικόνιση μνήμης και κλείνοντας τα εμπλεκόμενα αρχεία και τις δομές που χρησιμοποιήθηκαν (σημαφόροι).

```
munmap(memptr, ByteSize);
close(fd);
sem_close(sempr);
unlink(BackingFile);
return 0; }
```

Η εκτέλεση των εφαρμογών η καθεμία από το δικό της ξεχωριστό τερματικό, ακολουθεί στη συνέχεια.



```
amarg@amarg-vbox: ~
amarg@amarg-vbox:~$ gcc -c memwriter.c
amarg@amarg-vbox:~$ gcc -o memwriter memwriter.o -lrt -lpthread
amarg@amarg-vbox:~$ ./memwriter
amarg@amarg-vbox:~$

amarg@amarg-vbox: ~
amarg@amarg-vbox:~$ gcc -c memreader.c
amarg@amarg-vbox:~$ gcc -o memreader memreader.o -lrt -lpthread
amarg@amarg-vbox:~$ ./memreader
This is the way the world ends...
amarg@amarg-vbox:~$
```

Εάν κατά τη διάρκεια της εκτέλεσης του **memwriter** ελέγξουμε τα περιεχόμενα του καταλόγου **/dev/shm** θα διαπιστώσουμε πως σε αυτόν τον κατάλογο υπάρχει το βοηθητικό αρχείο που περιέχει το μήνυμα που ανταλλάσσεται ανάμεσα στις δύο διεργασίες και το οποίο διαγράφεται όταν ολοκληρωθεί η λειτουργία της καθώς και το αρχείο του σεμαφόρου **sem.sem**.

```
amarg@amarg-vbox:/dev/shm$ ls -l
total 8
-rw-r--r-- 1 amarg amarg 32 Okt 27 21:21 sem.sem
-rw-r--r-- 1 amarg amarg 512 Okt 27 21:21 shMemEx
amarg@amarg-vbox:/dev/shm$ cat shMemEx
This is the way the world ends...
amarg@amarg-vbox:/dev/shm$
```

### Παράδειγμα 3. Επικοινωνία διεργασιών με χρήση ουράς μηνυμάτων (αρχείο `mqExample.c`).

```
#include <mqqueue.h>
#include <limits.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#include <errno.h>
#include <signal.h>
#include <string.h>

#define MSG_SIZE 16384
```

Σε αυτή την εφαρμογή, επιδεικνύεται η χρήση μιας ουράς μηνυμάτων (message queue) η οποία υλοποιείται ως ένα αρχείο του σκληρού δίσκου και η οποία έχει τη δυνατότητα να φιλοξενήσει ένα συγκεκριμένο αριθμό μηνυμάτων. Για λόγους απλότητας, δεν χρησιμοποιούμε δύο διεργασίες, αλλά μόνο μία διεργασία η οποία εκτελείται δύο φορές: την πρώτη φορά αποθηκεύει κάποια μηνύματα στην ουρά μηνυμάτων, ενώ τη δεύτερη φορά διαβάζει τα μηνύματα που είχαν αποθηκευτεί κατά την πρώτη εκτέλεση και γράφει άλλα 10 μηνύματα. Βέβαια, σε μία πραγματική εφαρμογή, αυτή η διαδικασία θα μπορούσε να υλοποιηθεί χρησιμοποιώντας δύο διεργασίες, με τη δεύτερη διεργασία να ανοίγει το αρχείο της ουράς μηνυμάτων που έχει δημιουργήσει η πρώτη διεργασία και να διαβάζει τα μηνύματα που έχουν αποθηκευτεί από αυτή και



γράφοντας με τη σειρά της τα δικά της μηνύματα, τα οποία στη συνέχεια θα μπορούσαν να διαβαστούν από την πρώτη διεργασία, κ.ο.κ. Ωστόσο εδώ, για λόγους απλότητας, όπως σχολιάσαμε, αυτή η διαδικασία πραγματοποιείται από μία και μοναδική διεργασία η οποία εκτελείται δύο φορές.

```
void handler (int sig_num) { printf ("Received sig %d.\n", sig_num); } Ο χειριστής του σήματος SIGUSR1
```

```
int main (int argc, char * argv []) {  
    struct mq_attr attr, old_attr;  
    struct sigevent sigevent;  
    mqd_t mqdes, mqdes2;  
    char * message = "Hello world";  
    char buf [MSG_SIZE];  
    unsigned int prio=0, i;
```

Αρχικά δημιουργούμε μία νέα ουρά μηνυμάτων καλώντας τη συνάρτηση **mq\_open**. Τα μηνύματα αυτής της ουράς αποθηκεύονται στο αρχείο του δίσκου **mqqueue1** το οποίο δημιουργείται στον κατάλογο **/dev/mqueue**. Το αρχείο δημιουργείται για **ανάγνωση και εγγραφή** (**O\_RDWR | O\_CREAT**) με δικαιώματα **0664** ενώ επειδή το τελευταίο όρισμα της συνάρτησης είναι **NULL** χρησιμοποιούνται για την ουρά προεπιλεγμένες ιδιότητες.

```
mqdes = mq_open ("/mqueue1", O_RDWR | O_CREAT, 0664, NULL);
```

Μετά τη δημιουργία της ουράς καλούμε τη συνάρτηση **mq\_getattr** για να εκτυπώσουμε τις τιμές των (προεπιλεγμένων) ιδιοτήτων της και πιο συγκεκριμένα το μέγιστο πλήθος των μηνυμάτων που μπορεί να φιλοξενήσει, το μήκος του κάθε μηνύματος καθώς και το πλήθος των μηνυμάτων που βρίσκονται στην ώρα αυτή τη χρονική στιγμή.

```
mq_getattr (mqdes, &attr);  
printf ("Max number of messages on the queue ==> %ld messages.\n", attr.mq_maxmsg);  
printf ("Size of messages on the queue ==> %ld bytes.\n", attr.mq_msgsize);  
printf ("%ld messages are currently on the queue.\n", attr.mq_curmsgs);
```

Εάν στην ουρά μηνυμάτων υπάρχουν μηνύματα για παραλαβή, αυτά παραλαμβάνονται μέσω μίας επαναληπτικής διαδικασίας, η οποία καλεί τη συνάρτηση **mq\_receive** για να παραλάβει ένα μήνυμα σε κάθε κύκλο επανάληψης. Το όρισμα **O\_NONBLOCK** χρησιμοποιείται έτσι ώστε η συνάρτηση να μην μπλοκάρει εάν δεν βρει μηνύματα προς παραλαβή αλλά αντίθετα, να επιστρέψει αμέσως, με κωδικό σφάλματος EAGAIN. Αυτός είναι ο μοναδικός κωδικός σφάλματος ο οποίος επιτρέπεται να παραληφθεί, ενώ αν επιστραφεί οποιοσδήποτε άλλος κωδικός σφάλματος, αυτό σημαίνει πως έλαβε χώρα κάποιο άλλο σφάλμα και η εφαρμογή τερματίζει τη λειτουργία της. Λαμβάνοντας υπόψη πως η εφαρμογή θα εκτελεστεί δύο φορές και έτσι ώστε την πρώτη φορά μόνο να αποστείλει μηνύματα στην ουρά μηνυμάτων, ενώ τη δεύτερη φορά να διαβάσει τα μηνύματα που αποθήκευσε την πρώτη φορά, είναι προφανές πως ο κώδικας που βρίσκεται στο block **if (attr.mq\_curmsgs != 0)** θα εκτελεστεί μόνο τη δεύτερη, διότι μόνο τότε θα βρει μηνύματα για να παραλάβει.

```
if (attr.mq_curmsgs != 0) {  
    attr.mq_flags = O_NONBLOCK;  
    mq_setattr (mqdes, &attr, &old_attr);  
    while (mq_receive (mqdes, &buf[0], MSG_SIZE, &prio) != -1)  
        printf ("Received a message with priority %d.\n", prio);  
    if (errno != EAGAIN) { perror ("mq_receive()"); exit (EXIT_FAILURE); }  
    mq_setattr (mqdes, &old_attr, 0); }
```

Μετά την τοποθέτηση στην κενή ουρά του πρώτου μηνύματος, στάλθηκε στη διεργασία το σήμα **SIGUSR1** με τιμή 10 επειδή η διεργασία ζήτησε να ειδοποιηθεί όταν συμβεί κάτι τέτοιο.

```
signal (SIGUSR1, handler);  
sigevent.sigev_signo = SIGUSR1;  
if (mq_notify (mqdes, &sigevent) == -1) {  
    if (errno == EBUSY)  
        printf ("Another process has registered for notification.\n");  
    exit (EXIT_FAILURE); }
```



Ανεξάρτητα από το εάν θα λάβει χώρα η διαδικασία ανάγνωσης των μηνυμάτων της ουράς ή όχι (αυτό εξαρτάται από το εάν η εφαρμογή εκτελείται για πρώτη ή για δεύτερη φορά), σε αυτό το σημείο η εφαρμογή μέσω μιας επαναληπτικής διαδικασίας και χρησιμοποιώντας τη συνάρτηση `mq_send` αποστέλλει στην ουρά μηνυμάτων δέκα νέα μηνύματα. Προκειμένου να επιδείξουμε το γεγονός πως οι ουρές μηνυμάτων παρά το γεγονός πως αποτελούν δομές FIFO υποστηρίζουν τιμές προτεραιότητας και κατά συνέπεια το μήνυμα που διαβάζεται πρώτο είναι το παλαιότερο μήνυμα (δηλαδή αυτό που στάλθηκε πρώτο) αλλά με τη μέγιστη τιμή προτεραιότητας, τα δέκα μηνύματα που αποθηκεύονται στο αρχείο της ουράς, έχουν τιμές προτεραιότητας οι οποίες αυξάνονται κατά 5.

```
for (i= 0; i < attr.mq_maxmsg; i++) {
    printf ("Writing a message with priority %d.\n", prio);
    if (mq_send (mqdes, message, strlen(message)+1, prio) == -1) perror ("mq_send()");
    prio += 5;}

```

Μετά την ολοκλήρωση της διαδικασίας αποστολής, η διεργασία τερματίζεται κλείνοντας τον περιγραφέα του αρχείου της ουράς μηνυμάτων.

```
mq_close (mqdes);
return (0); }

```

Παράδειγμα εξόδου της εφαρμογής, ακολουθεί στη συνέχεια. Παρατηρήστε πως τα μηνύματα έχουν διαταχθεί ανάλογα με την τιμή της προτεραιότητάς τους και κατά συνέπεια τα μηνύματα παρελήφθησαν έτσι ώστε αυτά που χαρακτηρίζονται από μεγαλύτερη τιμή προτεραιότητας να παραληφθούν πρώτα.

```
amarg@amarg-vbox:~$ ./mqExample1
Max number of messages on the queue ==> 10 messages.
Size of messages on the queue ==> 8192 bytes.
10 messages are currently on the queue.
Received a message with priority 45.
Received a message with priority 40.
Received a message with priority 35.
Received a message with priority 30.
Received a message with priority 25.
Received a message with priority 20.
Received a message with priority 15.
Received a message with priority 10.
Received a message with priority 5.
Received a message with priority 0.
Writing a message with priority 0.
Received sig 10.
Writing a message with priority 5.
Writing a message with priority 10.
Writing a message with priority 15.
Writing a message with priority 20.
Writing a message with priority 25.
Writing a message with priority 30.
Writing a message with priority 35.
Writing a message with priority 40.
Writing a message with priority 45.
amarg@amarg-vbox:~$

```

Αυτή η διαδικασία δημιουργεί στον κατάλογο `/dev/mqueue` το αρχείο `mqueue1` τα περιεχόμενα του οποίου ακολουθούν στη συνέχεια. Το πεδίο `QSIZE : 120` σε αυτό το αρχείο υποδηλώνει πως στην ουρά `mqueue1` υπάρχουν 120 bytes προς παραλαβή [`10 messages x strlen ("Hello world")`] = `10 x 12 = 120` τα οποία έχουν παραληφθεί από τον πυρήνα και αναμένουν να διαβαστούν.

```
amarg@amarg-vbox:/dev/mqueue$ ls -l
total 0
-rw-rw-r-- 1 amarg amarg 80 Νοε  1 14:33 mqueue1
amarg@amarg-vbox:/dev/mqueue$ cat mqueue1
QSIZE:120      NOTIFY:0      SIGNO:0      NOTIFY_PID:0
amarg@amarg-vbox:/dev/mqueue$

```